

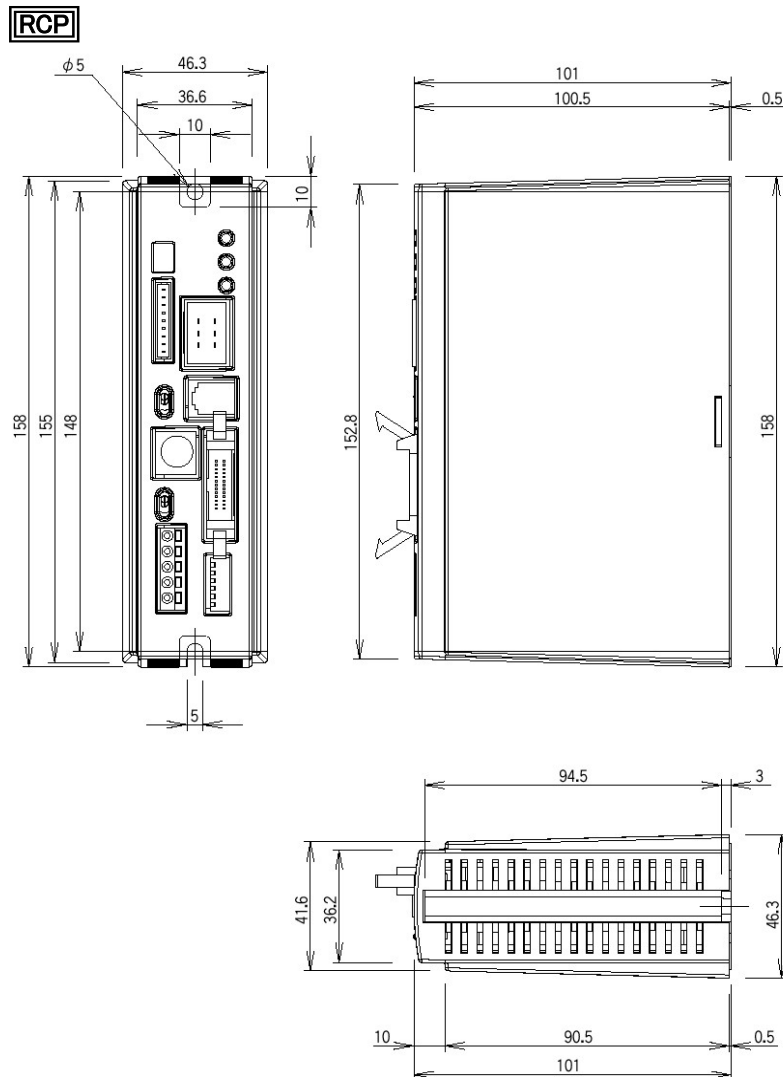
******* 株式会社御中**

1、RCP2へのモデルチェンジについて

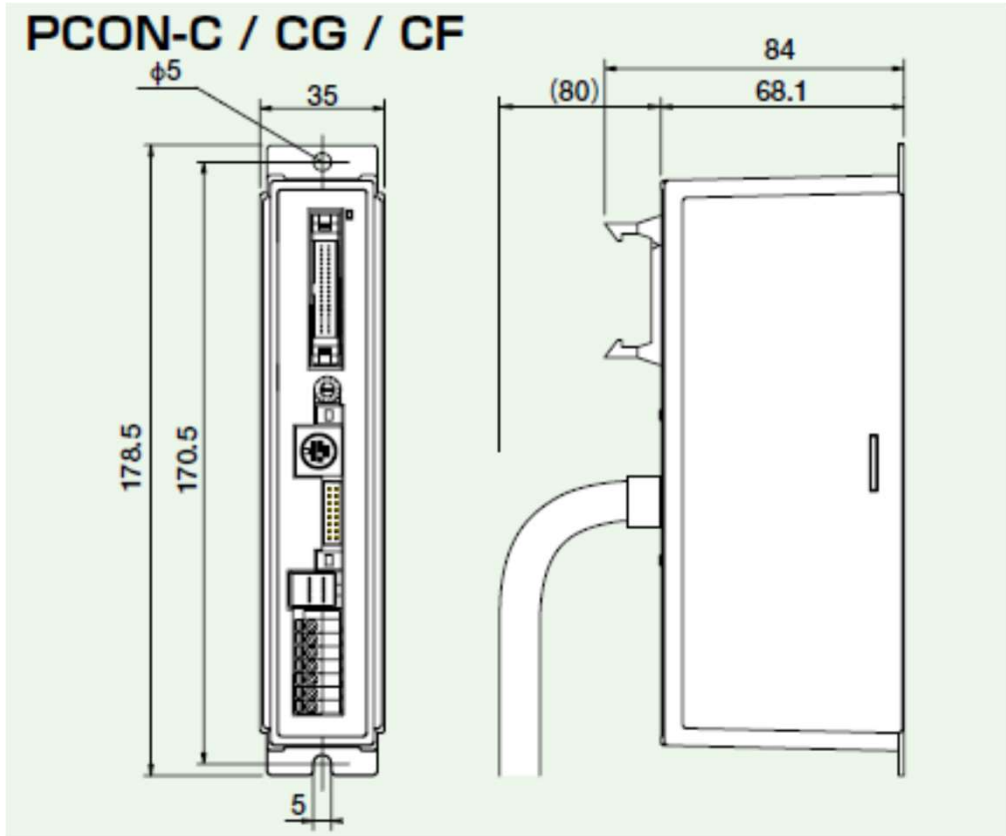
製品の機能向上および電子部品の生産中止等の要因によりRCPシリーズは生産中止となり、後継機種としてRCP2シリーズが発売されました。
 アクチュエータはRCP-SM~RCP2-SM~RCP2-SS8C・コントローラはRCP-C~RCP2-C~PCON-Cと変遷していますが、以下に詳細設定を御紹介致します。
 ご検討の程、宜しくお願い致します。

