

RCS2W-GD5NB

- 防塵
防滴
- 細小型
- ダブル
ガイド付
- モーター
ストレート
- 本体幅
50mm
- 200V
ACサーボ
モーター
- 60W

■型式項目

RCS2W

-

GD5NB

-

I

-

60

-

-

-

-

シリーズ

-

タイプ

-

エンコーダー種類

I

インクリメンタル

-

モーター種類

60

サーボモーター

60W

-

リード

10

10mm

5

5mm

2.5

2.5mm

-

ストローク

50

50mm

75

75mm

-

適応コントローラー

T2

SCON

XSEL-P/Q

T4

RCON

RSEL

SCON2

-

ケーブル長

N

無し

P

1m

S

3m

M

5m

X

長さ指定

R

ロボットケーブル

-

オプション

下記オプション

価格表参照



(注) CEはオプション
になります。



選定上の
注意

- (1) 水平可搬質量はロッドにラジアル荷重およびモーメント荷重がかからないようにガイドを併設した場合の値です。ガイドを併設しない場合の値は、「ロッド先端静的許容トルク」「先端許容荷重と走行寿命の関係」「ラジアル荷重と先端たわみ量」をご参照ください。
- (2) 可搬質量は加速度が水平 0.3G（リード 2.5 は 0.2G）、垂直 0.2G で動作させた時の値で、加速度は上限となります。
- (3) 動作条件（搬送質量、加減速度など）によって、使用可能なデューティー比の目安は変化します。詳細は 1-328 ページをご確認ください。
- (4) 垂直使用の時は電源を切るとロッドが降下しますので干涉にご注意ください。
- (5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-307 ページをご参照ください。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格
50	—
75	—

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
CE対応仕様	CE	7-710	—
コネクターケーブル左側取出	K1	7-716	—
コネクターケーブル右側取出	K3	7-716	—
吸引用継手L字仕様(注1)	VL	7-723	—

(注1) 吸引気ポートです。

■メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード(mm) 10 5 2.5
水平	可搬質量 最大可搬質量(kg) 5 10 20 最高速度(mm/s) 380 250 125 速度/加減速度 定格加減速度(G) 0.3 0.3 0.2 最高加減速度(G) 0.3 0.3 0.2
垂直	可搬質量 最大可搬質量(kg) 1.5 3 6 最高速度(mm/s) 330 250 125 速度/加減速度 定格加減速度(G) 0.2 0.2 0.2 最高加減速度(G) 0.2 0.2 0.2
推力	定格推力(N) 89 178 356
ストローク	最小ストローク(mm) 50 50 50 最大ストローク(mm) 75 75 75 ストロークピッチ(mm) 25 25 25

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.02mm
ロストモーション	0.1mm以下
主要部材質	ロッド SUS440C フレーム アルミ、白色アルマイト処理 ゴムカバー クロロブレンゴム(CR) アクチュエーターケーブル 塩化ビニル(PVC)
ロッド不回転精度	—
走行寿命	5000kmもしくは5000万往復
エアパージ	行わないでください
使用周囲温度・湿度	0～40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP52
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	インクリメンタル
エンコーダーパルス数	1600pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

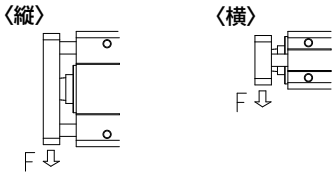
■ストロークと最高速度

ストローク リード	50 (mm)	75 (mm)
10	280<230>	380<330>
5	250<230>	250
2.5	125	

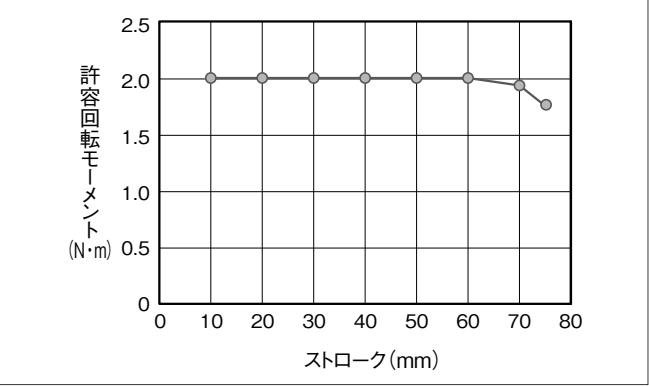
(単位は mm/s)

