

EC-S8



■型式項目					
EC	-	S8	-		-
シリーズ	-	タイプ	リード	ストローク	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
		S 30mm H 20mm M 10mm L 5mm	50 600	50mm 600mm (50mmごと)	オプション 下記オプション 価格表参照



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	350	—
100	—	400	—
150	—	450	—
200	—	500	—
250	—	550	—
300	—	600	—

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ	B	2-625	—
指定グリース塗布仕様(注2)	G1/G5	2-635	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
スライダー部ローラー仕様(注3)	SR	2-641	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
ダブルスライダー仕様(注2)(注3)(注4)	W	2-169	—
バッテリーレス	WA	2-642	—
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-642	—
無線通信仕様	WL2	2-643	—

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
(注2) ダブルスライダー仕様(W)と指定グリース塗布仕様(G1/G5)は、併用できません。
(注3) スライダー部ローラー仕様(SR)とダブルスライダー仕様(W)併用時は、スライダー部ローラー仕様(SR)の金額が2倍になります。
(注4) 選択できないリードがあります。詳細は2-169ページをご参照ください。



- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-295ページをご確認ください。
- (4) 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は1-306ページをご参照ください。
- (5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-287ページをご確認ください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向400mm以下(ダブルスライダー仕様時は800mm以下)です。張出し負荷長については2-103ページの説明をご確認ください。
- (7) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (8) ダブルスライダー仕様時の手配型式、注意事項は1-273ページをご参照ください。
- (9) RCON-EC接続仕様(ACR)をEC接続ユニット(RCON-EC-4)へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は2-674ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注6) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	—(注5)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注5) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-653ページをご確認ください。
(注6) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

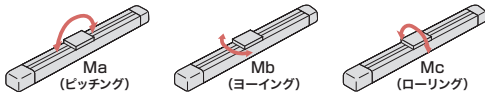
■メインスペック

項目		内容				
リード		ボールねじリード (mm)	30	20	10	5
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	23	35	70	80
水平	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1200	975	450	225
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1	0.5	0.3
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2	4	25
垂直	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	850	650	450	225
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.3
		押付け時最大推力 (N)	78	103	235	470
押付け		押付け最高速度 (mm/s)	38	25	20	20
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	25	55	
ストローク		最小ストローク (mm)	50	50	50	50
		最大ストローク (mm)	600	600	600	600
		ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ $\phi 16\text{mm}$ 転造C10
繰返し位置決め精度	$\pm 0.05\text{mm}$
ロストモーション	— (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 173 N·m
	Mb: 173 N·m
	Mc: 271 N·m
動的許容モーメント (注8)	Ma: 61 N·m
	Mb: 61 N·m
	Mc: 116 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56SP) (電源容量: 最大6A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/パッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注8) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直 加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	23	16	13	12	2	2
200	23	16	13	12	2	2
400	20	16	13	11	1	1
650	18	15	12	8	1	1
850	14	10	7	5	1	1
1000	6	3	2			
1200			1			

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直 加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	35	30	25	25	4	4
200	35	30	25	25	4	4
300	35	30	25	23	4	4
400	35	30	23	20	1	1
650	18	15	8	6	1	1
800	10	6	2	1		
900	7	3				
975		1				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直 加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.3	0.5	0.3	0.5
0	70	70	25	25		
100	70	70	25	25		
155	65	50	20	20		
225	65	50	20	20		
300	60	30	9	9		
400	25	15	3	2		
450	25	15	3			

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直 加速度 (G)
	0.3	0.3	
0	80	55	
50	80	55	
75	80	30	
135	80	18	
175	70	12	
200	50	6	
225	20	1	

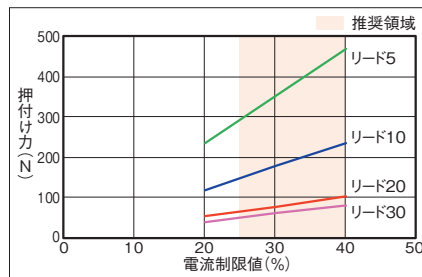
■ストロークと最高速度

リード (mm)	50~350 (50mmごと)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)
30	1200<850>	1160<850>	940<850>	770	645	550
20	975<650>	790<650>	640	520	440	370
10	450	335	280	225	185	180
5	225	165	150	110	90	90

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

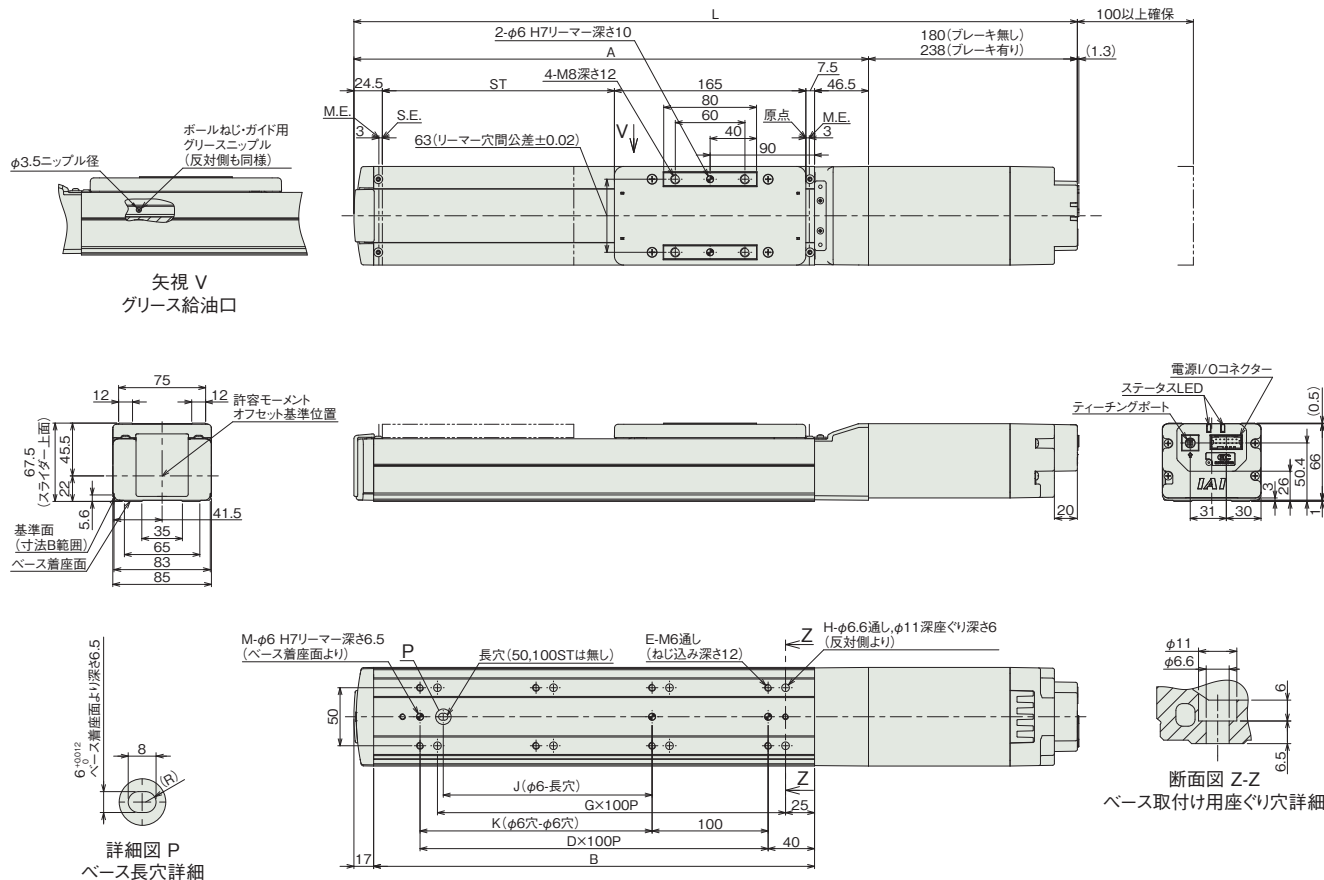
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取付する必要があります。
(注) ストローク50/100の場合、使用できない通し穴があります。ベース底面のねじ穴を用いて本体を取付けてください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
L												
ブレーキ無し	473.5	523.5	573.5	623.5	673.5	723.5	773.5	823.5	873.5	923.5	973.5	1023.5
ブレーキ有り	531.5	581.5	631.5	681.5	731.5	781.5	831.5	881.5	931.5	981.5	1031.5	1081.5
A	293.5	343.5	393.5	443.5	493.5	543.5	593.5	643.5	693.5	743.5	793.5	843.5
B	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780
D	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16
G	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
H	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16
J	0	0	80	180	180	280	280	380	380	480	480	580
K	0	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600
M	2	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
質量 (kg)												
ブレーキ無し	4.4	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.7
ブレーキ有り	4.7	5.0	5.3	5.6	5.9	6.2	6.5	6.8	7.1	7.4	7.7	8.0

うれしい
ポイント
10の

ア
プ
リ
ケ
ー
シ
ョ
ン
事
例

選
定

注
意
事
項

ア
ク
チ
ュ
エ
ー
タ
ー

オ
プ
シ
ョ
ン

コ
ン
ト
ロ
ー
ラ
ー
内
蔵

制
御
関
連
機
器

スライダー

ロッド／
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

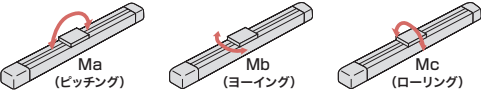
防塵防滴

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

項目		内容			
リード	ボールねじリード (mm)	20	10	5	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	35	63	73
水平	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	400	400	225
		最低速度 (mm/s)	25	13	7
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—	18	48
		最高速度 (mm/s)	—	300	175
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	—	13	7
		定格加減速度 (G)	—	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	—	0.5	0.3
		押付け	押付け時最大推力 (N)	103	235
押付け最高速度 (mm/s)	25		20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
	ブレーキ保持力 (kgf)	4	25	55	
ストローク	最小呼びストローク (mm)	250	250	250	
	最小有効ストローク (mm)	50	50	50	
	最大呼びストローク (mm)	600	600	600	
	最大有効ストローク (mm)	400	400	400	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード20は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	35	30		
200	35	30		
300	35	30		
400	28	23		

