

RCP6W-RA8R
RCP6SW-RA8R

防塵・防滴

バッテリーレスアプソ

モーター折返し

本体幅90mm

24vパルスモーター

■型式項目

	RA8R	WA	60P					
シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	対応コントローラー/ I/Oタイプ	ケーブル長	オプション
RCP6W コントローラー別置 RCP6SW コントローラー内蔵		WA バッテリーレスアプソ	60P パルスモーター 60□サイズ	20 20mm 10 10mm 5 5mm	50 50mm 300 300mm (50mmごと)	RCP6W P4 PCON-CFB/CGFB MSEL-PCF/PGF P6 RCON RSEL RCP6SW SE SIOタイプ	N 無し P 1m S 3m M 5m X□□ 長さ指定 R□□ ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

CE

RoHS 10

水平

垂直

横立て

天吊り

選定上の注意

(1) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表示しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。

(2) 水平可搬質量は外付けガイドを併用した場合です。ロッドの進行方向以外からの外力がかかる、と、まわり止めが破損する場合がありますのでご注意ください。

(3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電源制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-315 ページをご確認ください。

(4) RCP6SW (コントローラー内蔵) は、デューティ比 70%以下で運転してください。

(5) 垂直で使用する場合、可搬質量によって寿命が変わります。詳細は「垂直搬送質量と走行寿命」をご参照ください。

(6) ケーブルジョイントコネクターは防滴処理がされていませんので、水のかからないところに設置してください。

(7) コントローラー内蔵の RCP6SW にはティーチングツールを接続するポートがありません。ゲートウェイユニットにティーチングツールを接続し、ゲートウェイユニット経由でパラメーターデーターなどの設定を行ってください。

(8) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-307 ページをご参照ください。

(9) RCON/RSEL 接続時は、交換ケーブルが別途必要になります。詳細は 8-101 ページをご参照ください。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格		ストローク (mm)	標準価格	
	RCP6W	RCP6SW		RCP6W	RCP6SW
50	—	—	200	—	—
100	—	—	250	—	—
150	—	—	300	—	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
アクチュエーターケーブル長2m	指定なし	7-710	—
アクチュエーターケーブル長5m	AC5	7-710	—
アクチュエーターケーブル長10m	AC10	7-710	—
アクチュエーターケーブル長15m	AC15	7-710	—
ブレーキ	B	7-710	—
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	7-710	—
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	7-710	—
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	7-710	—
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	7-710	—
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	7-710	—
フランジ	FL	7-712	—
フット金具	FT	7-714	—
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	7-717	—
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	7-717	—
モーター上折返し仕様 (注1)	MT	7-717	—
先端アダプター (雌ねじ)	NFA	7-717	—
原点逆仕様	NM	7-718	—
Tスロットナットパー	NTB	7-719	—

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。
(注) オプション選択時は必ず「選定時の注意 (7-726ページ)」をご確認ください。

メインスペック

項目		内容		
リード	ボールねじリード (mm)	20	10	5
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	30	60
		最高速度 (mm/s)	350	200
		最低速度 (mm/s)	25	13
水平	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.2	0.2
		最高加減速度 (G)	0.2	0.2
		最大可搬質量 (kg)	3	35
		最高速度 (mm/s)	330	200
垂直	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	25	13
		定格加減速度 (G)	0.2	0.2
		最高加減速度 (G)	0.2	0.2
		最大推力 (N)	500	1000
押付け	押付け時最大推力 (N)	500	1000	2000
	押付け最高速度 (mm/s)	10	10	10
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
	ブレーキ保持力 (kgf)	3	35	70
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50
	最大ストローク (mm)	300	300	300
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50

項目		内容	
駆動方式		ボールねじ	φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度		±0.01mm	
ロストモーション		0.1mm以下	
主要部材質	ロッド	アルミ、硬質アルマイト処理	
	フレーム	アルミ、白色アルマイト処理	
	ダストシール	ゴム (NBR)	
	アクチュエーターケーブル	塩化ビニル (PVC)	
ロッド不回転精度 (注2)		±0.8度	
ロッド先端許容荷重/許容トルク		5.0Nm	
使用周囲温度・湿度		0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)	
保護等級		IP65 (IEC60529/JIS0920)	
耐振動・耐衝撃		4.9m/s ²	
海外対応規格		CEマーク、RoHS指令	
モーター種類		パルスモーター	
エンコーダー種類		バッテリーレスアプソリユート	
エンコーダーパルス数		8192 pulse/rev	
納期		ホームページ [納期照会] に記載	