2、変更詳細(コントローラ)

【変更1】 寸法



PCON-C



【変更2】 一般仕様

	RCP	PCON-C
電源電圧	DC24V±10%	DC24V±10%
電源電流	最大2.5A	最大2A
環境		
使用周囲温度	0~40℃	0~40℃
使用周囲湿度	湿度85%RH以下	湿度95%RH以下(結露無き事)
使用周囲雰囲気	腐食性ガス無き事	腐食性ガスなきこと
重量	360g	300g
ポジション数	16	最大512
記憶装置	E2PROM	E2PROM

【変更3】電源端子割り付け仕様

RCP

- FG : アース接続用端子です。
- N : 24V 電源のグランド側です。
- 24V : DC24V 電源です。
- EMG : 2つの端子とも非常停止スイッチ接続用端子です。
(出荷時は、EMG端子を短絡してあります。)

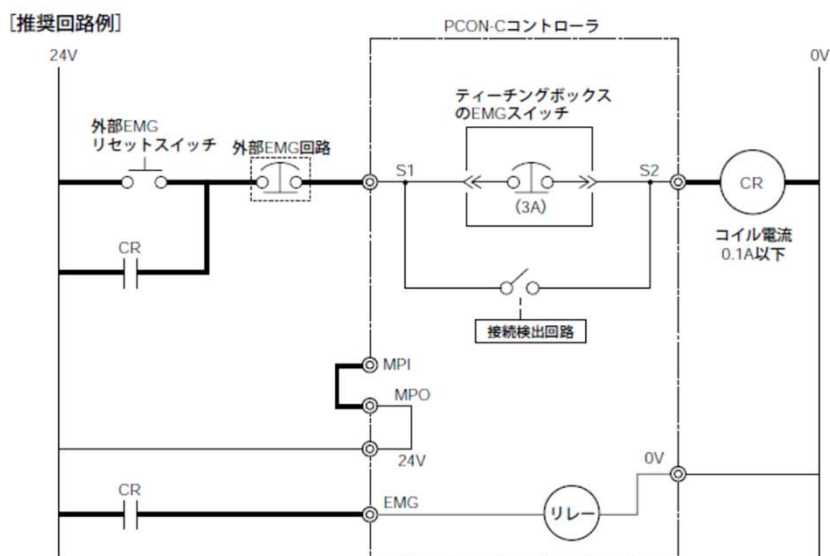
※ 計4つの端子です。

PCON-C

S1,S2	ティーチングボックスの非常停止釘の接点出力。 ※ティーチングボックスの接続状態は内部回路で判別しますので、未接続の場合はS1—S2端子間は閉じています。
MPI,MPO	モータ駆動電源しゃ断用接点。MPIはモータ電源入力側、MPOは出力側。 (使用しない場合はジャンパ接続。出荷時はジャンパしてあります)
24V	入力電源DC24Vのプラス側
0V	入力電源DC24Vのマイナス側
EMG-	非常停止入力

※ MPIとMPOが増えています。

これは、モータ電源を外部から直接入り切り可能にする為に設けました。
出荷時は短絡線にて短絡してあります。御使用なされる場合のみ配線してください。
S1,S2はティーチングペンダントで非常停止を入力する際、駆動源を遮断する為の端子です。(リレーで受け、MPI・MPOとリレーで接続して御使用ください。)



