

RCP6W-RA4R

RCP6SW-RA4R

防塵・防滴

バッテリーレスアプ

モーター折返し

本体幅40mm

24vパルスモーター

■型式項目

	RA4R	WA	35P					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適用コントローラ/I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6W コントローラー別置 RCP6SW コントローラー内蔵		WA バッテリーレスアプソ	35P パルスモーター 35 サイズ	10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 50mm 200 200mm (50mmごと)	RCP6W P3 PCON MSEL P5 RCON RSEL RCP6SW SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

選定上の注意

水平

垂直

横立て

天吊り

(1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。

(2) 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかると、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。

(3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電源制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-315ページをご確認ください。

(4) ケーブルジョイントコネクタは防滴処理がされていませんので、水のかからないところに設置してください。

(5) コントローラー内蔵のRCP6SWにはティーチングツールを接続するポートがありません。ゲートウェイユニットにティーチングツールを接続し、ゲートウェイユニット経由でパラメーターデーターなどの設定を行ってください。

(6) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-307ページをご参照ください。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
50	RCP6W	RCP6SW	150	RCP6W	RCP6SW
100	—	—	200	—	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
アクチュエーターケーブル長2m	指定なし	7-710	—
アクチュエーターケーブル長5m	AC5	7-710	—
アクチュエーターケーブル長10m	AC10	7-710	—
アクチュエーターケーブル長15m	AC15	7-710	—
ブレーキ	B	7-710	—
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	7-710	—
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	7-710	—
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	7-710	—
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	7-710	—
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	7-710	—
フランジ	FL	7-712	—
フート金具	FT	7-714	—
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	7-717	—
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	7-717	—
モーター上折返し仕様 (注1)	MT	7-717	—
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	7-717	—
原点逆仕様	NM	7-718	—
Tスロットナットバー	NTB	7-719	—

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。
(注) オプション選択時は必ず「選定時の注意 (7-726ページ)」をご確認ください。

メインスペック

項目		内容		
水平	リード	ボールねじリード (mm)	10	5 2.5
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	11 23 40
		速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	525 350 175
		最低速度 (mm/s)	13	7 4
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3 0.5
垂直	ストローク	最高加減速度 (G)	1	1 10
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2 4 10
		速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	435 350 150
		最低速度 (mm/s)	13	7 4
		定格加減速度 (G)	0.5	0.5 0.5
押付け	ブレーキ	最高加減速度 (G)	0.5	0.5 0.5
		押付け時最大推力 (N)	77	155 310
		押付け最高速度 (mm/s)	20	20 20
	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
		ブレーキ保持力 (kgf)	2	4 10
ストローク	ストローク	最小ストローク (mm)	50	50 50
		最大ストローク (mm)	200	200 200
		ストロークピッチ (mm)	50	50 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
主要部材質	ロッド アルミ、硬質アルマイト処理
	フレーム アルミ、白色アルマイト処理
	ダストシール ゴム (NBR)
	アクチュエーターケーブル 塩化ビニル (PVC)
ロッド不回転精度 (注2)	±1.0度
ロッド先端許容荷重/許容トルク	1.0Nm
使用周囲温度・湿度	0～40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP65 (IEC60529/JIS0920)
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアプソリユート
エンコーダーパルス数	8192 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注2) ロッドが最も本体に収納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角 (初期値目安) です。

速度・加速度別可搬質量表 ※出荷時は高出力設定有効です。詳細は1-23ページをご参照ください。

■高出力設定有効 (パワーモード) 環境温度が5℃を超える場合 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平						垂直		
	加速度 (G)						加速度 (G)		
0	11	11	9	9	7	2	2	2	2
85	11	11	9	9	7	2	2	2	2
175	11	11	8	7	5	2	2	2	2
260	11	11	7	4	2	2	2	2	2
350	11	11	7	3	1	2	2	2	2
435	11	10	6	3	1	1.5	1	1	1
525		4	1						

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平						垂直		
	加速度 (G)						加速度 (G)		
0	23	23	21	18	18	4	4	4	4
40	23	23	21	18	18	4	4	4	4
85	23	23	21	18	18	4	4	4	4
130	23	23	21	18	18	4	4	4	4
175	23	23	21	16	14	4	4	4	4
215	23	23	21	14	12	4	4	4	4
260	23	22	18	12	8	4	4	4	4
305	22	14	8	6	4	3	3	3	3
350	19	5	1			2	1	1	1