(注2) ロッドが最も本体に収納された状態で、ロッド先端静的許容トルクをかけた時のロッド先端変位角 (初期値目安) です。

速度・加速度別可搬質量表

■環境温度が5℃を超える場合 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	水平	姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.2	0	0.2
300	30	300	3
350	14	330	1

リード10

姿勢	水平	姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.2	0	0.2
160	60	160	60
170	40	170	40
180	25	180	25
190	15	190	15
200	12	200	12

リード5

姿勢	水平	姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.1	0	0.1
80	100	45	70
90	100	60	45
100	75	70	35
		80	25
		90	14
		100	9

■環境温度が5℃以下の場合 搬送質量により最高速度は変動します。可搬質量の単位はkgです。

リード20

姿勢	水平	姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.2	0	0.2
300	30	300	3

リード10

姿勢	水平	姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.2	0	0.2
160	60	160	60
170	40	170	40

リード5

姿勢	水平	姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.1	0	0.1
80	100	45	70
90	100	60	45
		70	25
		80	9

ストロークと最高速度

■環境温度が5℃を超える場合

リード (mm)	50~300 (50mmごと)
20	350<330>
10	200
5	100

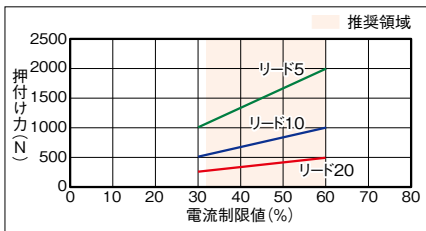
(注) < >内は垂直使用の場合です。

■環境温度が5℃以下の場合

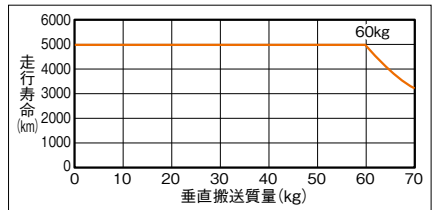
リード (mm)	50~300 (50mmごと)
20	300
10	170
5	80

(単位はmm/s)

