

RCS4CR-SA7C



■型式項目

RCS4CR - SA7C -		WA		200								
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類 WA パタリ-レススポン		モータ-種類 200 サーボモータ- 200W		リード 24 24mm 16 16mm 8 8mm 4 4mm	ストローク 50 50mm / 800 800mm (50mmごと)	通店コントローラ- T2 SC0N XSEL T4 RCON RSEL SC0N2		ケーブル長 N 無し P 1m S 3m M 5m X: 長さ指定 R: ロボットケーブル		オプション 下記オプション 価格表参照



■ ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	450	—
100	—	500	—
150	—	550	—
200	—	600	—
250	—	650	—
300	—	700	—
350	—	750	—
400	—	800	—

オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
ブレーキ	B	7-395	—
ケーブル取出し方向変更 (上側)	CJT	7-395	—
ケーブル取出し方向変更 (右側)	CJR	7-395	—
ケーブル取出し方向変更 (左側)	CJL	7-395	—
ケーブル取出し方向変更 (下側)	CJB	7-395	—
高精度仕様 (注1)	HPR	7-397	—
原点逆仕様	NM	7-398	—
吸引用継手取付け位置勝手違い	VR	7-401	—
ダブルスライダー仕様 (注2)	W	7-401	—

(注1) リード24の時は選択できません。ダブルスライダー仕様の時は選択できません。
(注2) 選択できないリードがあります。(1-293ページ参照)

ケーブル長価格表(標準価格)

種類	ケーブル記号	T2	T4
標準タイプ	P(1m)	—	—
	S(3m)	—	—
	M(5m)	—	—
長さ指定	X06(6m) ~ X10(10m)	—	—
	X11(11m) ~ X15(15m)	—	—
	X16(16m) ~ X20(20m)	—	—
ロボットケーブル	R01(1m) ~ R03(3m)	—	—
	R04(4m) ~ R05(5m)	—	—
	R06(6m) ~ R10(10m)	—	—
	R11(11m) ~ R15(15m)	—	—
	R16(16m) ~ R20(20m)	—	—

- 選定上の注意**



 - (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
 - (2) 加速度を上げると可搬質量は低下します。詳細は「加速度別可搬質量表」をご覧ください。
 - (3) 動作条件（搬送質量、加減速度など）によって、使用可能なデューティ比の目安は変化します。詳細は 1-328 ページをご確認ください。
 - (4) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-307 ページをご参照ください。
 - (5) 張出し負荷長の目安は、 $Ma \cdot Mb \cdot Mc$ 方向 300mm 以下です。張出し負荷長については 7-2 ページの説明をご覧ください。

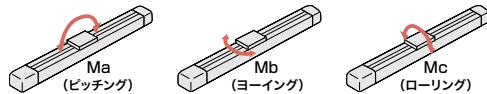
メインスペック

項目		内容				
リード	ボールねじリード (mm)	24	16	8	4	
水平	可搬質量 速度/加減速度	最大可搬質量 (kg)	30	40	45	50
		最高速度 (mm/s)	1500	1000	500	240
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.5
		最大加減速度 (G)	1.2	1.2	1	0.7
垂直	可搬質量 速度/加減速度	最大可搬質量 (kg)	7	12	20	25
		最高速度 (mm/s)	1500	1000	500	240
		定格加減速度 (G)	0.5	0.5	0.7	0.5
		最大加減速度 (G)	1.2	1.2	1	0.7
推力	定格推力 (N)	142	214	427	855	
クリーンルーム仕様	バキューム量 (NL/min)	90	70	40	30	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	7	12	20	25	
	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
ストローク	最大ストローク (mm)	800	800	800	800	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ12mm 転造C10
繰返し位置決め精度 (注3)	±0.01mm [±0.005mm]
ロストモーション	0.1mm以下
ベース	材質：アルミ、白色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 115N・m
	Mb : 115N・m
	Mc : 229N・m
動的許容モーメント (注4)	Ma : 44.7N・m
	Mb : 44.7N・m
	Mc : 89.1N・m
クリーン度	クラス10 (0.1μm, Fed.Std.209D)、クラス2.5相当 (ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	ACサーボモーター
エンコーダ種類	バッテリーレスアブソリュート
エンコーダパルス数	16384 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注3) 【 】内は高精度仕様(リード4、8、16)の場合です。
(注4) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。
1-276ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダータイプモーメント方向