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平						垂直		
	加速度 (G)						加速度 (G)		
0	40	40	40	35	30	10	10	10	10
20	40	40	40	35	30	10	10	10	10
40	40	40	40	35	30	10	10	10	10
65	40	40	40	30	30	10	10	10	10
85	40	40	35	30	30	10	10	10	10
105	40	40	35	30	30	10	6	6	6
130	40	40	35	30	30	4	4	4	4
150	40	35	35	29	24	2	2	2	2
175	33	24	22	19	12				

■高出力設定有効 (パワーモード) 環境温度が5℃以下の場合 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平						垂直		
	加速度 (G)						加速度 (G)		
0	11	11	9	9	7	2	2	2	2
85	11	11	9	9	7	2	2	2	2
175	11	11	8	7	5	2	2	2	2
260	11	11	7	4	2	2	2	2	2
350	11	11	7	3	1	2	2	2	2
435	11	10	6	3	1	1.5	1	1	1

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平						垂直		
	加速度 (G)						加速度 (G)		
0	23	23	21	18	18	4	4	4	4
40	23	23	21	18	18	4	4	4	4
85	23	23	21	18	18	4	4	4	4
130	23	23	21	18	18	4	4	4	4
175	23	23	21	16	14	4	4	4	4
215	23	23	21	14	12	4	4	4	4
260	23	22	18	12	8	4	4	4	4

リード2.5

姿勢 速度 (mm/s)	水平						垂直		
	加速度 (G)						加速度 (G)		
0	40	40	40	35	30	10	10	10	10
20	40	40	40	35	30	10	10	10	10
40	40	40	40	35	30	10	10	10	10
65	40	40	40	30	30	10	10	10	10
85	40	40	35	30	30	10	10	10	10
105	40	40	35	30	30	10	6	6	6
130	40	40	35	30	30	4	4	4	4

ストロークと最高速度

■環境温度が5℃を超える場合

リード (mm)	50～200 (50mmごと)
10	525<435>
5	350
2.5	175<150>

(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

■環境温度が5℃以下の場合

リード (mm)	50～200 (50mmごと)
10	435
5	260
2.5	130

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図

寸法図

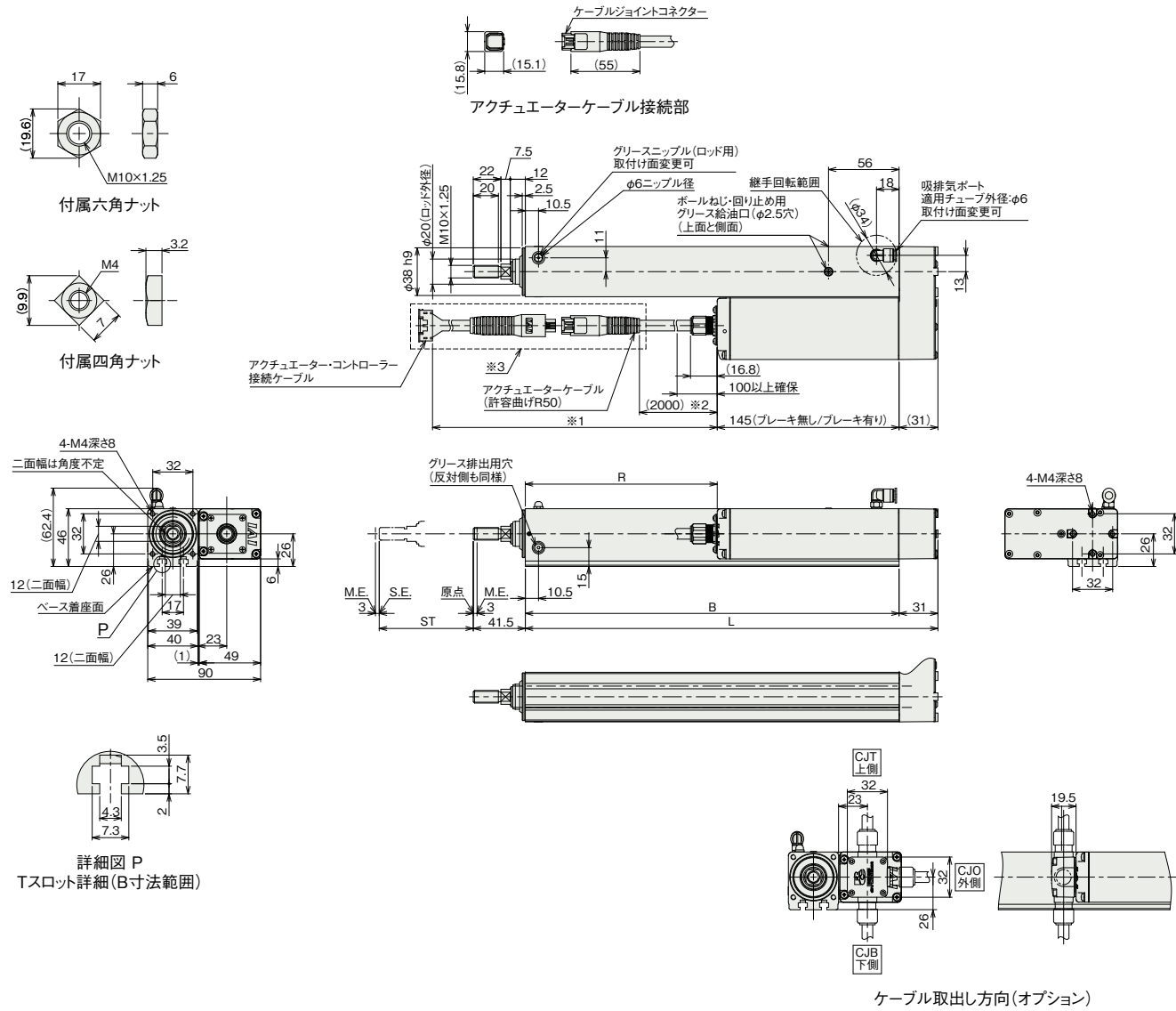
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