リード10

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	63	63	18	18
100	63	63	18	18
155	58	42	13	13
225	53	23	2	2
300	53	23	2	2
400	18	8		

リード5

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	73	48		
50	73	48		
75	73	23		
135	73	11		
175	63	5		
200	43			
225	13			

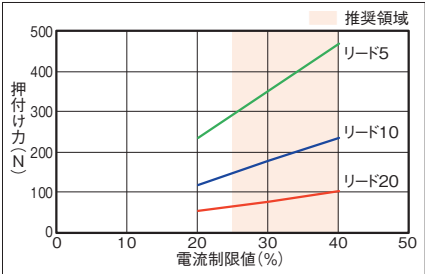
■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード (mm)	呼びストローク	250~350	400	450	500	550	600
	有効ストローク (50mmごと)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
20				400			370
10	400<300>	335<300>	280	225	185	180	
5	225<175>	165	150	110	90	90	

(注) < >内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

寸法図(ダブルスライダー仕様)

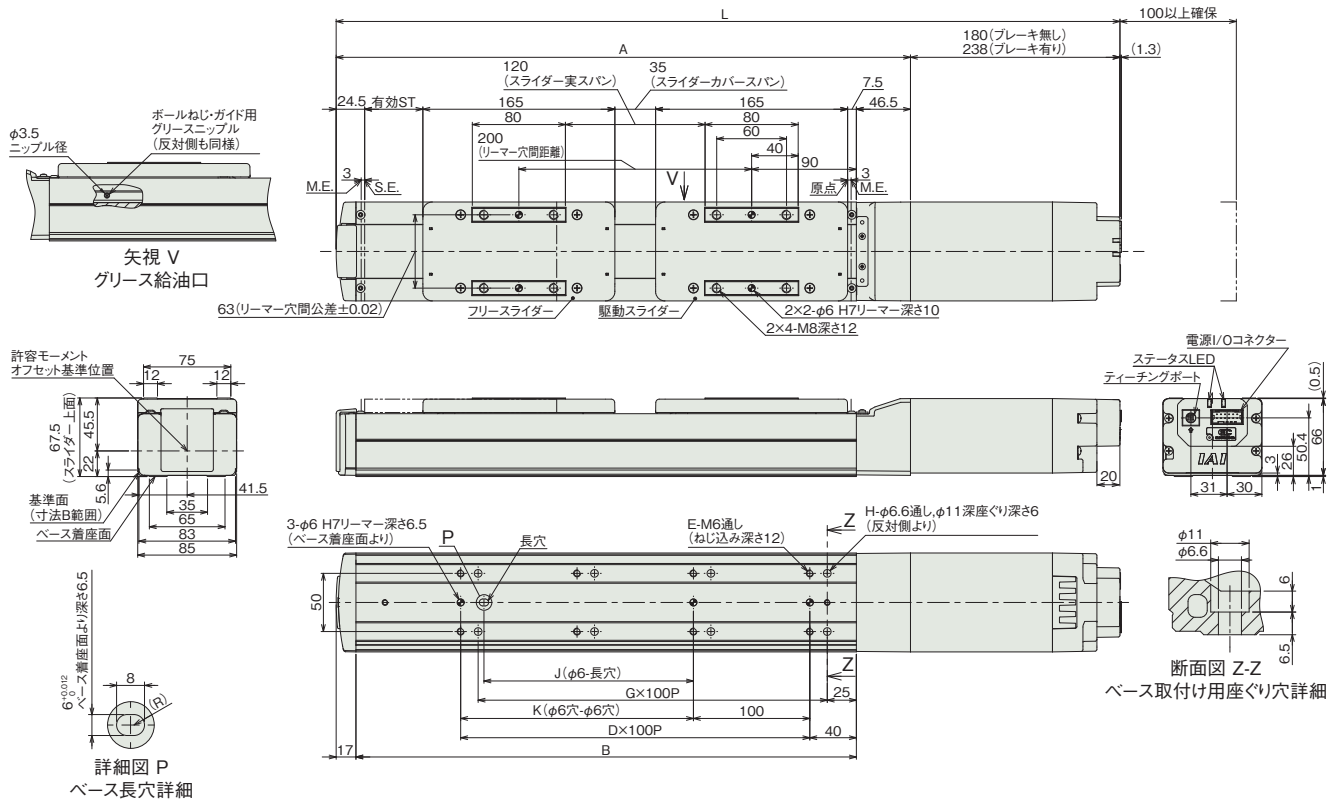
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカバースパンもしくはリーマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。
(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。
(注) 有効ストローク50の場合、使用できない通し穴があります。ベース底面のねじ穴を用いて本体を取付けてください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
L	ブレーキ無し	673.5	723.5	773.5	823.5	873.5	923.5	1023.5
	ブレーキ有り	731.5	781.5	831.5	881.5	931.5	981.5	1081.5
A	493.5	543.5	593.5	643.5	693.5	743.5	793.5	843.5
B	430	480	530	580	630	680	730	780
D	3	4	4	5	5	6	6	7
E	8	10	10	12	12	14	14	16
G	3	4	4	5	5	6	6	7
H	8	10	10	12	12	14	14	16
J	180	280	280	380	380	480	480	580
K	200	300	300	400	400	500	500	600

(注) 呼びストローク: 型式に掲載するストローク
有効ストローク: 実際に動作可能なストローク

■ストローク別質量

呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
質量 (kg)	ブレーキ無し	6.39	6.69	6.99	7.29	7.59	7.89	8.49
	ブレーキ有り	6.69	6.99	7.29	7.59	7.89	8.19	8.79

(注) シングルスライダー仕様にフリースライダー0.79kgを加えた質量です。

適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

EC-S8□A

簡易防塵

モーター
ストレート

本体幅
90
mm

24V
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	S8		A	-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照
		S	30mm	A		350				
		H	20mm			350mm				
		M	10mm			1100				
		L	5mm			1100mm (50mmごと)				



CE RoHS
10

水平

垂直

横立て

天吊り

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
350	—	750	—
400	—	800	—
450	—	850	—
500	—	900	—
550	—	950	—
600	—	1000	—
650	—	1050	—
700	—	1100	—

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ	B	2-625	—
指定グリース塗布仕様(注2)	G1/G5	2-635	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
スライダ部ローラー仕様(注3)	SR	2-641	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
ダブルスライダ仕様(注2)(注3)(注4)	W	2-175	—
バッテリーレス	WA	2-642	—
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-642	—
無線通信仕様	WL2	2-643	—

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
(注2) ダブルスライダ仕様(W)と指定グリース塗布仕様(G1/G5)は、併用できません。
(注3) スライダ部ローラー仕様(SR)とダブルスライダ仕様(W)併用時は、スライダ部ローラー仕様(SR)の金額が2倍になります。
(注4) 選択できないリードがあります。詳細は2-175ページをご参照ください。



- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-295 ページをご確認ください。
- (4) 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は 1-306 ページをご参照ください。
- (5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご確認ください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 400mm 以下（ダブルスライダ仕様時は 800mm 以下）です。張出し負荷長については 2-103 ページの説明をご確認ください。
- (7) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (8) ダブルスライダ仕様時の手配型式、注意事項は 1-273 ページをご参照ください。
- (9) RCON-EC 接続仕様(ACR)を EC 接続ユニット(RCON-EC-4)へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は 2-674 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注6) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	—(注5)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注5) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-653ページをご確認ください。
(注6) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

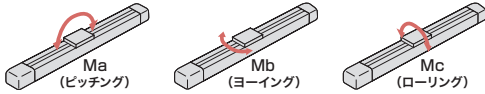
■メインスペック

項目		内容					
リード	ボールねじリード (mm)	30	20	10	5		
	水平	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	23	35	70	80
		速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1200	975	450	225
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7	
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
垂直	最高加減速度 (G)	1	1	0.5	0.3		
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2	4	25	55	
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	850	650	450	225	
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7	
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
押付け	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.3		
	押付け時最大推力 (N)	78	103	235	470		
	押付け最高速度 (mm/s)	38	25	20	20		
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ					
	ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	25	55		
ストローク	最小ストローク (mm)	350	350	350	350		
	最大ストローク (mm)	1100	1100	1100	1100		
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50		

項目		内容	
駆動方式	ボールねじ	φ16mm	転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm		
ロストモーション	ー (2点間位置決め機能のため、表記できません。)		
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T6相当) 黒色アルマイト処理		
リニアガイド	直動無限循環型		
静的許容モーメント	速度/加減速度	Ma	173 N・m
		Mb	173 N・m
		Mc	271 N・m
動的許容モーメント (注8)	速度/加減速度	Ma	61 N・m
		Mb	61 N・m
		Mc	116 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)		
保護等級	IP20		
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²		
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令		
モーター種類	パルスモーター (□56SP) (電源容量：最大6A)		
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート		
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev		
納期	ホームページ [納期照会] に記載		

(注8) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	23	16	13	12	2	1
200	23	16	13	12	2	1
450	20	16	13	11	1	1
650	18	15	12	8	1	1
850	14	10	7	5	1	1
1000	8	6	3	2		
1200	4	2	1			

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	35	30	25	25	4	4
200	35	30	25	25	4	4
300	35	30	25	23	4	4
400	35	30	23	20	1	1
650	18	15	8	6	1	1
800	10	6	2	1		
900	7	3				
975	4	1				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	70	70	25	25		
100	70	70	25	25		
200	65	50	20	20		
300	60	30	9	9		
400	25	15	3	2		
450	25	15	3			

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.3	
0	80	55	
50	80	55	
75	80	30	
135	80	18	
175	70	12	
200	50	6	
225	20	1	