加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

姿勢 リード (mm)	水平						垂直				
	加速度(G)										
	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	0.3	0.5	0.7	1.0	1.2	
24	30	12	10	6	5	7	7	6	5	4	
16	40	30	15	15	12	12	12	10	8	8	
8	45	40	40	35		20	20	20	18		
4	50	50	40			25	25	20			

ストロークと最高速度

シート ノリ	50～500 (50mmごと)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
24	1500	1440	1240	1095	965	850	760
16	1000	965	830	720	635	560	500
8	500	475	410	355	315	275	245
4	240	235	205	175	155	135	120

(単位はmm/s)

寸法図

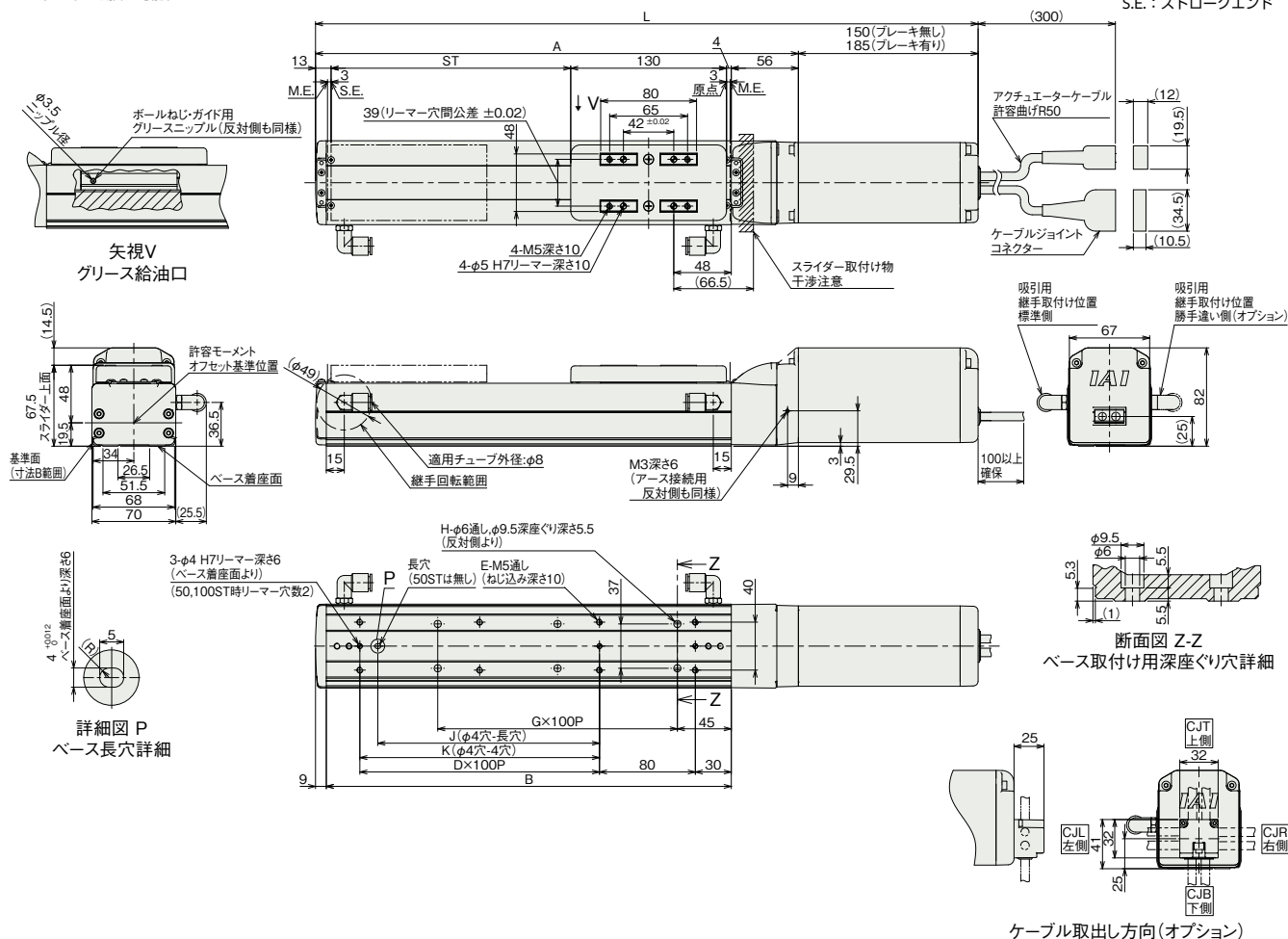
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD

(注) 原点復帰を行った場合はスライダーがM.E.まで移動しますので、周囲物との干渉にご注意ください。

(注) 取付けボルト長にご注意ください。
常や部品破損の可能性あります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L	ブレーキ無し	403	453	503	553	603	653	703	753	803	853	903	953	1003	1053	1103	1153
	ブレーキ有り	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938	988	1038	1088	1138	1188
A		253	303	353	403	453	503	553	603	653	703	753	803	853	903	953	1003
B		188	238	288	338	388	438	488	538	588	638	688	738	788	838	888	938
D		0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E		4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
G		1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8
H		4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18
J		0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785
K		0	0	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800

■ストローク別質量

	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)	ブレーキ無し	3.5	3.8	4.0	4.3	4.5	4.7	5.0	5.2	5.4	5.7	5.9	6.1	6.4	6.6	6.8	7.1
	ブレーキ有り	4.0	4.3	4.5	4.8	5.0	5.2	5.5	5.7	5.9	6.2	6.4	6.6	6.9	7.1	7.3	7.6

適応コントローラ

本ページのアクチュエーターは下記のコントローラーで動作が可能です。ご使用になる用途に応じたタイプをご選択ください。

名称	外観	最大接続 可能軸数	電源電圧	制御方法																最大位置決め点数	標準価格	参照ページ
				ポジション	パルス列	プログラム	ネットワーク ※選択															
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM							
RCON		16 (ML3,SSN,ECMIは8)	DC24V 単相AC200V	—	—	—	●	●	●	●	PR	—	—	—	●	●	●	●	128 (ML3,SSN,ECMIはポジションデータなし)	—	8-57	
RSEL		8	三相AC200V	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	—	36000	—	8-105		
SCON-CB/CGB		1	単相AC 100V/200V	●	●	—	●	●	●	●	●	●	●	—	●	—	—	512 (ネットワーク仕様は768)	—	8-287		
SCON2-CG		1	単相AC100V	●	●	—	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	—	384	—	8-257		
SCON2-CG		1	単相AC200V	●	●	—	●	●	●	—	—	—	●	●	●	—	—	384	—	8-257		
XSEL-P/Q		6	単相AC200V	—	—	●	●	●	—	●	—	—	—	●	—	—	—	20000	—	8-345		
XSEL-RA/SA		8	三相AC200V	—	—	●	●	●	●	—	—	—	●	●	—	—	—	55000 (タイプにより異なります)	—	8-331		

(注) DV、CCなどのネットワーク略称記号については、8-15ページをご確認ください。

(注) SCON2のML3とECは、コントローラ型式の機能オプションなしの場合はリモートI/O仕様となり、機能オプションに「M」が選択された場合はモーションネットワーク仕様となります。