

RCS4B-SA4R

±10μm	二次電池 露点温度 -80℃	簡易防塵	バッテリー レスアプソ	モーター 折返し	本体幅 40mm	200V ACサーボ モーター	60W
-------	----------------------	------	----------------	-------------	-------------	-----------------------	-----

■型式項目

RCS4 **B** - **SA4R** - **WA** - **60**

シリーズ	仕様	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
B	二次電池製造工程対応製品	WA	バッテリーレスアプソ	60 サーボモーター 60W	16 16mm 10 10mm 5 5mm 2.5 2.5mm	50 500	T2 SCON XSEL T4 RCON RSEL SCON2 XSEL2	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	300	—
100	—	350	—
150	—	400	—
200	—	450	—
250	—	500	—

オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	521	—
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	521	—
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	521	—
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	521	—
グリース給油口追加仕様	GU	521	—
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	521	—
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	521	—
原点逆仕様	NM	521	—
背面取付けプレート	RP	528	—
スライダ部ローラー仕様	SR	521	—
スライダスペーサー	SS	522	—
ステンレス吸引継手取付け仕様 (左側) (注2)	SVL	522	—
ステンレス吸引継手取付け仕様 (右側) (注2)	SVR	522	—

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。
(注2) 継手取付け位置はモーター折返し方向と逆側のみ選択可能です。

ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	—	—
	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	—	—
	R04(4m) ~ R05(5m)	—	—
	R06(6m) ~ R10(10m)	—	—
	R11(11m) ~ R15(15m)	—	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—	—

(注) ケーブル型式は、総合カタログ・1巻のページをご参照ください。

選定上の注意

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度など) によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は総合カタログ・1巻のページをご参照ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は5ページをご参照ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向 150mm 以下です。張出し負荷長については総合カタログ・3巻のページの説明をご確認ください。

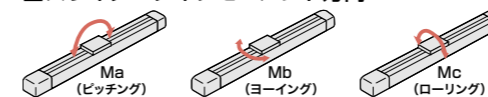
メインスペック

項目	内容	内容				
		16	10	5	2.5	
リード	ボールねじリード (mm)	7	10	12	14	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	960	600	300	150
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	0.3	0.5	0.5	0.7
水平	定格加減速度 (G)	1	1	1	0.7	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1.5	3	5.5	8.5
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	960	600	300	150
垂直	定格加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1	1	1	0.7
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	53	85	170	340
推力	定格推力 (N)	53	85	170	340	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	1.5	3	5.5	8.5	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	500	500	500	500	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ8mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 13.0 N·m
	Mb: 18.6 N·m
	Mc: 25.3 N·m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 5.0 N·m
	Mb: 7.1 N·m
	Mc: 9.7 N·m
使用周囲温度・湿度	10~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリニア
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。総合カタログ・1巻のページにて走行寿命をご確認ください。

スライダタイプモーメント方向



加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平				垂直			
	加速度(G)							
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
16	7	5.5	4	4	1.5	1.5	1	1
10	10	10	8.5	7	3	3	2	2
5	12	12	10.5	9	5.5	5.5	4	4
2.5	14	14	14		8.5	8.5	7	

ストロークと最高速度

リード	ストローク	
	50~450 (50mmごと)	500 (mm)
16	960	875
10	600	555
5	300	275
2.5	150	135

(単位はmm/s)

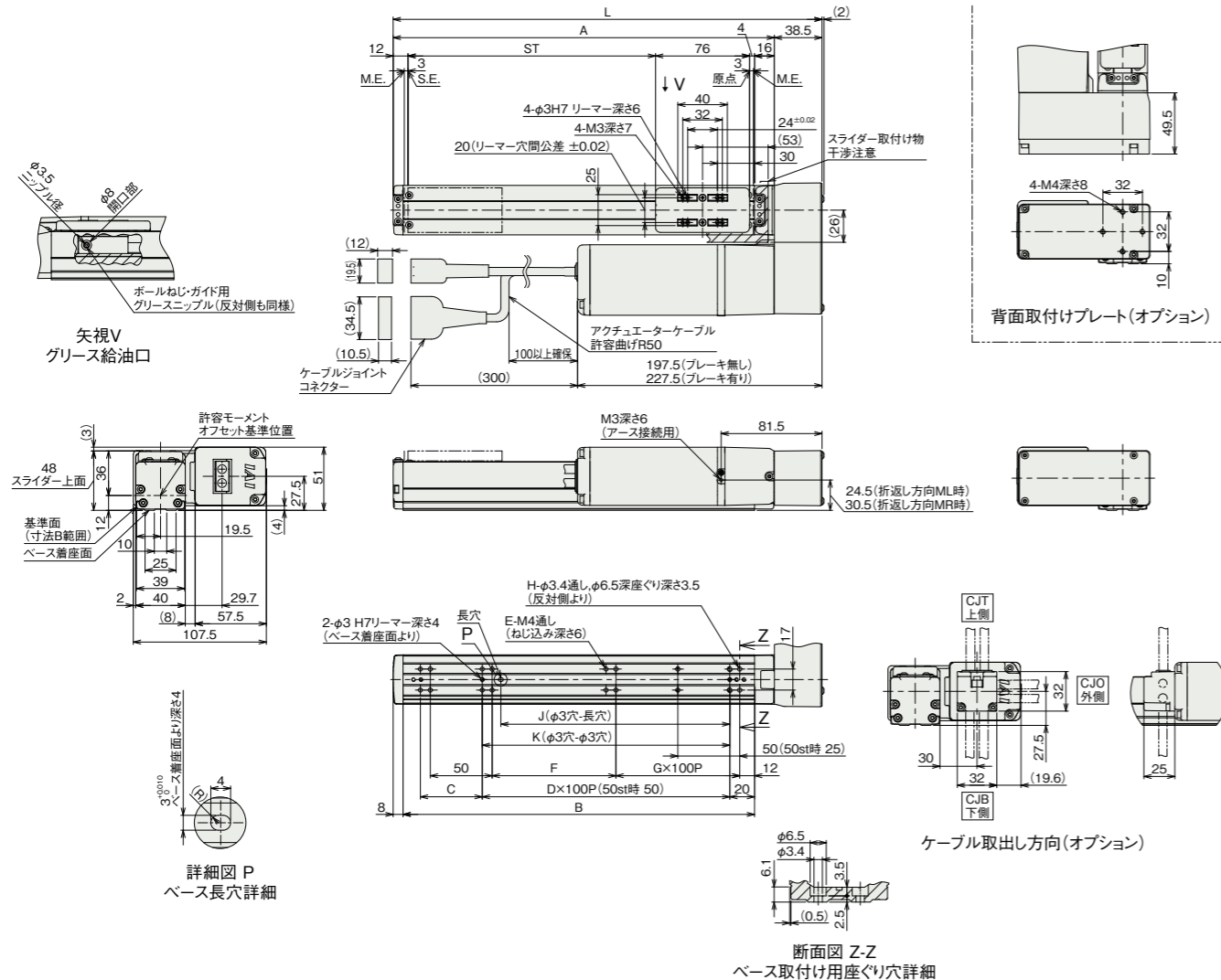
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp



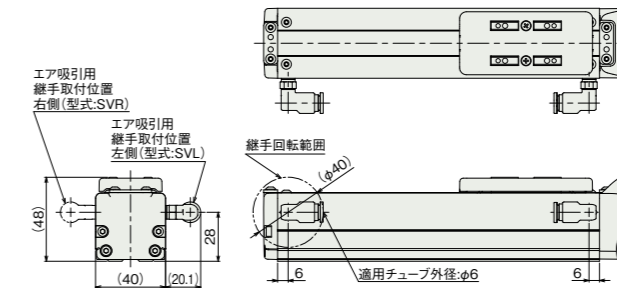
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。
(注) 取付けボルト長にご注意ください。ベース裏面の取付けねじを使用する場合、ボルトが長いと内部部品に干渉し、摺動異常や部品破損の可能性があります。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



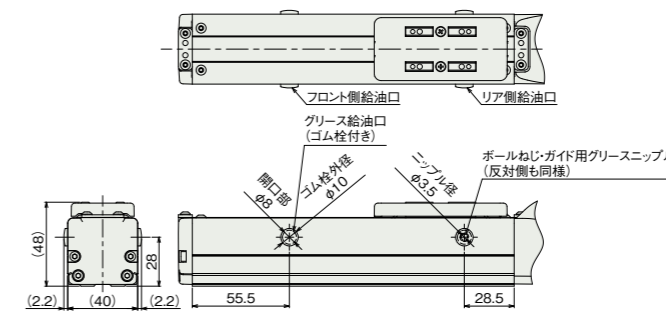
■ステンレス吸引継手取付け仕様(オプション)

(注) 継手取付け位置はモーター折返し方向と逆側のみ選択可能です。



■グリス給油口追加仕様(オプション)

(注) モーター折返し方向と逆側の給油口はリア側、フロント側両方につきますが、モーター折返し方向の給油口はフロント側のみにつきます。
(注) ストローク50/100/150の場合、モーター折返し側の給油口はありません。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	196.5	246.5	296.5	346.5	396.5	446.5	496.5	546.5	596.5	646.5
A	158	208	258	308	358	408	458	508	558	608
B	134	184	234	284	334	384	434	484	534	584
C	50	50	100	50	100	50	100	50	100	50
D	-	1	1	2	2	3	3	4	4	5
E	6	6	6	8	8	10	10	12	12	14
F	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
H	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
J	35	85	85	185	185	285	285	385	385	485
K	50	100	100	200	200	300	300	400	400	500

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
質量 (kg)	1.5	1.6	1.7	1.7	1.8	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3
	1.7	1.8	1.9	1.9	2.0	2.1	2.2	2.3	2.4	2.5

■適用コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外形	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法																最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジションナー	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択															
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	総合カタログ・巻		
RSEL		8	単相AC100V/200V	-	-	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	-	総合カタログ・巻		
SCON/CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	総合カタログ・巻		
SCON2-CG		1	単相AC100V	●	●	-	●	●	-	-	-	-	●	●	●	-	-	384	-	総合カタログ・巻		
SCON2-CG		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	-	-	-	-	●	●	●	-	-	384	-	総合カタログ・巻		
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	総合カタログ・巻		
XSEL2-TS/TL		8	単相AC100V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	総合カタログ・巻		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、総合カタログ・8巻のページをご確認ください。
(注) SCON2のML3とECIは、コントローラー型式の機能オプションなしの場合はリモートI/O仕様となり、機能オプションに[IM]が選択された場合はモーションネットワーク仕様となります。
(注) RCONおよびRSELの電源電圧は、DC24VとAC200Vの両方が必要となります。