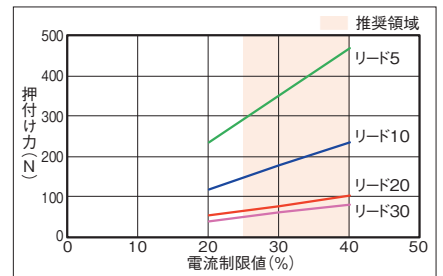
■ストロークと最高速度

リード (mm)	350~700 (50mmごと)	750 (mm)	800 (mm)	850 (mm)	900 (mm)	950 (mm)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)
30	1200<850>	1160<850>	1040<850>	940<850>	860<850>	780	720	660	
20	975<650>	880<650>	780<650>	700<650>	640	580	530	480	440
10	450	430	380	340	310	280	260	240	220
5	225	215	190	170	150	140	130	115	110

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■寸法図

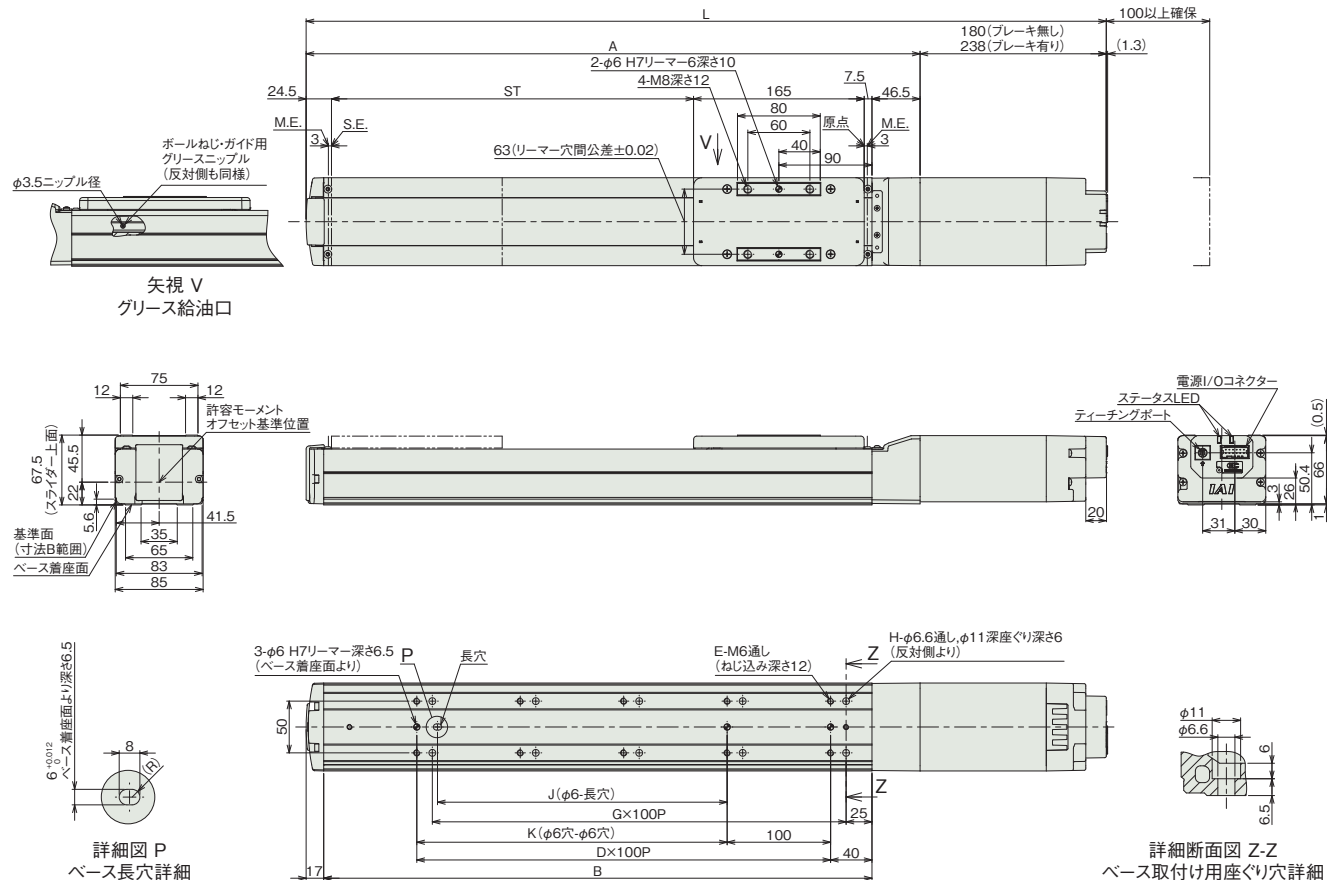
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
ブレーキ無し	773.5	823.5	873.5	923.5	973.5	1023.5	1073.5	1123.5	1173.5	1223.5	1273.5	1323.5	1373.5	1423.5	1473.5	1523.5
ブレーキ有り	831.5	881.5	931.5	981.5	1031.5	1081.5	1131.5	1181.5	1231.5	1281.5	1331.5	1381.5	1431.5	1481.5	1531.5	1581.5
A	593.5	643.5	693.5	743.5	793.5	843.5	893.5	943.5	993.5	1043.5	1093.5	1143.5	1193.5	1243.5	1293.5	1343.5
B	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280
D	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
E	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
G	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
H	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
J	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080
K	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100

■ストローク別質量

ストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)																
ブレーキ無し	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.1	9.4	9.7	10.0	10.3	10.6	10.9
ブレーキ有り	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.1	9.4	9.7	10.0	10.3	10.6	10.9	11.2

うれしい10の
ポイント

アプリケーション
事例

選定

注意事項

アクチュエーター

オプション

内蔵
コントローラー

制御関連機器

スライダー

ロッド／
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

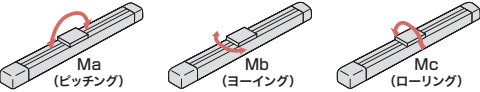
防塵防滴

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

		項目	内容				項目	内容
リード	水平	ボールねじリード(mm)	20	10	5		駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
		可搬質量	最大可搬質量(kg)	35	63	73	繰返し位置決め精度	±0.05mm
		速度/加減速度	最高速度(mm/s)	800	450	225	ロスモーション	－(2点間位置決め機能のため、表記できません。)
			最低速度(mm/s)	25	13	7	ベース	専用アルミ押出材(A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
			定格加減速度(G)	0.3	0.3	0.3	リニアガイド	直動無限循環型
垂直	速度/加減速度	可搬質量	最高加減速度(G)	0.5	0.5	0.3	静的許容モーメント	Ma : 1560 N・m
			最大可搬質量(kg)	－	18	48		Mb : 1560 N・m
			最高速度(mm/s)	－	300	175		Mc : 542 N・m
		速度/加減速度	最低速度(mm/s)	－	13	7	動的許容モーメント(注9)	Ma : 449 N・m
			定格加減速度(G)	－	0.3	0.3		Mb : 449 N・m
押付け	ブレーキ	速度/加減速度	最高加減速度(G)	－	0.5	0.3	使用周囲温度・湿度	0～40℃、85% RH以下(結露なきこと)
			押付け時最大推力(N)	103	235	470		保護等級
ストローク	ストローク	ストローク	押付け最高速度(mm/s)	25	20	20	耐振動・耐衝撃	IP20
			ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			海外対応規格	4.9m/s ²
ストローク	ストローク	ストローク	ブレーキ保持力(kgf)	4	25	55	モーター種類	CEマーク、RoHS指令
			最小呼びストローク(mm)	350	350	350	エンコーダー種類	パルスモーター(□56SP)(電源容量：最大6A)
			最小有効ストローク(mm)	150	150	150	エンコーダーパルス数	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
			最大呼びストローク(mm)	1100	1100	1100	納期	800 pulse/rev
			最大有効ストローク(mm)	900	900	900	ホームページ[納期照会]に記載	
ストローク	ストローク	ストローク	ストロークピッチ(mm)	50	50	50	(注9) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。	

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード20は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)	加速度(G)	速度 (mm/s)	加速度(G)
0	35	30		
200	35	30		
300	35	30		
400	28	23		
650	13	8		
800	3			

リード10

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)	加速度(G)	速度 (mm/s)	加速度(G)
0	63	63	18	18
100	63	63	18	18
200	58	42	13	13
300	53	23	2	2
400	18	8		
450	18			

リード5

姿勢	水平	垂直
	速度 (mm/s)	加速度(G)
0	73	48
50	73	48
75	73	23
135	73	11
175	63	5
200	43	
225	13	

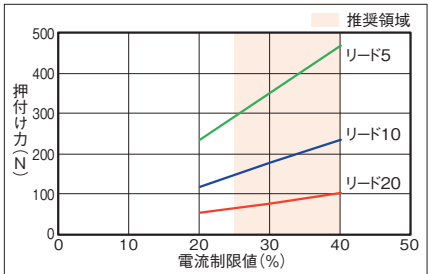
■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード (mm)	呼びストローク	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
	有効ストローク (50mmごと)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
20		800	780	700	640	580	530	480	440
10	450<300>	430<300>	380<300>	340<300>	310<300>	280	260	240	220
5	225<175>	215<175>	190<175>	170	150	140	130	115	110

(注) < >内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

寸法図(ダブルスライダー仕様)