押付け力と電流制限値の相関図



垂直搬送質量と走行寿命

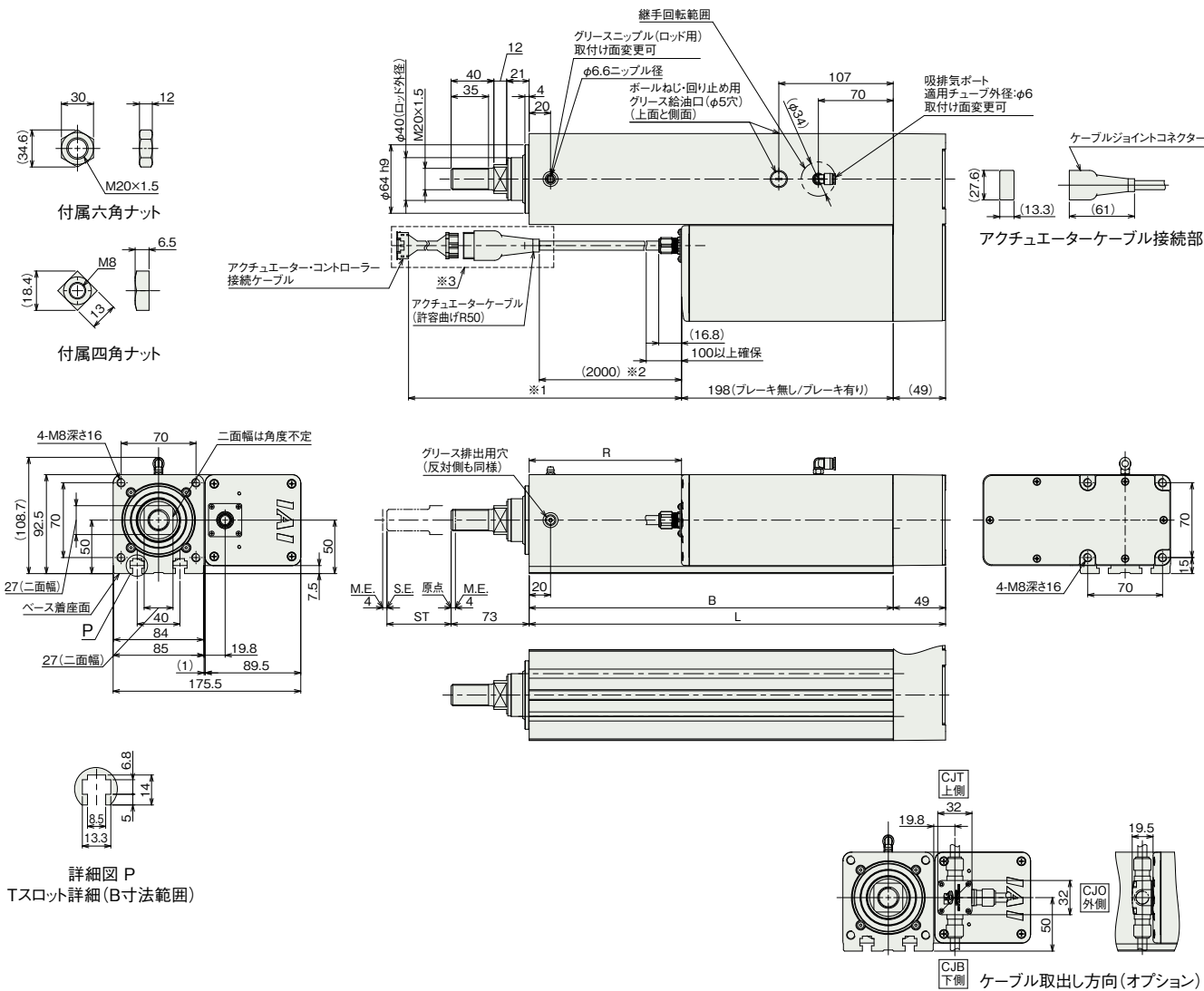


寸法図

■ RCP6W-RA8R

※1 アダプターケーブルとアダプター・コントローラー接続ケーブルの長さ合計が20m以下になるように選択してください。
※2 アダプターケーブルの長さは、オプションで5m、10m、15mを選択できます。
※3 接続部のケーブル中継部(ケーブルジョイントコネクタ)は防滴処理されています。
(注) 原点復帰を行った場合はロッドがM.L.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 前面の向きは製品により異なります。また、上面の向きは変更できません。
(注) 吸排材の向きは、吸排材の向きに注意してください。チップを接続し、水や粉塵などがからない場所まで伸ばしてください。
(注) ノット1個、四角ノット8個が付属します。
(注) 各部の材質は1-338ページをご参照ください。
(注) 下図はモーター左折反し仕様(ML)の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローフ	50	100	150	200	250	300
L	289.5	339.5	389.5	439.5	489.5	539.5
B	240.5	290.5	340.5	390.5	440.5	490.5
R	42.5	92.5	142.5	192.5	242.5	292.5