■RCP6W-RA4R

- ※1 アクチュエーターケーブルとアクチュエーター・コントローラー接続ケーブルの長さは合計が20m以下になるように選択してください。
※2 アクチュエーターケーブルの長さは、オプションで5m、10m、15mを選択できます。
※3 破線内のケーブル中継部(ケーブルジョイントコネクター)は防滴処理されていません。
(注) 原点復帰を行った場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 二面幅の向きは製品により異なります。また、二面幅の向きは変更できません。
(注) 吸排気ポートからエアバージは行わないでください。チューブを接続し、水や粉塵などがからない場所まで伸ばしてください。
(注) 六角ナット1個、四角ナット4個が付属します。
(注) 各部の材質は1-337ページをご参照ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)の場合です。

ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド
S.E.：ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200
L		179	229	279	329
B		148	198	248	298
R		3	53	103	153

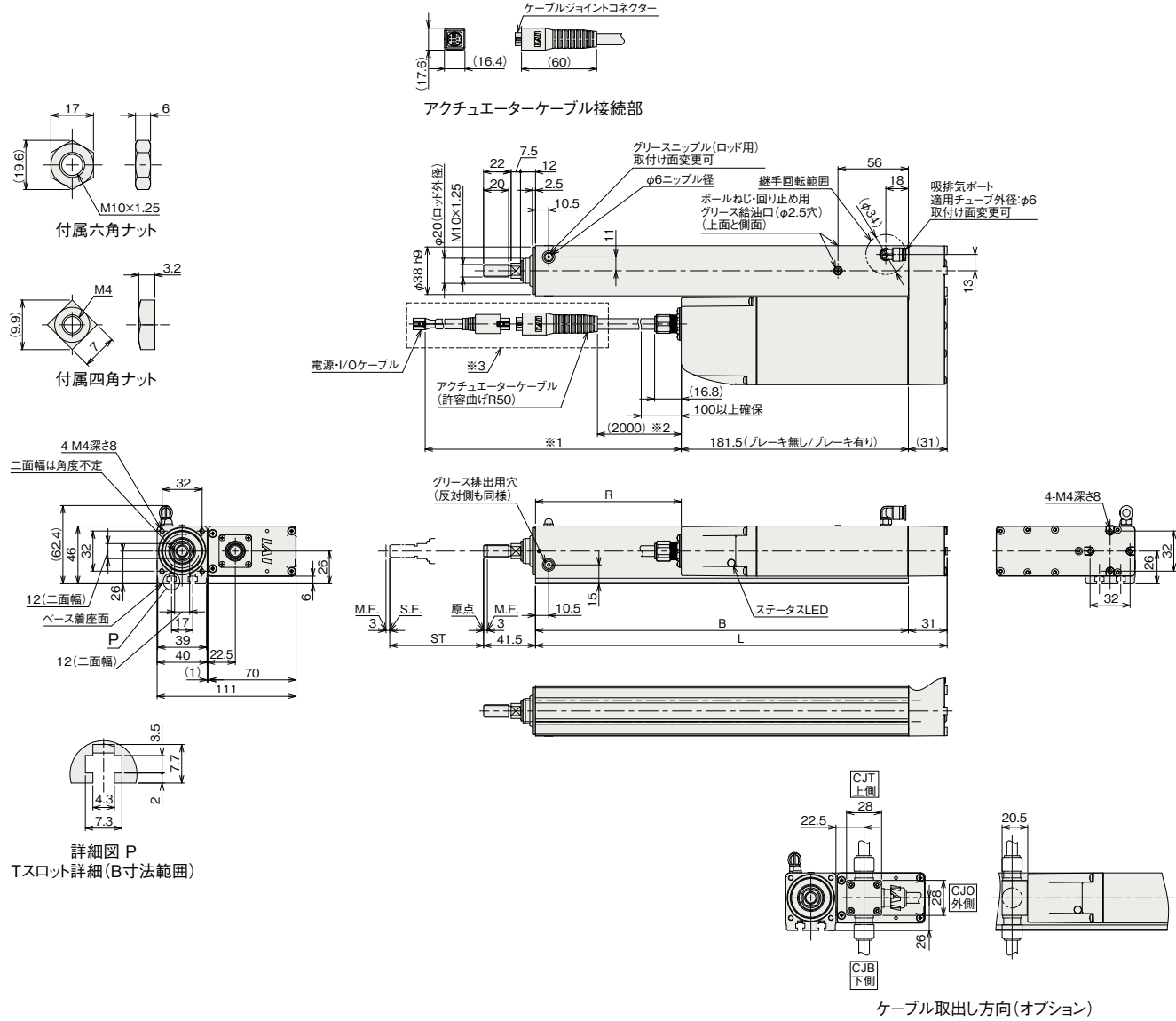
■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200
質量(kg)	ブレーキ無し	1.5	1.7	1.9	2.1
	ブレーキ有り	1.6	1.8	2	2.2

■RCP6SW-RA4R

- ※1 アクチュエーターケーブルと電源・I/Oケーブルの長さは合計が20m以下になるように選択してください。
※2 アクチュエーターケーブルの長さは、オプションで5m、10m、15mを選択できます。
※3 破線内のケーブル中継部(ケーブルジョイントコネクター)は防滴処理されていません。
(注) 原点復帰を行った場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 二面幅の向きは製品により異なります。また、二面幅の向きは変更できません。
(注) 吸排気ポートからエアバージは行わないでください。チューブを接続し、水や粉塵などがからない場所まで伸ばしてください。
(注) 六角ナット1個、四角ナット4個が付属します。
(注) 各部の材質は1-337ページをご参照ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)の場合です。

ST：ストローク
M.E.：メカニカルエンド
S.E.：ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200
L	179	229	279	329
B	148	198	248	298
R	-33.5	16.5	66.5	116.5

(注) 図中のR寸法が負の場合、モーターユニットの端部がベース端面よりも前方に位置していることを示します。

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200
質量(kg)	ブレーキ無し	1.7	1.9	2.1
	ブレーキ有り	1.8	2	2.4

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
MSEL-PC/PG		4	単相AC 100~230V DC24V	—	—	●	●	●	—	●	—	—	—	●	●	●	—	—	30000	—	8-317
PCON-CB/CGB		1		● ※選択	● ※選択	—	●	●	●	●	—	●	●	●	●	●	—	—	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-195
PCON-CYB/PLB/POB		1		● ※選択	● ※選択	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	64	—	8-221
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)		—	—	—	●	●	●	●	—	—	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	—	8-57
RSEL		8		—	—	●	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	—	36000	—	8-105

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。
(注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-181ページをご確認ください。