【変更4】PIOインタフェース

RCP

ピンNo.	区分	信号名		ケーブル色	
1	P24	+24V	電源24Vを接続します。	茶-1	
2	N	0V	電源0Vを接続します。	赤-1	
3	入力	スタート	移動開始信号を入力します。	橙-1	
4		指令ポジション1	選択するポジションNo.を入力します。 ①	黄-1	
5		指令ポジション2		緑-1	
6		指令ポジション4		青-1	
7		指令ポジション8		紫-1	
8		未使用	接続しないで下さい。	灰-1	
9		②*一時停止	移動中のアクチュエータを一時停止させます。	白-1	
10		未使用	接続しないで下さい。	黒-1	
11				茶-2	
12				赤-2	
13				橙-2	
14				黄-2	
15		緑-2			
16		出力	完了ポジション1	移動完了したポジションNo.を出力し ます。③又アラーム時はアラームNo. を出力します。(参照)	青-2
17			完了ポジション2		紫-2
18	完了ポジション4		灰-2		
19	完了ポジション8		白-2		
20	④位置決め完了		移動完了後出力します。	黒-2	
21	⑤原点復帰完了		原点復帰完了後出力します。	茶-3	
22	ゾーン		パラメータで設定された範囲内で出力します。	赤-3	
23	⑥*アラーム		コントローラ異常時出力します。	橙-3	
24	⑦*非常停止		非常停止時出力します。	黄-3	
25	未使用	接続しないで下さい。	緑-3		
26			青-3		

※ ピンNo.1~13はそれぞれ、次ページRCP2のピンNo.1A~13Aに対応しております。
ピンNo.14~26はそれぞれ、次ページRCP2のピンNo.1B~13Bに対応しております。

PCON-C

ピン番号	区分		パラメータ (PIO パターン) 選択					
			0	1	2	3	4	5
			位置決めモード	教示モード	256点モード	512点モード	電磁弁モード1	電磁弁モード2
		位置決め点数	64点	64点	256点	512点	7点	3点
		ゾーン信号	○	×	×	×	○	○
		Pゾーン信号	○	○	○	×	○	○
1A	24V		P24					
2A	24V		P24					
3A	—		NC					
4A	—		NC					
5A	入力	IN0	PC1	PC1	PC1	PC1	ST0	ST0
6A		IN1	PC2	PC2	PC2	PC2	ST1	ST1 (JOG+)
7A		IN2	PC4	PC4	PC4	PC4	ST2	ST2 (-)
8A		IN3	PC8	PC8	PC8	PC8	ST3	—
9A		IN4	PC16	PC16	PC16	PC16	ST4	—
10A		IN5	PC32	PC32	PC32	PC32	ST5	—
11A		IN6	—	MODE	PC64	PC64	ST6	—
12A		IN7	—	JISL	PC128	PC128	—	—
13A		IN8	—	JOG+	—	PC256	—	—
14A		IN9	BKRL	JOG-	BKRL	BKRL	BKRL	BKRL
15A		IN10	RMOD	RMOD	RMOD	RMOD	RMOD	RMOD
16A		IN11	HOME	HOME	HOME	HOME	HOME	—
17A		IN12	* STP	* STP	* STP	* STP	* STP	—
18A		IN13	CSTR	CSTR/PWRT	CSTR	CSTR	—	—
19A		IN14	RES	RES	RES	RES	RES	RES
20A	IN15	SON	SON	SON	SON	SON	SON	
1B	出力	OUT0	PM1	PM1	PM1	PM1	PE0	LS0
2B		OUT1	PM2	PM2	PM2	PM2	PE1	LS1 (TRQS)
3B		OUT2	PM4	PM4	PM4	PM4	PE2	LS2 (-)
4B		OUT3	PM8	PM8	PM8	PM8	PE3	—
5B		OUT4	PM16	PM16	PM16	PM16	PE4	—
6B		OUT5	PM32	PM32	PM32	PM32	PE5	—
7B		OUT6	MOVE	MOVE	PM64	PM64	PE6	—
8B		OUT7	ZONE1	MODES	PM128	PM128	ZONE1	ZONE1
9B		OUT8	PZONE	PZONE	PZONE	PM256	PZONE	PZONE
10B		OUT9	RMDS	RMDS	RMDS	RMDS	RMDS	RMDS
11B		OUT10	HEND	HEND	HEND	HEND	HEND	HEND
12B		OUT11	PEND	PEND/WEND	PEND	PEND	PEND	—
13B		OUT12	SV	SV	SV	SV	SV	SV
14B		OUT13	* EMGS	* EMGS	* EMGS	* EMGS	* EMGS	* EMGS
15B		OUT14	* ALM	* ALM	* ALM	* ALM	* ALM	* ALM
16B	OUT15	LOAD/TRQS	—	LOAD/TRQS	LOAD/TRQS	LOAD/TRQS	—	
17B	—		NC					
18B	—		NC					
19B	0V		N					
20B	0V		N					

