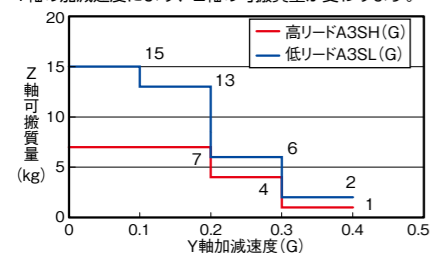


加減速度と可搬質量の相関図

■サーボモーター搭載機種 A3SL(G)/A3SH(G)

Z軸

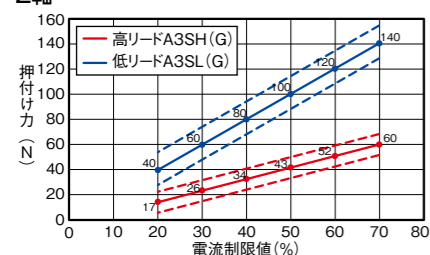
Y軸の加減速度により、Z軸の可搬質量が変わります。



押付け力と電流制限値の相関図

■サーボモーター搭載機種 A3SL(G)/A3SH(G)

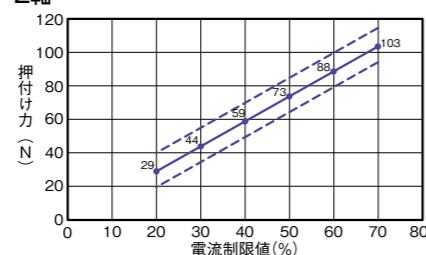
Z軸



(注) 押付け力は最大押付け力の±10%のバラつき(点線)があります。

■パルスモーター搭載機種 A3(G)

Z軸



(注) 押付け力は最大押付け力の±10%のバラつき(点線)があります。

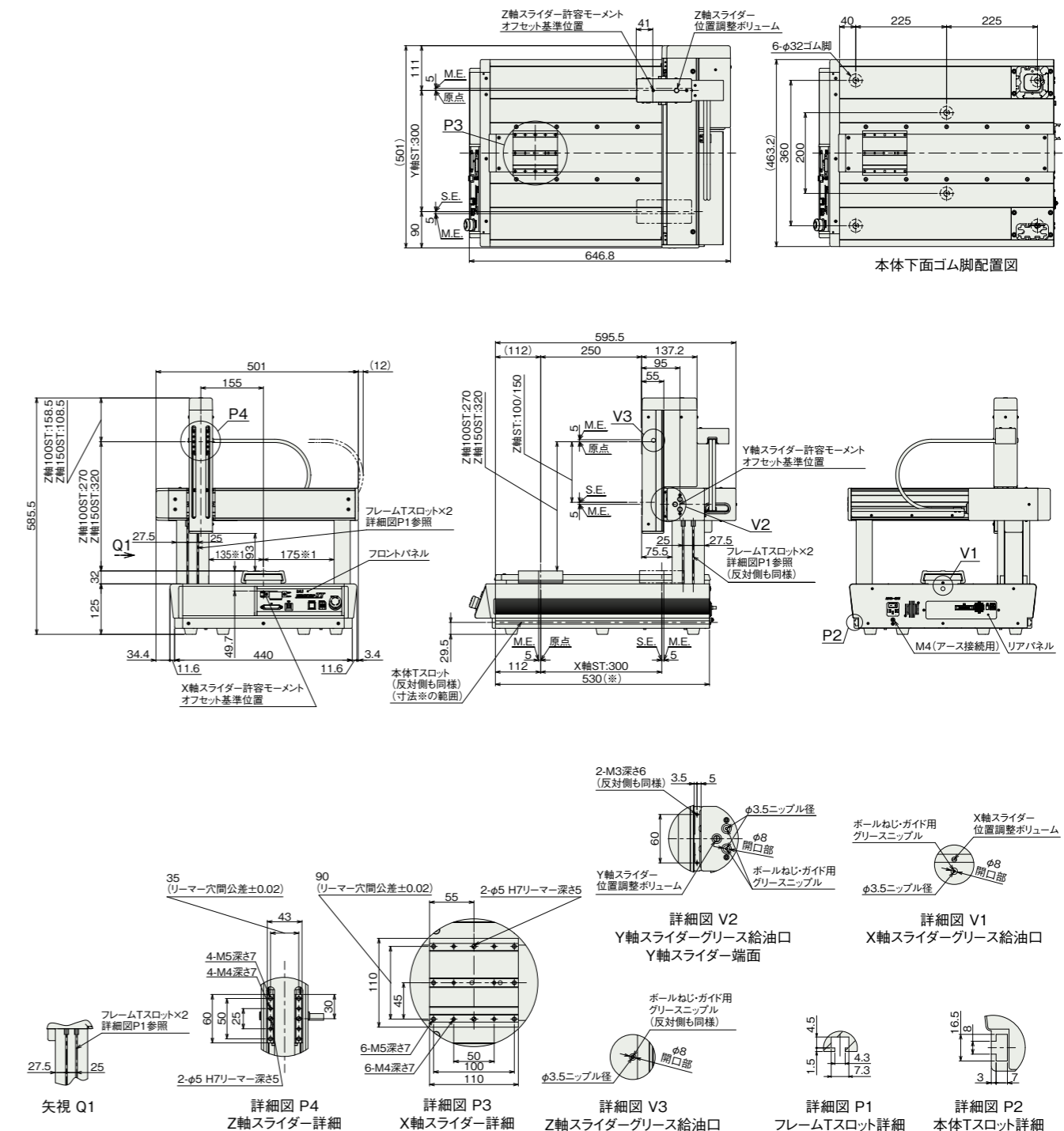
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元 CAD 3次元 CAD

※1 Xスライダにワークを載せる際は本体フレームに対し2mm以上の余裕を確認してください。
(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。

ST: ストローフ
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストローフエンド



■質量

項目	質量
本体質量	34.3kg
テーブル部積載重量(注3)	30kg

(注3) テーブル部とは、スライダ部以外の本体上面部のことです。X軸の可搬質量ではありません。