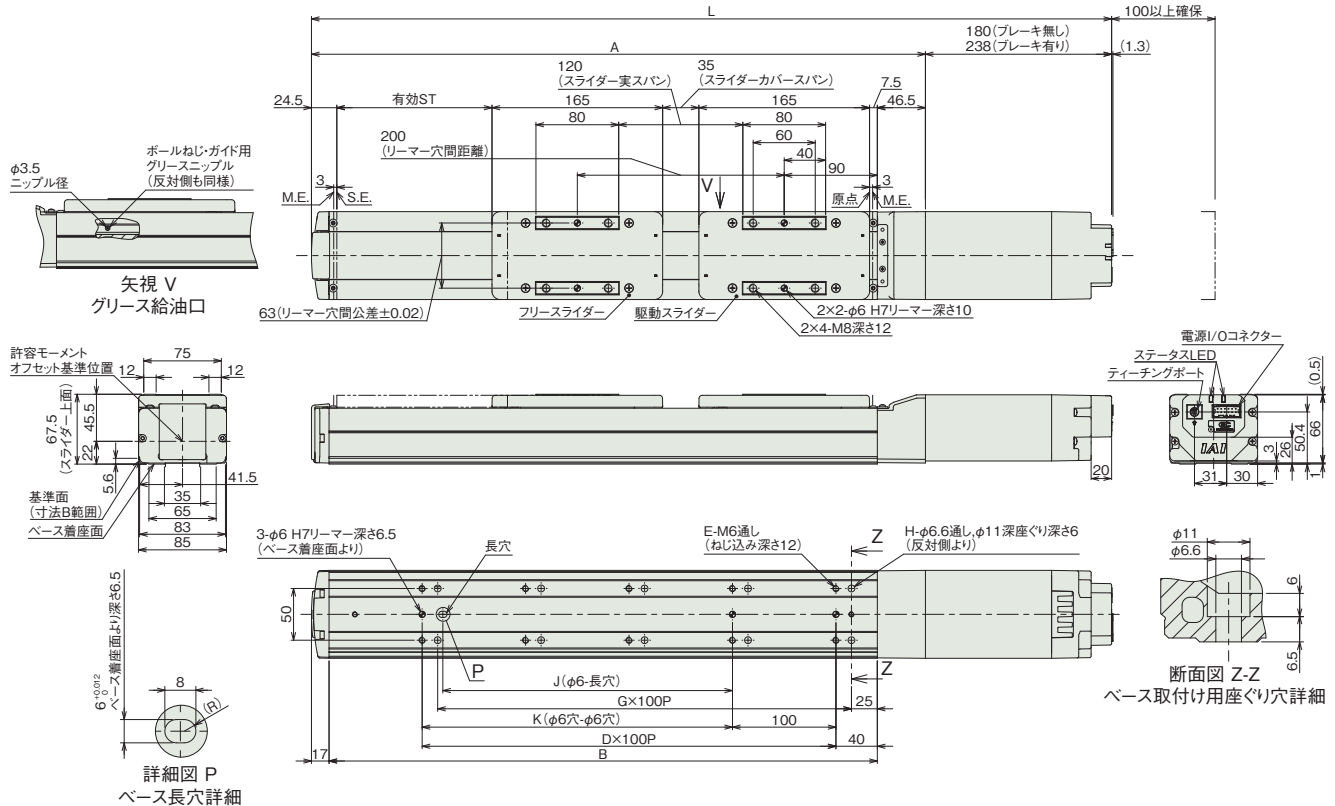
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカバースパンもしくはリーマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。
(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
有効ストローク	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900
ブレーキ無し	773.5	823.5	873.5	923.5	973.5	1023.5	1073.5	1123.5	1173.5	1223.5	1273.5	1323.5	1373.5	1423.5	1473.5	1523.5
ブレーキ有り	831.5	881.5	931.5	981.5	1031.5	1081.5	1131.5	1181.5	1231.5	1281.5	1331.5	1381.5	1431.5	1481.5	1531.5	1581.5
A	593.5	643.5	693.5	743.5	793.5	843.5	893.5	943.5	993.5	1043.5	1093.5	1143.5	1193.5	1243.5	1293.5	1343.5
B	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280
D	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
E	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
G	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
H	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
J	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080
K	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100

(注) 呼びストローク: 型式に掲載するストローク
有効ストローク: 実際に動作可能なストローク

■ストローク別質量

呼びストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
有効ストローク	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900
質量 (kg)																
ブレーキ無し	7.19	7.49	7.79	8.09	8.39	8.69	8.99	9.29	9.59	9.89	10.19	10.49	10.79	11.09	11.39	11.69
ブレーキ有り	7.49	7.79	8.09	8.39	8.69	8.99	9.29	9.59	9.89	10.19	10.49	10.79	11.09	11.39	11.69	11.99

(注) シングルスライダー仕様にフリースライダー0.79kgを加えた質量です。

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

EC-S8X□A

簡易防塵 サポート機構 モーターストレート 本体幅 90mm 24V パルス モーター

■型式項目

EC	-	S8X		A	-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照
		S	30mm	A		700 ↓ 1500				
		H	20mm			700mm ↓ 1500mm (50mmごと)				
		M	10mm							
		L	5mm							



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
700	-	1150	-
750	-	1200	-
800	-	1250	-
850	-	1300	-
900	-	1350	-
950	-	1400	-
1000	-	1450	-
1050	-	1500	-
1100	-		-

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-625	-
ブレーキ	B	2-625	-
指定グリース塗布仕様	G1/G5	2-635	-
原点逆仕様	NM	2-638	-
PNP仕様	PN	2-638	-
スライダ部ローラー仕様	SR	2-641	-
電源2系統仕様	TMD2	2-641	-
バッテリーレス			-
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-642	-
無線通信仕様	WL	2-642	-
無線軸動作対応仕様	WL2	2-643	-

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。



- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-295 ページをご確認ください。
- (4) 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は 1-306 ページをご確認ください。
- (5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご確認ください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 400mm 以下です。張出し負荷長については 2-103 ページの説明をご確認ください。
- (7) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (8) RCON-EC 接続仕様(ACR)を EC 接続ユニット(RCON-EC-4)へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は 2-674 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線) CB-EC-PWBIO□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き) CB-REC-PWBIO□□-RB付属
0	ケーブル無し	- (注2)	-
1 ~ 3	1 ~ 3m	-	-
4 ~ 5	4 ~ 5m	-	-
6 ~ 7	6 ~ 7m	-	-
8 ~ 10	8 ~ 10m	-	-

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は 2-653 ページをご確認ください。
(注3) オプションで RCON-EC 接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線) CB-EC2-PWBIO□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き) CB-REC2-PWBIO□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	-	-
S4 ~ S5	4 ~ 5m	-	-
S6 ~ S7	6 ~ 7m	-	-
S8 ~ S10	8 ~ 10m	-	-

(注4) オプションで RCON-EC 接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

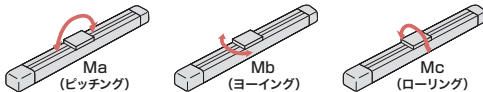
■メインスペック

項目		内容					
リード	水平	ボールねじリード (mm)	30	20	10	5	
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	18	35	70	80
		速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1200	975	450	225
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7	
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
垂直	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	1	1	0.5	0.3	
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2	4	25	55
		最高速度 (mm/s)	850	650	450	225	
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7	
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
押付け	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.3	
		押付け時最大推力 (N)	78	103	235	470	
		押付け最高速度 (mm/s)	38	25	20	20	
		ブレーキ仕様					
		無励磁作動電磁ブレーキ					
ブレーキ	速度/加減速度	ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	25	55	
		最小ストローク (mm)	700	700	700	700	
		最大ストローク (mm)	1500	1500	1500	1500	
		ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目		内容	
駆動方式	ボールねじ	φ16mm	転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm		
ロストモーション	ー (2点間位置決め機能のため、表記できません。)		
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T6相当) 黒色アルマイト処理		
リニアガイド	直動無限循環型		
静的許容モーメント	速度/加減速度	Ma	173 N・m
		Mb	173 N・m
		Mc	271 N・m
動的許容モーメント (注5)	速度/加減速度	Ma	61 N・m
		Mb	61 N・m
		Mc	116 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)		
保護等級	IP20		
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²		
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令		
モーター種類	パルスモーター (□56SP) (電源容量：最大6A)		
エンコーダー種類	インクリメンタル/パルスモーターレスアブソリュート		
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev		
納期	ホームページ [納期照会] に記載		

(注5) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	18	13	12	12	2	2
200	18	13	12	12	2	2
400	18	13	12	12	1.5	1
650	18	13	12	8	1	1
850	14	10	7	5	1	1
1000	8	6	3	2		
1200	4	2	1			

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	35	30	25	25	4	4
200	35	30	25	25	4	4
300	35	30	25	23	4	4
400	35	30	23	20	1	1
650	10	10	8	6	1	1
800	10	6	2	1		
900	7	3				
975	4	1				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	70	70	25	25		
100	70	70	25	25		
200	65	50	20	20		
300	60	30	9	9		
400	25	15	3	2		
450	20	7	3			

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.5	
0	80		55
50	80		55
75	80		30
100	80		6
175	70		3
200	30		3
225	2		1

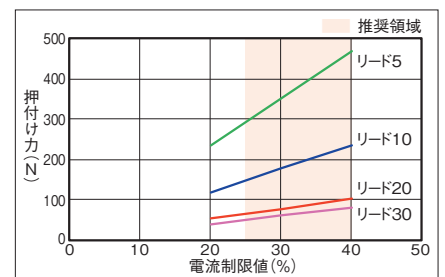
■ストロークと最高速度

リード (mm)	700~1150 (50mmごと)	1200 (mm)	1250 (mm)	1300 (mm)	1350 (mm)	1400 (mm)	1450 (mm)	1500 (mm)
30	1200<850>		1190<850>	1110<850>	1040<850>	980<850>	920<850>	
20	975<650>	910<650>	850<650>	790<650>	740<650>	690<650>	650	610
10	450	440	410	380	360	340	320	300
5	225	210	200	190	180	170	160	150