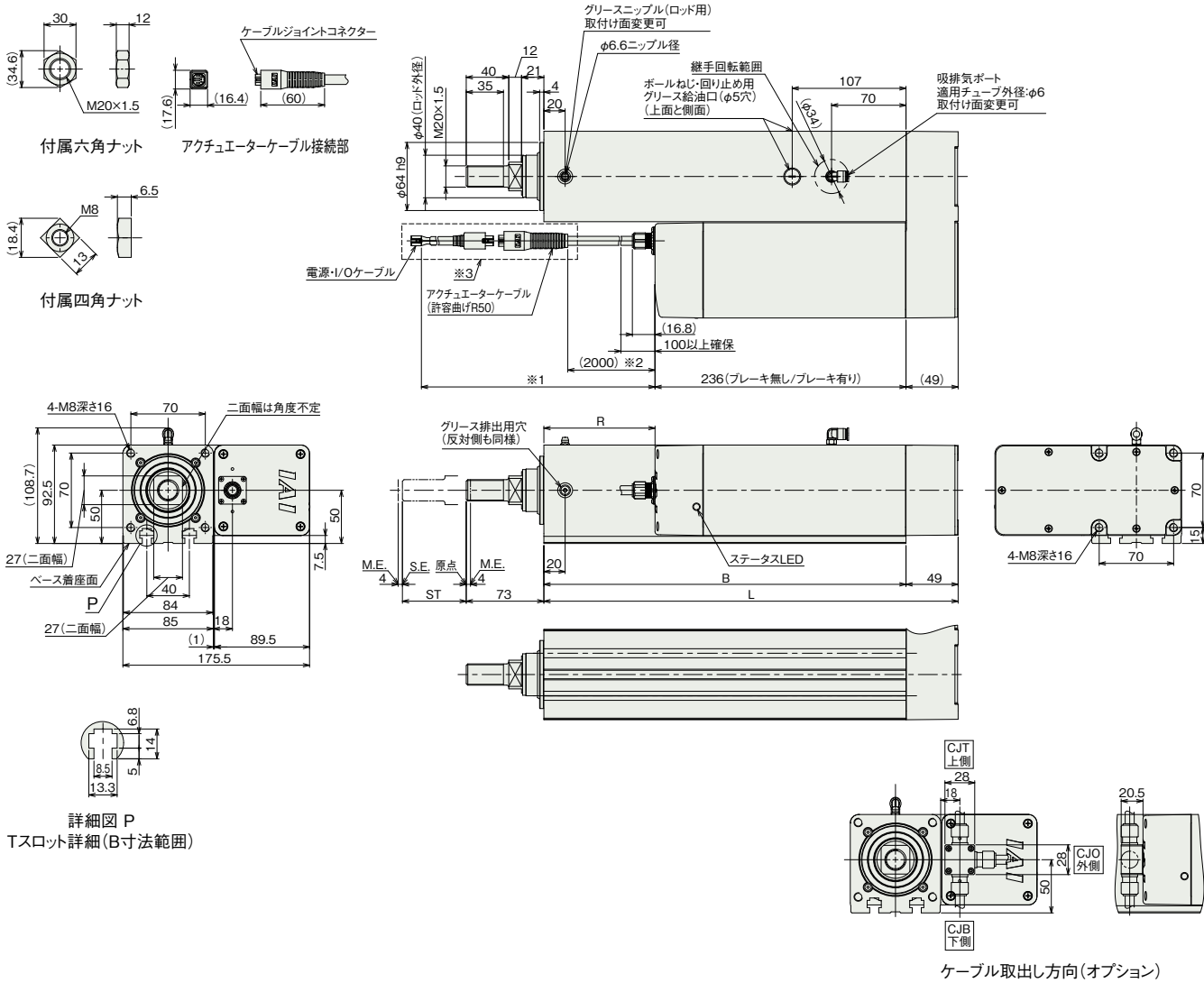
■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	9.2	10	10.9	11.7	12.6	13.4
	ブレーキ有り	9.5	10.3	11.2	12	12.9	13.7

■ RCP6SW-RA8R

※1 アクチュエーターケーブルと電源・I/Oケーブルの長さは合計が20m以下になるように選択してください。
 ※2 アクチュエーターケーブルの長さは、オプションで5m、10m、15mを選択できます。
 ※3 破損時のケーブル中継器(ケーブルジョイントコネクタ)は防滴処理をしています。
 (注) 原産国をを行った場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
 (注) 前面の向きは製品により異なります。また、二面幅の向きは変更できません。
 (注) 取組時にケーブルのバネは必ず確認してください。チューブを接続し、水や粉塵などがつからない場所まで伸ばしてください。
 (注) 六角ナット1個、四角ナット8個が付属します。
 (注) 各部の材質は1-338ページをご参照ください。
 (注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)の場合です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300
L	289.5	339.5	389.5	439.5	489.5	539.5
B	240.5	290.5	340.5	390.5	440.5	490.5
R	4.5	54.5	104.5	154.5	204.5	254.5

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300
質量 (kg)	ブレーキ無し	9.5	10.3	11.2	12	12.9	13.7
	ブレーキ有り	9.8	10.6	11.5	12.3	13.2	14

■ 適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法														最大位置決め点数	標準価格	参照ページ	
				ポジショナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択														
●	●	●	●				●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●		
MSEL-PCF/PGF		4	単相AC 100~230V	—	—	●	●	●	—	●	—	—	—	●	●	●	—	—	30000	—	8-317
PCON-CFB/CGFB		1	DC24V	● ※選択	● ※選択	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-195
RCON		16 (ML3,SSN,ECMIは8)		—	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMIはポジションデータなし)	—	8-57
RSEL		8		—	—	●	●	●	●	—	—	—	—	●	●	●	—	—	36000	—	8-105

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。
 (注) RCP6Sシリーズの内蔵コントローラーは、8-181ページをご確認ください。
 (注) MSEL-PCF/PGFの3、4軸目は接続できません。