(注) 上記信号名の () の中は、原点復帰前の機能となります。
 (注) 上記 *印の信号は、通常 ON で動作時 OFF となります。

※ RCP2のPIOインタフェースはパラメータの設定により上記6パターンの中から一種類だけ選択し御使用いただけます。
 I/O点数増加により、コネクタの形状も変更されています。
 片側切り放しケーブルですので、同じ動作であれば同じ信号のみ接続して下さい。

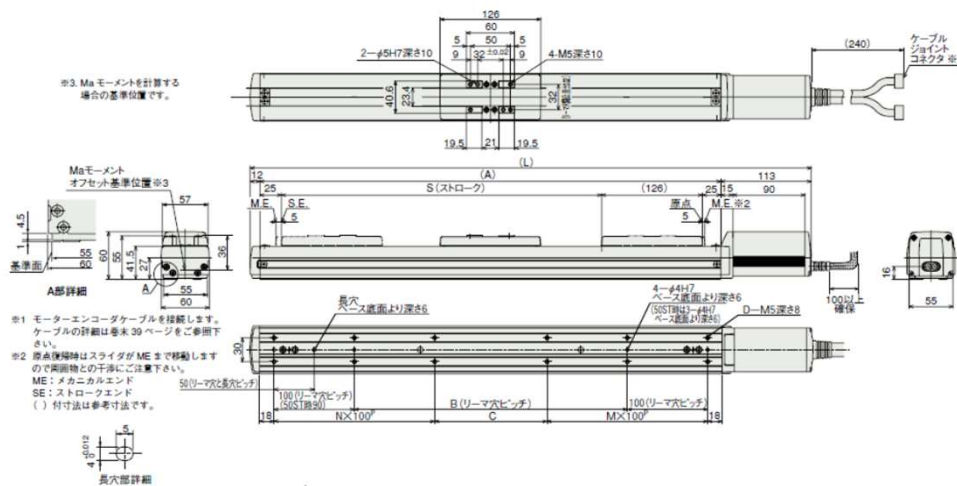
【変更5】 パソコンソフト、ティーチングペンダントの互換性について

- ・RCP用パソコンソフトをバージョンUPすることにより、RCP2で御使用頂けます。
- ・RCP用ティーチングペンダントについてはバージョンにより可能です。
 (裏側銘板シリアルNo.末尾 アルファベット後の数字が4以降)

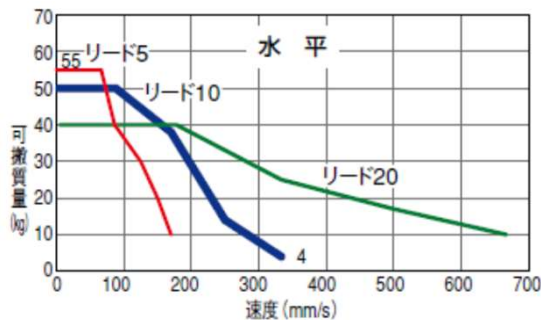
3 変更詳細(アクチュエータ)

【比較1】 取付寸法について

- ・RCP-SMとRCP2-SS8Cについては寸法・取付穴位置は同等です。
- ・また、速度タイプ「H」であれば原点位置も同等です。

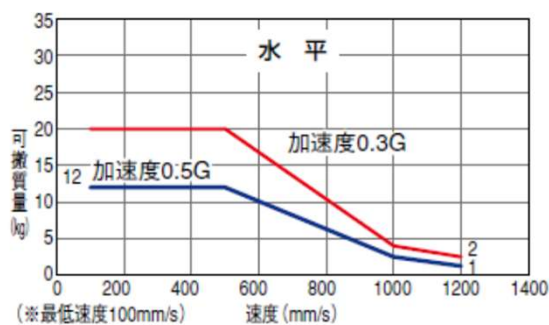


【比較2】 アクチュエータ能力について



型式変更による能力の変化はありません
能力アップはしていませんので、定格値を超えた場合の保証はできません。

【比較3】 追加機種について RCP2 - HS8C



高速対応機種: RCP2-HS8Cが追加されました。
アクチュエータ・コントローラ寸法は同一ですが、モータサイズが大きくなる為、最大電流値が6Aになります。