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

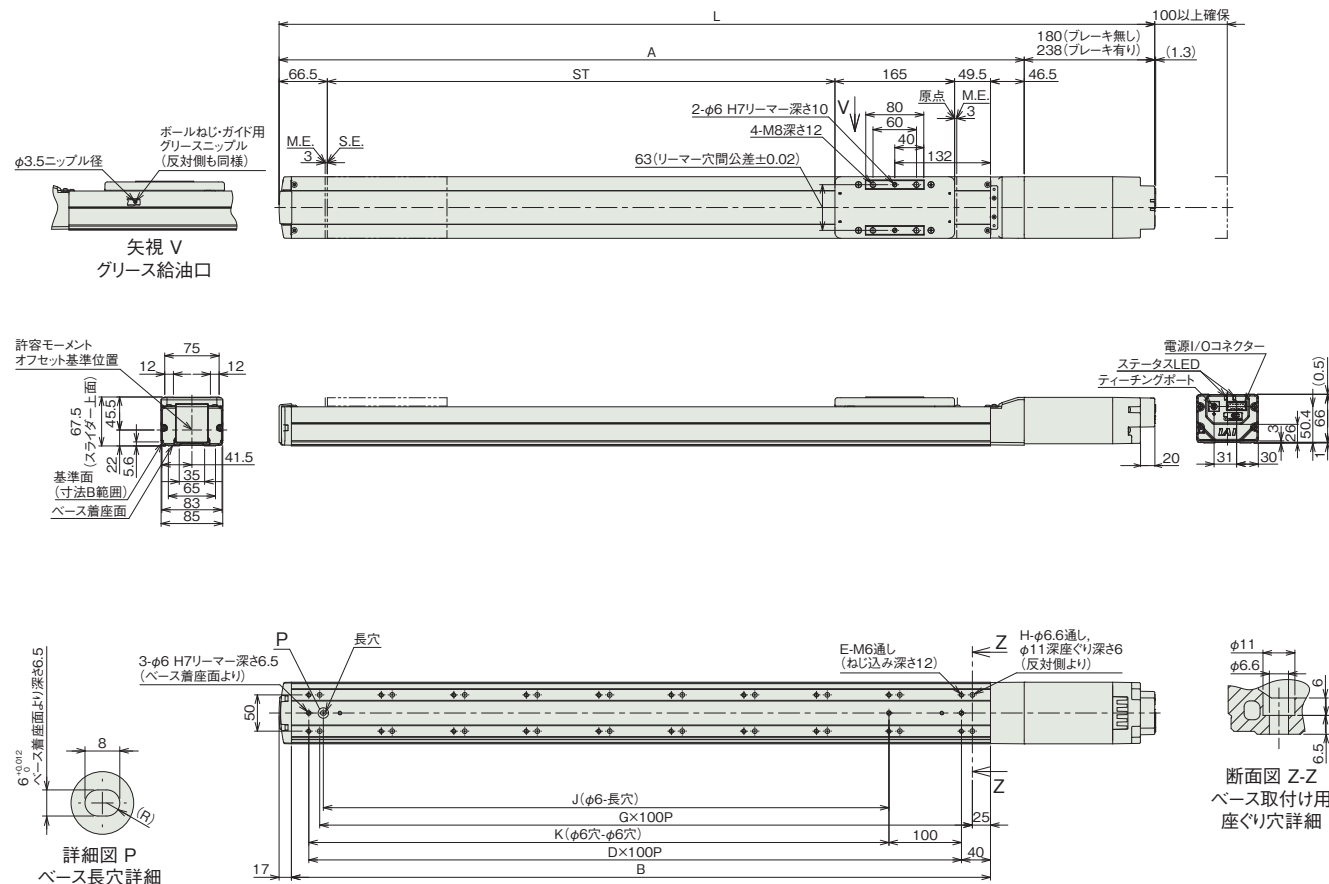
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
ブレーキ無し	1207.5	1257.5	1307.5	1357.5	1407.5	1457.5	1507.5	1557.5	1607.5	1657.5	1707.5	1757.5	1807.5	1857.5	1907.5	1957.5	2007.5
ブレーキ有り	1265.5	1315.5	1365.5	1415.5	1465.5	1515.5	1565.5	1615.5	1665.5	1715.5	1765.5	1815.5	1865.5	1915.5	1965.5	2015.5	2065.5
A	1027.5	1077.5	1127.5	1177.5	1227.5	1277.5	1327.5	1377.5	1427.5	1477.5	1527.5	1577.5	1627.5	1677.5	1727.5	1777.5	1827.5
B	964	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764
D	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17
E	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36
G	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17
H	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36
J	780	780	880	880	980	980	1080	1080	1180	1180	1280	1280	1380	1380	1480	1480	1580
K	800	800	900	900	1000	1000	1100	1100	1200	1200	1300	1300	1400	1400	1500	1500	1600

■ストローク別質量

ストローク質量		700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
質量 (kg)	ブレーキ無し	9.2	9.5	9.8	10.1	10.4	10.7	11.0	11.3	11.6	11.9	12.2	12.5	12.8	13.1	13.4	13.7	14.0
	ブレーキ有り	9.7	10.0	10.3	10.6	10.9	11.2	11.5	11.8	12.1	12.4	12.7	13.0	13.3	13.6	13.9	14.2	14.5

■ 適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

EC-S8□R

簡易防塵

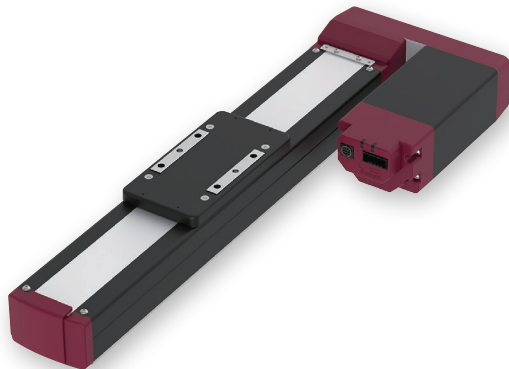
モーター
折返し

本体幅
90
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	S8		R	-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照
		S	30mm	R		50				
		H	20mm			50mm				
		M	10mm			600mm				
		L	5mm			(50mmごと)				



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	350	—
100	—	400	—
150	—	450	—
200	—	500	—
250	—	550	—
300	—	600	—

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ	B	2-625	—
指定グリース塗布仕様 (注2)	G5	2-635	—
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-635	—
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-635	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
スライダ一部ローラー仕様 (注4)	SR	2-641	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
ダブルスライダ仕様 (注2) (注4) (注5)	W	2-265	—
バッテリーレス	WA	2-642	—
アブソリュートエンコーダ仕様	WL	2-642	—
無線通信仕様	WL2	2-643	—

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) ダブルスライダ仕様 (W) と指定グリース塗布仕様 (G5) は、併用できません。
(注3) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの型式をご記入ください。
(注4) スライダ一部ローラー仕様 (SR) とダブルスライダ仕様 (W) 併用時は、スライダ一部ローラー仕様 (SR) の金額が2倍になります。
(注5) 選択できないリードがあります。詳細は2-265ページをご参照ください。

選定上の
注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-295 ページをご確認ください。
- (4) 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は 1-306 ページをご参照ください。
- (5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご確認ください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 400mm 以下 (ダブルスライダ仕様時は 800mm 以下) です。張出し負荷長については 2-103 ページの説明をご確認ください。
- (7) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (8) ダブルスライダ仕様時の手配型式、注意事項は 1-273 ページをご参照ください。
- (9) RCON-EC 接続仕様 (ACR) を EC 接続ユニット (RCON-EC-4) へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は 2-674 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	— (注6)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注6) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-653ページをご確認ください。
(注7) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注8) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注8) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

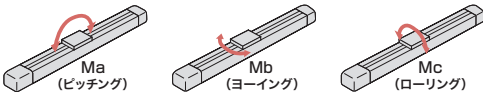
■メインスペック

項目		内容				
リード		ボールねじリード (mm)	30	20	10	5
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	20	35	70	80
水平	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1000	900	450	225
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1	0.5	0.3
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2	4	25	55
垂直	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	850	650	400	200
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.3
押付け	押付け時最大推力 (N)	78	103	235	470	
	押付け最高速度 (mm/s)	38	25	20	20	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
	ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	25	55	
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50	50	50	
	最大ストローク (mm)	600	600	600	600	
	ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ $\phi 16\text{mm}$ 転造C10
繰返し位置決め精度	$\pm 0.05\text{mm}$
ロストモーション	— (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 173 N·m
	Mb: 173 N·m
	Mc: 271 N·m
動的許容モーメント (注9)	Ma: 61 N·m
	Mb: 61 N·m
	Mc: 116 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56SP) (電源容量: 最大6A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/パルスレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注9) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	20	16	13	12	2	2
200	20	16	13	12	2	2
400	20	13	12	11	1	1
650	14	10	9	8	1	1
850	9	6	4	2	1	1
1000		3	2	1		

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	35	25	24	24	4	4
200	35	25	24	24	4	4
300	35	25	24	16	4	4
400	35	22	18	12	1	1
650	18	9	4	3	1	1
800	10	3	1			
900	7	1				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	70	70	25	25		
100	70	70	25	25		
155	60	50	14	14		
225	60	50	14	14		
300	45	30	7	7		
400	15	9	2	1		
450	11	2				

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.3	
0	80	55	
50	80	55	
75	80	30	
135	80	18	
175	70	11	
200	40	3	
225	10		

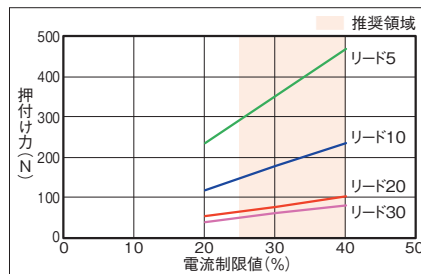
■ストロークと最高速度

リード (mm)	50~350 (50mmごと)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)
30	1000<850>	940<850>	770	645	550	
20	900<650>	790<650>	640	520	440	370
10	450<400>	335	280	225	185	180
5	225<200>	165	150	110	90	90

