

# RCS4B-RRA4C

二次電池  
露点温度  
-80℃

バッテリー  
レスアプソ

モーター  
ストレート

本体幅  
40mm

200V  
ACサーボ  
モーター

60W

■型式項目

**RCS4 B - RRA4C - WA - 60**

シリーズ	仕様	タイプ	エンコーダー種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラー	ケーブル長	オプション
B	二次電池製造工程対応製品		WA   バッテリーレスアプソ	60   サーボモーター 60W	16   16mm 10   10mm 5   5mm 2.5   2.5mm	60   60mm ?   ? 410   410mm (50mmごと)	T2   SCON XSEL T4   RCN RSEL SCON2 XSEL2	N   無し P   1m S   3m M   5m X   長さ指定 R   ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



- 選定上の注意**
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
  - 動作条件（搬送質量、加減速度など）によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は総合カタログ・1巻のページをご参照ください。
  - ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。許容可能な負荷質量については「ロッド先端許容負荷質量」をご参照ください。
  - 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は5ページをご参照ください。

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク(mm)	標準価格	ストローク(mm)	標準価格
60	-	260	-
110	-	310	-
160	-	360	-
210	-	410	-

■ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
ロボットケーブル	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) ケーブル型式は、総合カタログ・1巻のページをご参照ください。

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	523	-
ケーブル取出し方向変更(上側)	CJT	523	-
ケーブル取出し方向変更(右側)	CJR	523	-
ケーブル取出し方向変更(左側)	CJL	523	-
ケーブル取出し方向変更(下側)	CJB	523	-
フランジ	FL	524	-
先端アダプター(フランジ)	FFA	523	-
グリース給油口追加仕様	GU	521	-
先端アダプター(キー溝)	KFA	525	-
先端アダプター(雌ねじ)	NFA	525	-
原点逆仕様	NM	526	-
ステンレス吸引継手取付け仕様(上側)	SVT	528	-

■メインスペック

項目	内容
リード	ボールねじリード(mm)
水平	可搬質量(注1)
	最高速度(mm/s)
	定格加減速度(G)
	最高加減速度(G)
垂直	可搬質量
	最高速度(mm/s)
	定格加減速度(G)
	最高加減速度(G)
推力	定格推力(N)
ブレーキ	ブレーキ仕様
	ブレーキ保持力(kgf)
ストローク	最小ストローク(mm)
	最大ストローク(mm)
	ストロークピッチ(mm)

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ20 材質:アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注2)	0度
使用周囲温度・湿度	10~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダー種類	バッテリーレスアプソリニア
エンコーダーパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注1) ラジアル荷重を外付けガイドで受けた場合です。  
(注2) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■加速度別可搬質量表

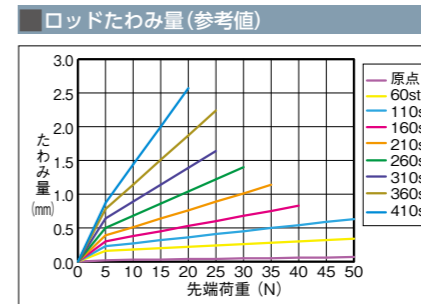
可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平					垂直				
	加速度(G)									
リード(mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2
16	5.5	5.5	4	3.5	3	1.5	1.5	1.5	1.5	0.5
10	12.5	10.5	8.5	8.5	5.5	3	3	3	3	2
5	21	21	17.5	14		4	4	4	4	
2.5	28	28	24.5			7	7	7		

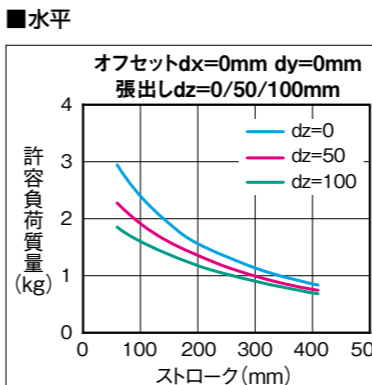
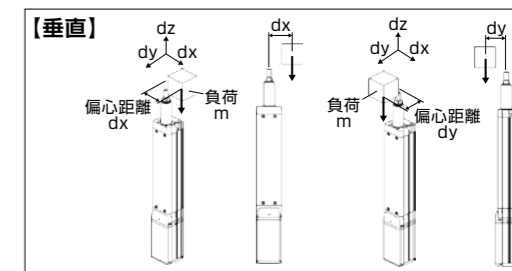
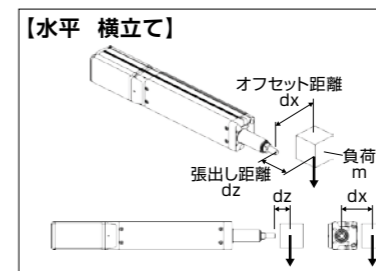
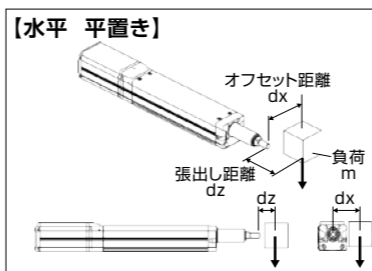
■ストロークと最高速度

リード	ストローク	最高速度
16	60~410 (50mmごと)	960
10		600
5		300
2.5		150

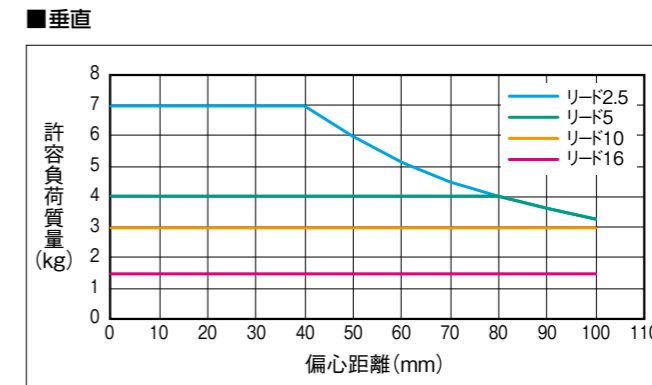
(単位はmm/s)



■ロッド先端許容負荷質量



許容負荷質量の算出条件  
加減速によるモーメントを考慮した、  
ガイド走行寿命5000kmとなる負荷質量。  
(加速度1.0G、速度500mm/s)



許容負荷質量の算出条件  
加減速によるモーメントを考慮した、  
ガイド走行寿命5000kmとなる負荷質量。  
(加速度0.5G、速度500mm/s)

