

# RCS4B-WSA14R

±10μm  
二次電池  
露点温度  
-80℃  
簡易防塵  
バッテリー  
レスアプソ  
モーター  
折返し  
本体幅  
140mm  
200V  
ACサーボ  
モーター  
200W

■型式項目

**RCS4** **B** - **WSA14R** - **WA** - **200** - [ ] - [ ] - [ ] - [ ] - [ ]

シリーズ	仕様	タイプ	エンコーダ種類	モーター種類	リード	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
RCS4	B 二次電池製造工程対応製品	タイプ	WA バッテリーレスアプソ	200 サーボモーター 200W	24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	50 50mm 800 800mm (50mmごと)	T2 SCON XSEL T4 RCON RSEL SCON2 XSEL2	N 無し P 1m S 3m M 5m X 長さ指定 R ロボットケーブル	オプション 下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

## ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	-	450	-
100	-	500	-
150	-	550	-
200	-	600	-
250	-	650	-
300	-	700	-
350	-	750	-
400	-	800	-

## オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	521	-
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	521	-
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	521	-
ケーブル取出し方向変更 (外側)	CJO	521	-
モーター左折返し仕様 (注1)	ML	521	-
モーター右折返し仕様 (注1)	MR	521	-
原点逆仕様	NM	521	-
スライダ部ローラー仕様	SR	521	-
スライダスベサ	SS	522	-
ステンレス吸引継手取付け仕様 (左側) (注2)	SVL	522	-
ステンレス吸引継手取付け仕様 (右側) (注2)	SVR	522	-

(注1) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの記号をご記入ください。

(注2) 継手取付け位置はモーター折返し方向と逆側のみ選択可能です。

## ケーブル長価格表 (標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	-	-
	S(3m)	-	-
	M(5m)	-	-
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	-	-
	X11(11m) ~ X15(15m)	-	-
	X16(16m) ~ X20(20m)	-	-
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	-	-
	R04(4m) ~ R05(5m)	-	-
	R06(6m) ~ R10(10m)	-	-
	R11(11m) ~ R15(15m)	-	-
	R16(16m) ~ R20(20m)	-	-

(注) ケーブル型式は、総合カタログ・1巻のページをご参照ください。

**選定上の注意**

- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- 動作条件 (搬送質量、加減速度など) によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は総合カタログ・1巻のページをご参照ください。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は5ページをご確認ください。
- 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向550mm以下です。張出し負荷長については総合カタログ・3巻のページの説明をご確認ください。

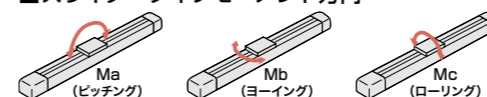
## メインスペック

項目	内容					
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	14	31.5	45.5	52.5
		最高速度 (mm/s)	1440	960	480	240
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
速度/加減速度	最高加減速度 (G)	1	1	1	0.7	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	1.5	5.5	7	17.5
	最高速度 (mm/s)	1440	960	480	240	
垂直	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	1	1	1	0.3
	最高加減速度 (G)	1	1	1	0.7	
	定格推力 (N)	142	214	427	855	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
ストローク	ブレーキ保持力 (kgf)	1.5	5.5	7	17.5	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.01mm
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 462N・m
	Mb: 462N・m
	Mc: 1170N・m
動的許容モーメント (注3)	Ma: 122N・m
	Mb: 122N・m
	Mc: 308N・m
使用周囲温度・湿度	10~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s <sup>2</sup>
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアプソリニア
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注3) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。総合カタログ・1巻のページにて走行寿命をご確認ください。

## スライダタイプモーメント方向



## 加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢	水平				垂直			
	加速度(G)							
リード (mm)	0.3	0.5	0.7	1.0	0.3	0.5	0.7	1.0
24	14	10.5	10.5	7	1.5	1.5	1.5	1.5
16	31.5	21	14	14	5.5	5.5	5.5	5.5
8	45.5	35	28	28	7	7	7	7
4	52.5	42	21		17.5	14	8.5	

## ストロークと最高速度

ストローク (mm)	50~450 (50mmごと)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	1440	1420	1220	1060	930	830	740	665
16	960	920	790	690	610	550	490	440
8	480	460	400	350	305	270	240	215
4	240	230	200	170	150	135	120	105

(単位はmm/s)

