

# RCS2-GD5N

細小型    ダブルガイド付    モーターストレート    本体幅 50mm    200V ACサーボモーター    60W    ボールねじ

■型式項目

**RCS2 - GD5N - 60**

シリーズ	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
I	A	インクリメンタル	60W サーボモーター	10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 50mm 75 75mm	T2 SCON XSEL T4 RCON RSEL SCON2	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



- 水平可搬質量はロッドにラジアル荷重およびモーメント荷重がかからないようにガイドを併用した場合の値です。ガイドを設置しない場合の値は、「ロッド先端静的許容トルク」「先端許容荷重と走行寿命の関係」「ラジアル荷重と先端たわみ量」をご参照ください。
- 可搬質量は加速度が水平 0.3G (リード 2.5 は 0.2G)、垂直 0.2G で動作させた時の値で、加速度は上限となります。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度など) によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は 1-328 ページをご確認ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-307 ページをご参照ください。

## エンコーダー種類/ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	
	インクリメンタル	アブソリュート
50	-	-
75	-	-

## オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	4-583	-
CE対応仕様	CE	4-583	-
コネクタケーブル左側取出	K1	4-592	-
コネクタケーブル前側取出 (注1)	K2	4-592	-
コネクタケーブル右側取出	K3	4-592	-

(注1) アブソリュート仕様の場合は選択できません。

## ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
長さ指定	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
ロボットケーブル	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

## メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	10	5 2.5
	可搬質量	5	10 20
水平	最高速度 (mm/s)	380	250 125
	速度/加減速度	0.3	0.3 0.2
	最高加減速度 (G)	0.3	0.3 0.2
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1.5
垂直	最高速度 (mm/s)	330	250 125
	速度/加減速度	0.2	0.2 0.2
	最高加減速度 (G)	0.2	0.2 0.2
	推力	定格推力 (N)	89
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力 (kgf)	1.5	3 6
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50 50
	最大ストローク (mm)	75	75 75
	ストロークピッチ (mm)	25	25 25
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10		
繰返し位置決め精度	±0.02mm		
ロストモーション	0.1mm以下		
フレーム	材質: アルミ 白色アルマイト処理		
走行寿命	5000kmもしくは5000万往復		
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)		
保護等級	IP20		
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>		
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令		
モーター種類	ACサーボモーター		
エンコーダー種類	インクリメンタル/アブソリュート		
エンコーダーパルス数	インクリメンタル: 1600 pulse/rev アブソリュート: 16384 pulse/rev		
納期	ホームページ [納期照会] に記載		

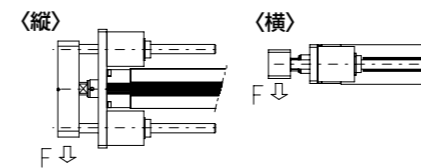
## ストロークと最高速度

ストローク	50 (mm)	75 (mm)
リード 10	280<230>	380<330>
5	250<230>	250
2.5	125	

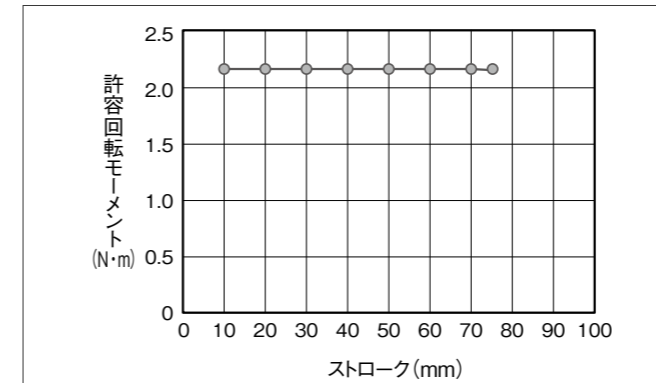
(単位はmm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

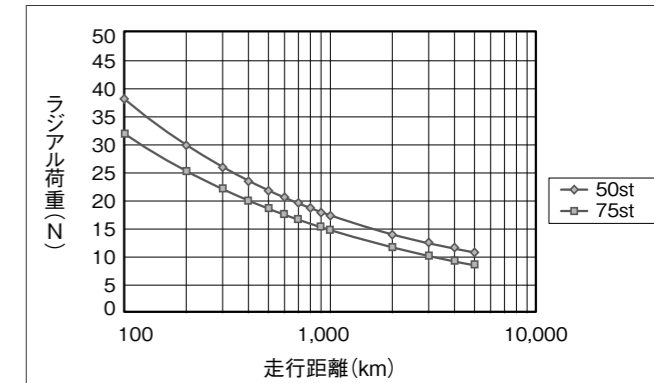
## ロッド先端静的許容トルク、走行寿命、先端たわみ量



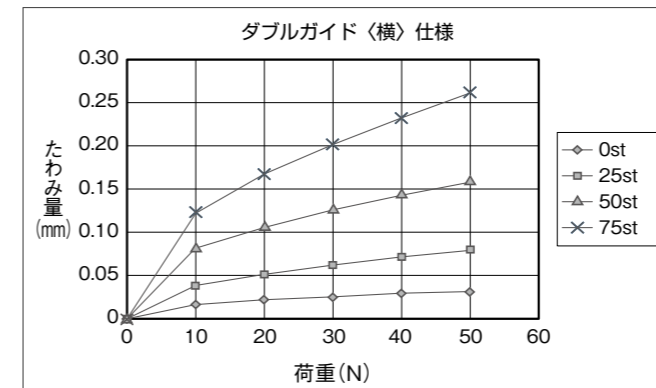
### ロッド先端静的許容トルク



### 先端許容荷重と走行寿命の関係



### ラジアル荷重と先端たわみ量



### ラジアル荷重と先端たわみ量