(注) < >内は垂直使用の場合です。

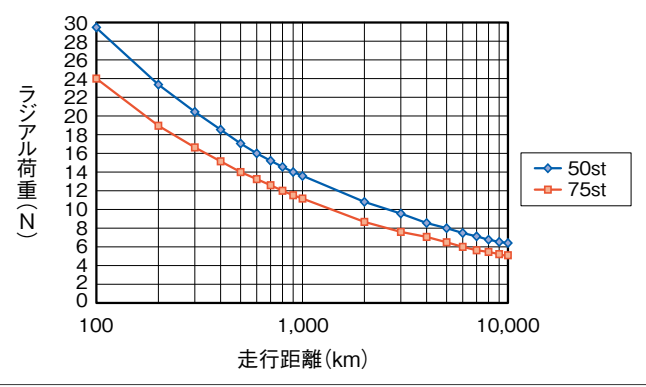
ロッド先端静的許容トルク、走行寿命、先端たわみ量



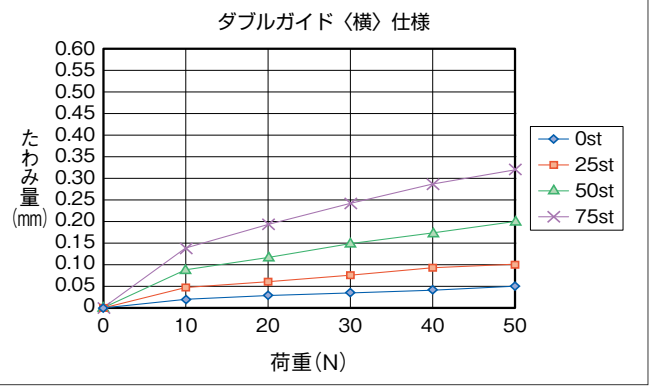
■ロッド先端静的許容トルク



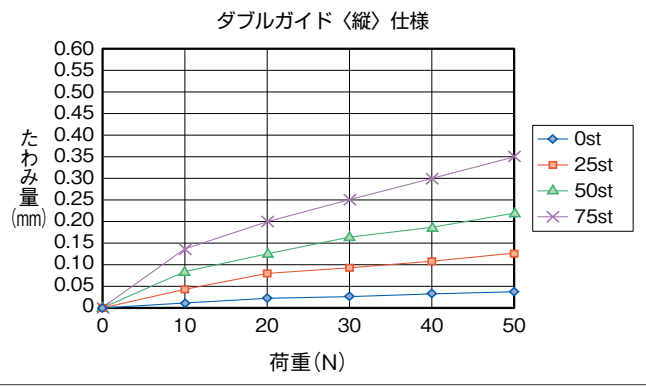
■先端許容荷重と走行寿命の関係



■ラジアル荷重と先端たわみ量



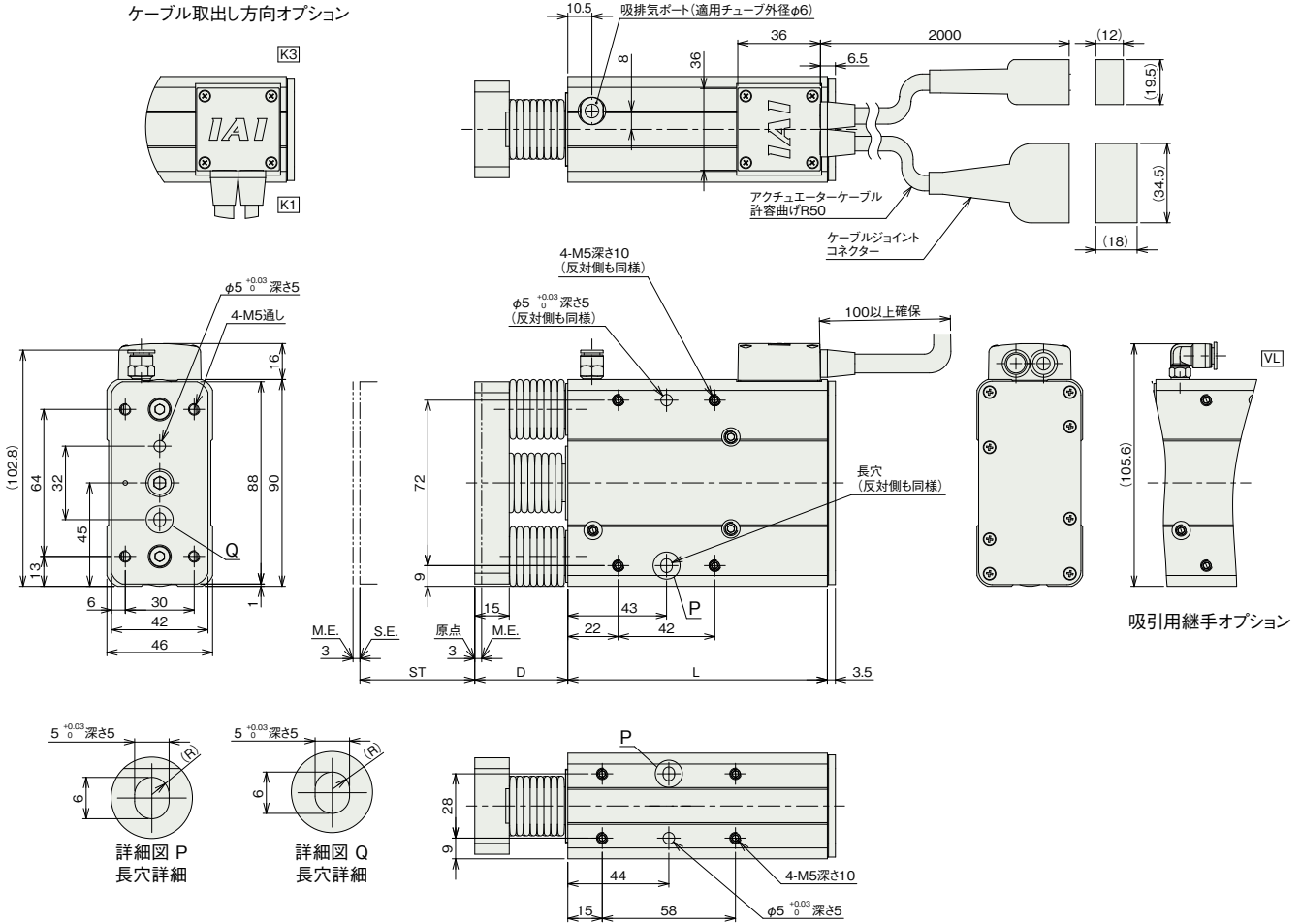
■ラジアル荷重と先端たわみ量



(注) 原点復帰を行う場合はロッドがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 吸排気ポートからエアバジは行わないでください。チューブを接続し、水や粉塵などがからない場所まで伸ばしてください。
(注) アクチュエーターケーブル末端のコネクターは保護構造の対象ではありません。
(注) ねじ込み深さは表記寸法以下にしてください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

ケーブル取出し方向オプション



■ストローク別寸法

ストローク	50	75
L	113	138
D	40.5	46.5

■ストローク別質量

質量(kg)	ストローク	50	75
	ブレーキ無し	1.80	2.06

■適応コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法													最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	—	—	—	●	●	●	●	—	—	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	—	8-57
RSEL		8	単相AC200V	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	36000	—	8-105
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	●	—	●	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-287
SCON2-CG		1	単相AC100V	●	●	—	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	384	—	8-257
SCON2-CG		1	単相AC200V	●	●	—	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	384	—	8-257
XSEL-P/Q		6	単相AC200V 三相AC200V	—	—	●	●	●	—	●	—	—	—	—	●	—	20000	—	8-345

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。

(注) XSEL-P/Qの5、6軸目は接続できません。

(注) SCON2のML3とECは、コントローラー型式の機能オプションなしの場合はリモートI/O仕様となり、機能オプションに「M」が選択された場合はモーションネットワーク仕様となります。