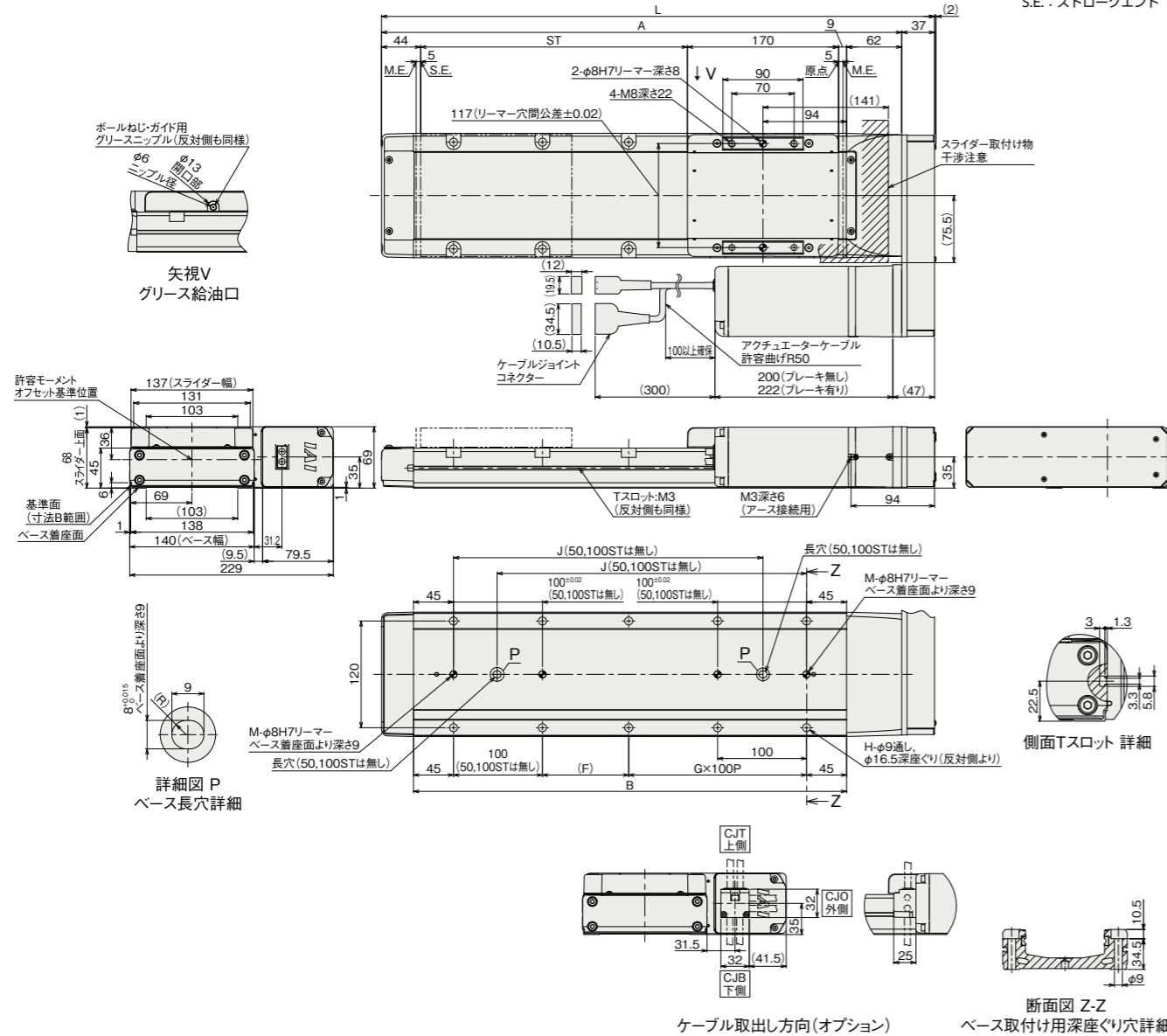
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。  
www.iai-robot.co.jp



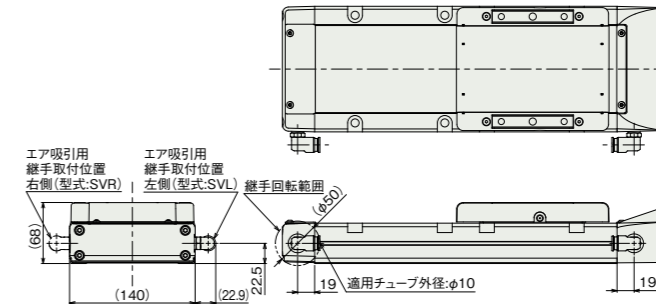
(注) 原点復帰を行った場合はスライダがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。  
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ST: ストローク  
M.E.: メカニカルエンド  
S.E.: ストロークエンド



■ステンレス吸引継手取付け仕様 (オプション)

(注) 継手取付け位置はモーター折返し方向と逆側のみ選択可能です。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	372	422	472	522	572	622	672	722	772	822	872	922	972	1022	1072	1122
A	335	385	435	485	535	585	635	685	735	785	835	885	935	985	1035	1085
B	237	287	337	387	437	487	537	587	637	687	737	787	837	887	937	987
F	147	197	247	297	347	397	447	497	547	597	647	697	747	797	847	897
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7
H	4	4	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20
J	-	-	198	248	298	348	398	448	498	548	598	648	698	748	798	848
M	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2	2

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	7.4	7.9	8.4	8.9	9.4	9.9	10.3	10.8	11.3	11.8	12.3	12.8	13.3	13.8	14.2	14.7
ブレーキ有り	8.0	8.5	9.0	9.5	10.0	10.5	10.9	11.4	11.9	12.4	12.9	13.4	13.9	14.4	14.8	15.3

■適用コントローラー

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続可能軸数	電源電圧	制御方法																最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択															
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM						
RCON		16 (ML3,SSN,ECMは8)	DC24V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMはポジションデータなし)	-	総合カタログ・巻		
RSEL		8	単相AC100V/200V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	総合カタログ・巻		
SCON-CB/CGB		1	単相AC100V/200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	512 (ネットワーク仕様は768)	-	総合カタログ・巻		
SCON2-CG		1	単相AC100V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	384	-	総合カタログ・巻		
SCON2-CG		1	単相AC200V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	384	-	総合カタログ・巻		
XSEL-RA/SA		8	単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	55000 (タイプにより異なります)	-	総合カタログ・巻		
XSEL2-TS/TL		8	単相AC100V 単相AC200V 三相AC200V	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	36000	-	総合カタログ・巻		

(注) DV, CCなどのネットワーク略称記号については、総合カタログ・8巻のページをご確認ください。  
(注) SCON2のML3とECは、コントローラー型式の機能オプションなしの場合はリモートI/O仕様となり、機能オプションに[MJ]が選択された場合はモーションネットワーク仕様となります。  
(注) RCONおよびRSELの電源電圧は、DC24VとAC200Vの両方が必要となります。

