

# RCS4-TA7C

(ダブルブロック仕様)

バッテリーレスアプソ
モーターストレート
本体幅 70mm
200V ACサーボモーター
200W

■型式項目

**RCS4 - TA7C - WA - 200 - [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - DB - [ ]**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA   バッテリーレスアプソ	モーター種類 200   サーボモーター 200W	リード 16   16mm 8   8mm 4   4mm	ストローク 40   40mm ?   ? 390   390mm	適応コントローラ T2   SCON XSEL T4   RCON RSEL SCON2	ケーブル長 N   無し P   1m S   3m M   5m X   長さ指定 R   ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照
------	-----	----------------------------	---------------------------------	--	--	---	---	---------------------------



CE
RoHS 10

水平
垂直
横立て
天吊り

## ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格	ストローク(mm)	標準価格
40	-	240	-
65	-	290	-
90	-	340	-
140	-	390	-
190	-	-	-

## オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	4-583	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	4-583	-
原点逆仕様	NM	4-595	-

(注) 型式表記は、オプション欄に「DB」を含めアルファベット順にご記入ください。

## ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-



選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件(搬送質量、加減速度など)によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は 1-328 ページをご確認ください。
- 許容負荷質量は、機械的制限によりストロークが長くなると低下します。詳細は「ストローク別許容負荷質量」をご参照ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-307 ページをご参照ください。
- 張出し負荷長は動的許容モーメントの範囲内としてください。テーブルの変位量は、取扱説明書をご参照ください。
- 静的許容モーメントは、テーブルの上面かつガイドブロック真上(許容モーメントオフセット基準位置)におけるリニアガイドの許容値です。詳細は 1-275 ページをご確認ください。

## メインスペック

項目	内容				
リード	ボールねじリード(mm)	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	25	30	30
	最高速度(mm/s)	960	480	240	
水平	速度/加減速度	定格加減速度(G)	0.5	0.5	0.7
	最高加減速度(G)	1.2	1	0.7	
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	8	18	24
垂直	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	960	480	240
	定格加減速度(G)	1	1	0.7	
	最高加減速度(G)	1.2	1	0.7	
推力	定格推力(N)	214	427	855	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	8	18	24	
	最小ストローク(mm)	40	40	40	
	最大ストローク(mm)	390	390	390	
	ストロークピッチ(mm)(注1)	50	50	50	

(注1) ストローク40~90の間のみ25間隔です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 620N·m
	Mb: 620N·m
	Mc: 458N·m
動的許容モーメント(注2)	Ma: 196N·m
	Mb: 196N·m
	Mc: 145N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	-
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリニア
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注2) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-276ページにて走行寿命をご確認ください。

## ■テーブルタイプモーメント方向



## ■加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢 リード (mm)	水平					垂直				
	加速度(G)					加速度(G)				
	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
16	25	25	20	20	15	8	8	8	8	6
8	30	30	25	25		18	18	18	18	
4	30	30	30			24	24	24		

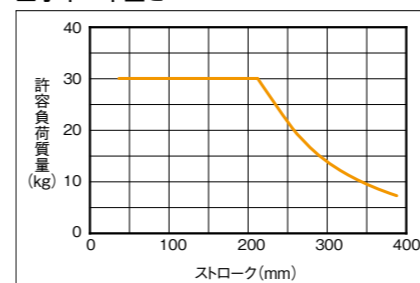
## ■ストロークと最高速度

ストローク	40~290(mm)	340(mm)	390(mm)
リード			
16	960	730	600
8	480	365	300
4	240	180	150

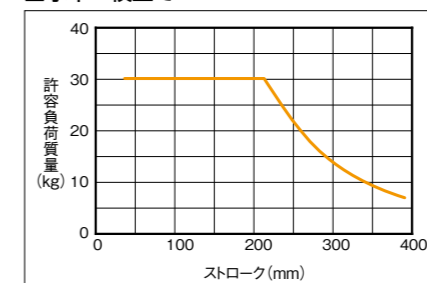
(単位:mm/s)

## ■ストローク別許容負荷質量

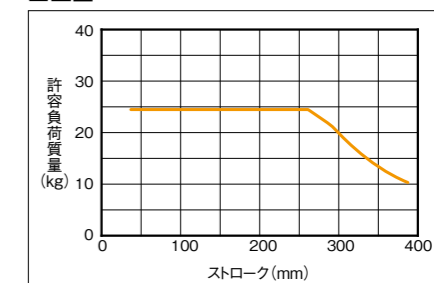
### ■水平 平置き



### ■水平 横立て



### ■垂直



(注) 許容負荷質量の算出の条件: 加速度によるモーメントを考慮したガイド走行寿命5,000kmとなる負荷重量(加速度0.5G、速度500m/s)