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ 寸法図

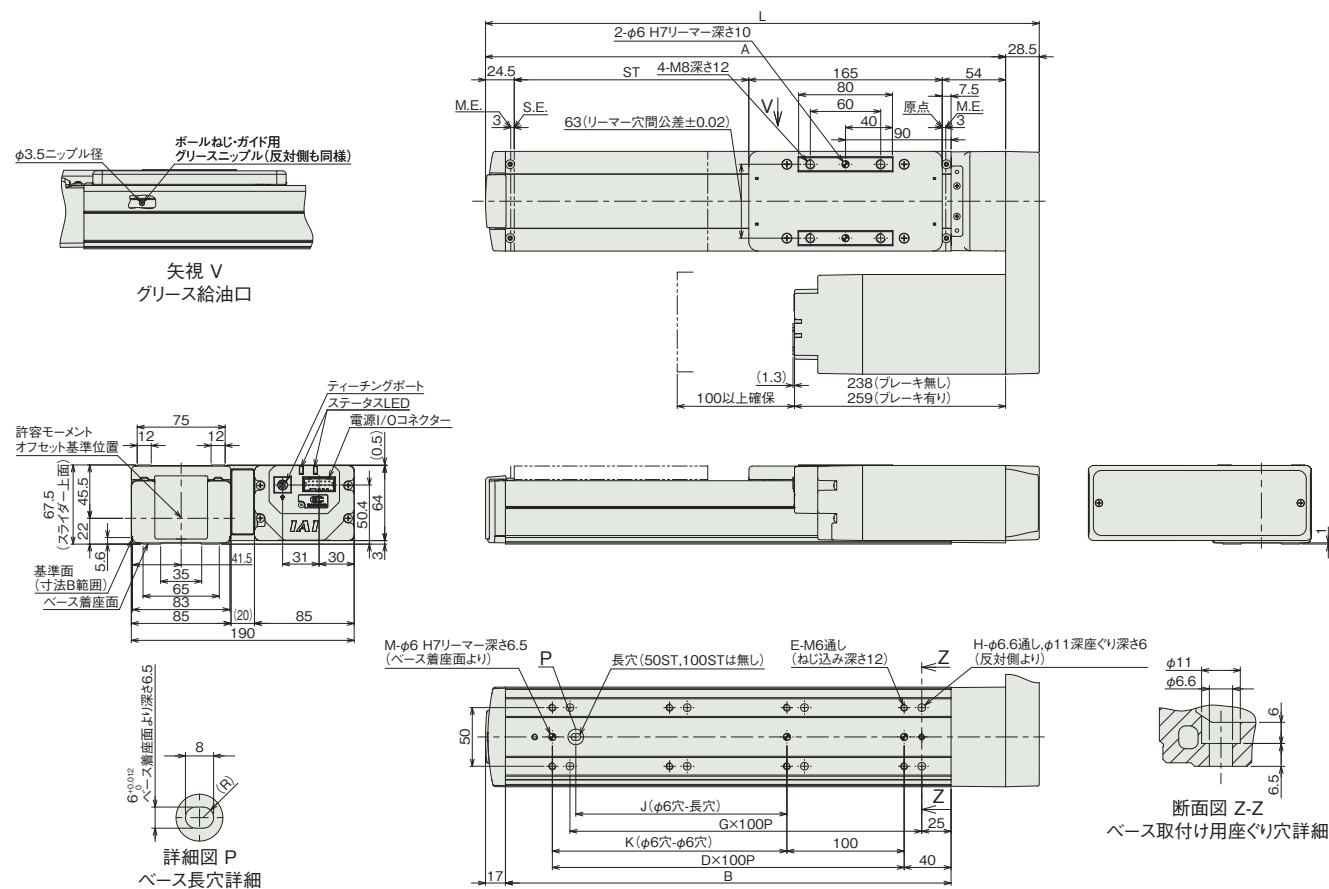
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。
(注) ストローク50/100の場合、使用できない通し穴があります。ベース底面のねじ穴を用いて本体を取付けください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

[illegible]

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
質量 (kg)	ブレーキ無し	4.9	5.2	5.5	5.8	6.1	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2
	ブレーキ有り	5.7	6.0	6.3	6.6	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.4	8.7	9.0

うれしい
ポイント
10の

ア
プ
リ
ケ
ー
シ
ョ
ン
事
例

選
定

注
意
事
項

ア
ク
チ
ュ
エ
ー
タ
ー

オ
プ
シ
ョ
ン

コ
ン
ト
ロ
ー
ラ
ー
内
蔵

制
御
関
連
機
器

スライダー

ロッド／
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパ

ロータリー

ストッパ

クリーン

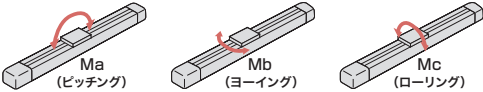
防塵防滴

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

項目		内容			
リード	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	20	10	5
		最高速度 (mm/s)	400	400	200
		最低速度 (mm/s)	25	13	7
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.3
垂直	速度/加減速度	最大可搬質量 (kg)	—	18	48
		最高速度 (mm/s)	—	185	175
		最低速度 (mm/s)	—	13	7
		定格加減速度 (G)	—	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	—	0.5	0.3
押付け	押付け時最大推力 (N)	押付け最高速度 (mm/s)	103	235	470
			25	20	20
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
		ブレーキ保持力 (kgf)	4	25	55
ストローク	最小呼びストローク (mm)	最大有効ストローク (mm)	250	250	250
		最小有効ストローク (mm)	50	50	50
		最大呼びストローク (mm)	600	600	600
		最大有効ストローク (mm)	400	400	400
		ストロークピッチ (mm)	50	50	50

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード20は垂直設置できません。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	35	25		
200	35	25		
300	35	25		
400	28	15		

リード10

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	63	63	18	18
100	63	63	18	18
155	53	42	7	7
185	38	23	2	2
225	38	23		
300	38	23		
400	8	2		

リード5

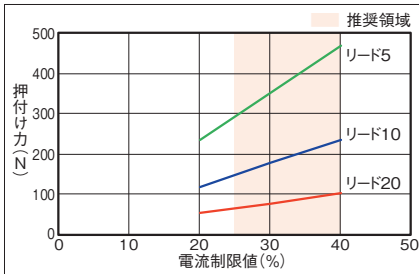
姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	73	48		
50	73	48		
75	73	23		
135	73	11		
175	50	4		
200	20			

■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード (mm)	呼びストローク	250~350	400	450	500	550	600
	有効ストローク (50mmごと)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
20				400			370
10	400<185>	335<185>	280<185>	225<185>	185		180
5	200<175>	165	150	110	90		90

(注) < >内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

寸法図(ダブルスライダー仕様)

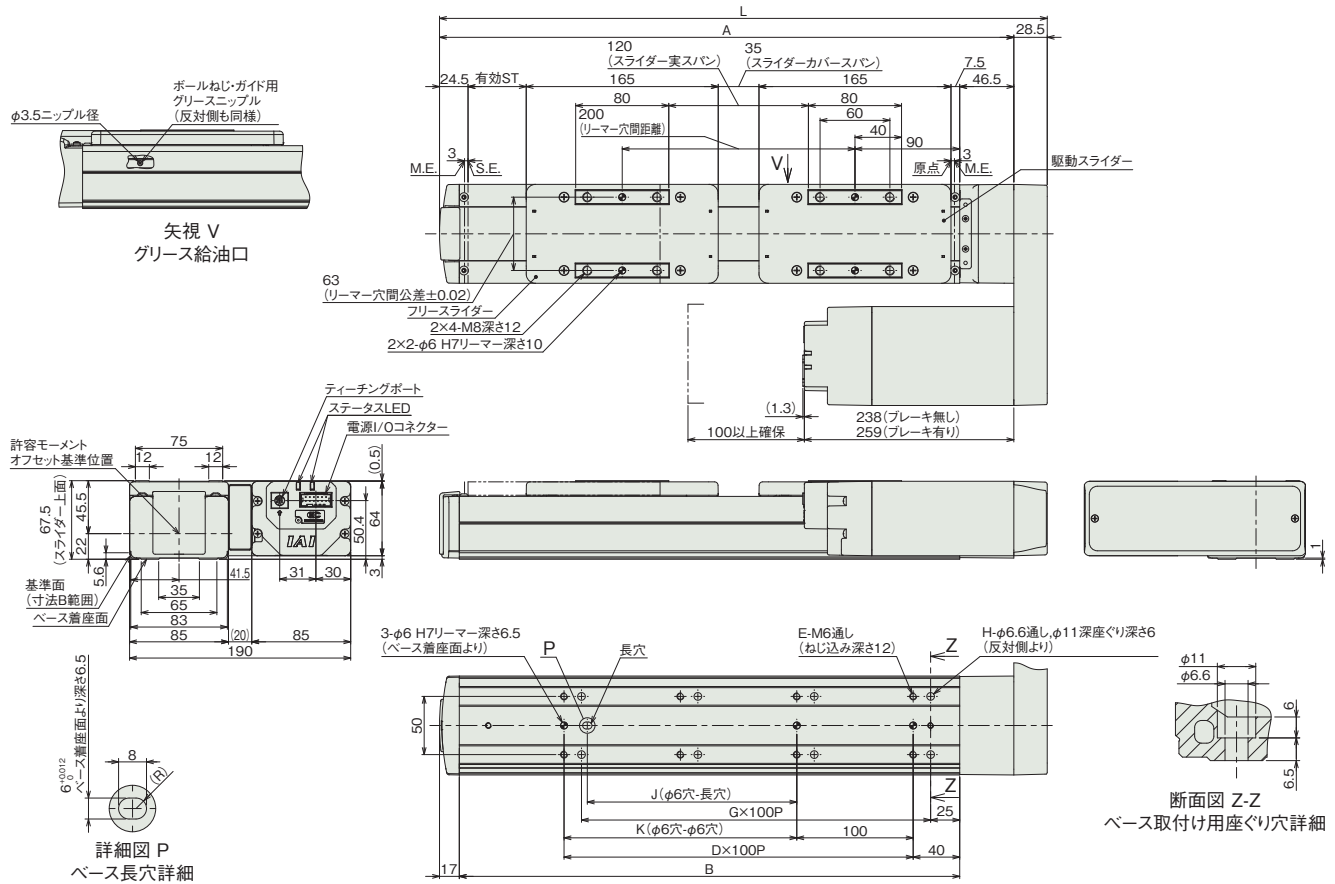
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカバースパンもしくはリーマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。
(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。
(注) 有効ストローク50の場合、使用できない通し穴があります。ベース底面のねじ穴を用いて本体を取付けてください。



■ストローク別寸法

呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
L	522	572	622	672	722	772	822	872
A	493.5	543.5	593.5	643.5	693.5	743.5	793.5	843.5
B	430	480	530	580	630	680	730	780
D	3	4	4	5	5	6	6	7
E	8	10	10	12	12	14	14	16
G	3	4	4	5	5	6	6	7
H	8	10	10	12	12	14	14	16
J	180	280	280	380	380	480	480	580
K	200	300	300	400	400	500	500	600

(注) 呼びストローク: 型式に掲載するストローク
有効ストローク: 実際に動作可能なストローク

■ストローク別質量

呼びストローク	250	300	350	400	450	500	550	600
有効ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400
質量 (kg)								
ブレーキ無し	6.89	7.19	7.49	7.79	8.09	8.39	8.69	8.99
ブレーキ有り	7.69	7.99	8.29	8.59	8.89	9.19	9.49	9.79

(注) シングルスライダー仕様にフリースライダー0.79kgを加えた質量です。

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

スライダー

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

EC-S8□AR

簡易防塵

モーター
折返し

本体幅
90
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	S8		A		R	-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様		仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照	-	オプション 下記オプション 価格表参照
		S	30mm	A	長ストローク対応	R	モーター折返し	350 ↓ 1100	350mm ↓ 1100mm (50mmごと)			
		H	20mm									
		M	10mm									
		L	5mm									



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
350	—	750	—
400	—	800	—
450	—	850	—
500	—	900	—
550	—	950	—
600	—	1000	—
650	—	1050	—
700	—	1100	—

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ	B	2-625	—
指定グリース塗布仕様 (注2)	G5	2-635	—
モーター左折返し仕様 (注3)	ML	2-635	—
モーター右折返し仕様 (注3)	MR	2-635	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
スライダ一部ローラー仕様 (注4)	SR	2-641	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
ダブルスライダ仕様 (注2) (注4) (注5)	W	2-271	—
バッテリーレス	WA	2-642	—
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-642	—
無線通信仕様	WL2	2-643	—
無線軸動作対応仕様			—

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) ダブルスライダ仕様 (W) と指定グリース塗布仕様 (G5) は、併用できません。
(注3) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの型式をご記入ください。
(注4) スライダ一部ローラー仕様 (SR) とダブルスライダ仕様 (W) 併用時は、スライダ一部ローラー仕様 (SR) の金額が2倍になります。
(注5) 選択できないリードがあります。詳細は2-271ページをご参照ください。

選定上の
注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-295 ページをご確認ください。
- (4) 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は 1-306 ページをご参照ください。
- (5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご確認ください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 400mm 以下 (ダブルスライダ仕様時は 800mm 以下) です。張出し負荷長については 2-103 ページの説明をご確認ください。
- (7) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (8) ダブルスライダ仕様時の手配型式、注意事項は 1-273 ページをご参照ください。
- (9) RCON-EC 接続仕様 (ACR) を EC 接続ユニット (RCON-EC-4) へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は 2-674 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	— (注6)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注6) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-653ページをご確認ください。
(注7) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注8) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注8) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

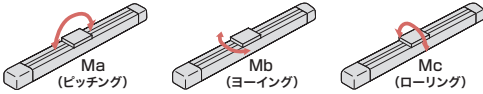
■メインスペック

項目		内容				
リード		ボールねじリード (mm)	30	20	10	5
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	20	35	70	80
水平	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1200	975	450	225
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1	0.5	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2	4	25	55
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	850	650	400	200
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
押付け	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.3
		押付け時最大推力 (N)	78	103	235	470
		押付け最高速度 (mm/s)	38	25	20	20
	ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ			
ブレーキ保持力 (kgf)		2	4	25	55	
ストローク		最小ストローク (mm)	350	350	350	350
		最大ストローク (mm)	1100	1100	1100	1100
		ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ $\phi 16\text{mm}$ 転造C10
繰返し位置決め精度	$\pm 0.05\text{mm}$
ロストモーション	— (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 173 N·m
	Mb: 173 N·m
	Mc: 271 N·m
動的許容モーメント (注9)	Ma: 61 N·m
	Mb: 61 N·m
	Mc: 116 N·m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56SP) (電源容量: 最大6A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/パルスモーターレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注9) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	20	16	13	12	2	2
200	20	16	13	12	2	2
450	20	13	12	11	1	1
650	14	10	9	8	1	1
850	9	6	4	2	1	1
1000	5	3	2	1		
1200	1					

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	35	25	25	25	4	4
200	35	25	25	25	4	4
300	35	25	24	16	4	4
400	35	22	18	12	1	1
650	18	9	4	3	1	1
800	10	3	1			
900	7	1				
975	4					

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	70	70	25	25		
100	70	70	25	25		
200	60	50	14	14		
300	45	30	7	7		
400	15	9	2	1		
450	11	2				

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直
	0.3	0.3	
0	80	55	
50	80	55	
75	80	30	
135	80	18	
175	70	11	
200	40	3	
225	10		

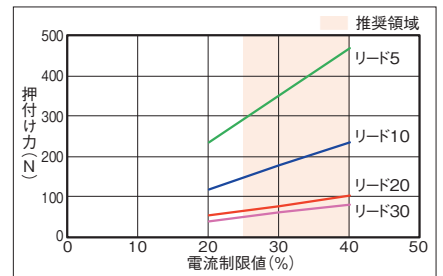
■ストロークと最高速度

リード (mm)	350~700 (50mmごと)	750 (mm)	800 (mm)	850 (mm)	900 (mm)	950 (mm)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)
30	1200<850>	1160<850>	1040<850>	940<850>	860<850>	780	720	660	
20	975<650>	880<650>	780<650>	700<650>	640	580	530	480	440
10	450<400>	430<400>	380	340	310	280	260	240	220
5	225<200>	215<200>	190	170	150	140	130	115	110

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■ 寸法図

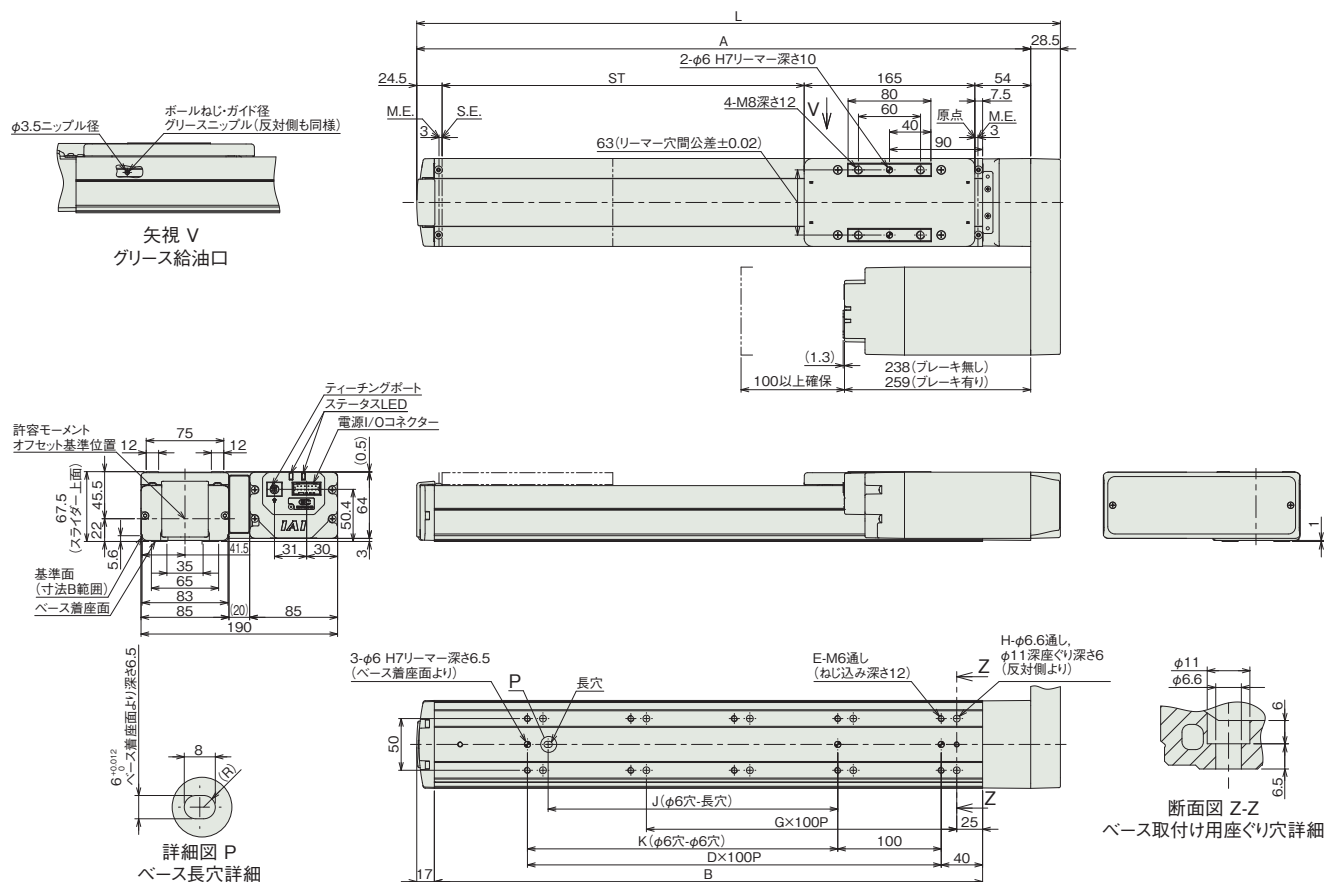
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
L	622	672	722	772	822	872	922	972	1022	1072	1122	1172	1222	1272	1322	1372
A	593.5	643.5	693.5	743.5	793.5	843.5	893.5	943.5	993.5	1043.5	1093.5	1143.5	1193.5	1243.5	1293.5	1343.5
B	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280
D	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
E	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
G	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
H	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
J	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080
K	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100

■ストローク別質量

	ストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)	ブレーキ無し	6.9	7.2	7.5	7.8	8.1	8.4	8.7	9.0	9.3	9.6	9.9	10.2	10.5	10.8	11.1	11.4
	ブレーキ有り	7.7	8.0	8.3	8.6	8.9	9.2	9.5	9.8	10.1	10.4	10.7	11.0	11.3	11.6	11.9	12.2

うれしい
ポイント
10の

ア
プ
リ
ケ
ー
シ
ョ
ン
事
例

選
定

注
意
事
項

ア
ク
チ
ユ
エ
ー
タ
ー

オ
プ
シ
ョ
ン

コ
ン
ト
ロ
ー
ラ
ー
内
蔵

制
御
関
連
機
器

スライダー

ロッド／
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

■メインスペック(ダブルスライダー仕様)

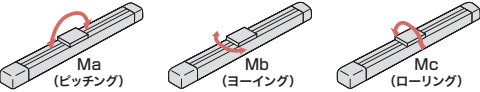
項目		内容			
リード	ボールねじリード (mm)	20	10	5	
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	35	63 73	
水平	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	800	450 200	
		最低速度 (mm/s)	25	13 7	
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3 0.3	
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5 0.3	
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	—	18 48
垂直	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	—	200 175	
		最低速度 (mm/s)	—	13 7	
		定格加減速度 (G)	—	0.3 0.3	
		最高加減速度 (G)	—	0.5 0.3	
		押付け	押付け時最大推力 (N)	103	235 470
ブレーキ	ブレーキ仕様	押付け最高速度 (mm/s)	25	20 20	
		ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
		ブレーキ保持力 (kgf)	4	25 55	
ストローク	ストローク	最小呼びストローク (mm)	350	350 350	
		最小有効ストローク (mm)	150	150 150	
		最大呼びストローク (mm)	1100	1100 1100	
		最大有効ストローク (mm)	900	900 900	
		ストロークピッチ (mm)	50	50 50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	— (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 1560 N・m
	Mb : 1560 N・m
	Mc : 542 N・m
動的許容モーメント (注10)	Ma : 449 N・m
	Mb : 449 N・m
	Mc : 188 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56SP) (電源容量：最大6A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注10) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。

(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク
(注) リード20は垂直設置できません。

■スライダータイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表(ダブルスライダー仕様)

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード20

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	35	25		
200	35	25		
300	35	25		
400	28	15		
650	13	2		
800	3			

リード10

姿勢	水平		垂直	
	速度 (mm/s)	加速度 (G)	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	63	63	18	18
100	63	63	18	18
200	53	42	7	7
300	38	23		
400	8	2		
450	4			

リード5

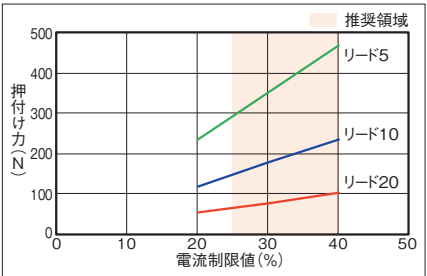
姿勢	水平	垂直
	速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	73	48
50	73	48
75	73	23
135	73	11
175	50	4
200	20	

■ストロークと最高速度(ダブルスライダー仕様)

リード (mm)	呼びストローク	350~700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
	有効ストローク (50mmごと)	150~500 (mm)	550	600	650	700	750	800	850	900
20		800		780	700	640	580	530	480	440
10		450<200>	430<200>	380<200>	340<200>	310<200>	280<200>	260<200>	240<200>	220<200>
5		200<175>	200<175>	190<175>	170	150	140	130	115	110

(注) < >内は垂直使用の場合です。
(注) 呼びストローク：型式に掲載するストローク
有効ストローク：実際に動作可能なストローク

■押付け力と電流制限値の相関図(ダブルスライダー仕様)



(注) シングルスライダー仕様と同じ値です。

■寸法図(ダブルスライダー仕様)

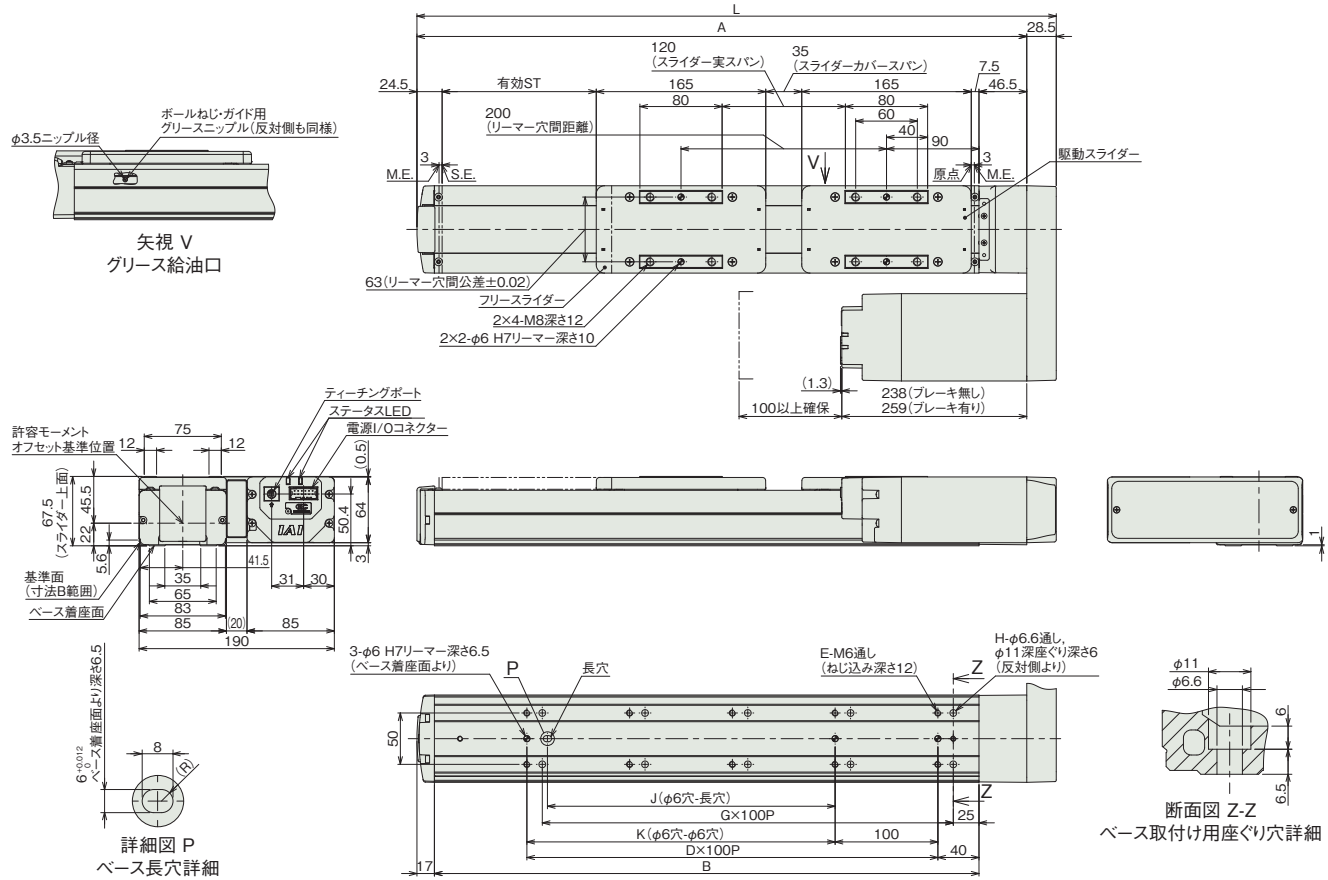
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダーがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) 寸法図記載のスライダーカバースパンもしくはリマー穴距離寸法にてスライダーを連結してください。
(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

呼びストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
有効ストローク	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900
L	622	672	722	772	822	872	922	972	1022	1072	1122	1172	1222	1272	1322	1372
A	593.5	643.5	693.5	743.5	793.5	843.5	893.5	943.5	993.5	1043.5	1093.5	1143.5	1193.5	1243.5	1293.5	1343.5
B	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280
D	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
E	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
G	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
H	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
J	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080
K	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100

(注) 呼びストローク: 型式に掲載するストローク
有効ストローク: 実際に動作可能なストローク

■ストローク別質量

呼びストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
有効ストローク	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900
質量 (kg)																
ブレーキ無し	7.71	8.01	8.30	8.60	8.89	9.18	9.48	9.77	10.07	10.37	10.67	10.97	11.27	11.57	11.87	12.17
ブレーキ有り	8.53	8.83	9.12	9.42	9.71	10.01	10.30	10.59	10.89	11.19	11.49	11.79	12.09	12.39	12.69	12.99

(注) シングルスライダー仕様にフリースライダー0.79kgを加えた質量です。

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

EC-S8X□AR

簡易防塵 サポート機構 モーター折返し 本体幅 90mm 24Vパルスモーター

■型式項目									
EC	-	S8X		A		R			
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様		仕様		ストローク	
			S 30mm	A 長ストローク対応		R モーター折返し		700	700mm
			H 20mm					1500	1500mm
			M 10mm						(50mmごと)
			L 5mm						
									電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
									オプション 下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
700	—	1150	—
750	—	1200	—
800	—	1250	—
850	—	1300	—
900	—	1350	—
950	—	1400	—
1000	—	1450	—
1050	—	1500	—
1100	—		

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ	B	2-625	—
指定グリース塗布仕様	G5	2-635	—
モーター左折返し仕様 (注2)	ML	2-635	—
モーター右折返し仕様 (注2)	MR	2-635	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
スライダ部ローラー仕様	SR	2-641	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
バッテリーレス	WA	2-642	—
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-642	—
無線通信仕様	WL2	2-643	—
無線軸動作対応仕様			—

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。
(注2) 型式項目のオプション欄に必ずいずれかの型式をご記入ください。

選定上の注意	(1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
	(2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
	(3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-295 ページをご確認ください。
	(4) 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は 1-306 ページをご参照ください。
	(5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご確認ください。
	(6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 400mm 以下です。張出し負荷長については 2-103 ページの説明をご確認ください。
	(7) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
	(8) RCON-EC 接続仕様 (ACR) を EC 接続ユニット (RCON-EC-4) へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は 2-674 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線) CB-EC-PWBIO□□-RB付属	RCON-EC接続仕様 (注4) (両端コネクタ付き) CB-REC-PWBIO□□-RB付属
0	ケーブル無し	— (注3)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は 2-653 ページをご確認ください。
(注4) オプションで RCON-EC 接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線) CB-EC2-PWBIO□□-RB付属	RCON-EC接続仕様 (注5) (両端コネクタ付き) CB-REC2-PWBIO□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注5) オプションで RCON-EC 接続仕様 (ACR) を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

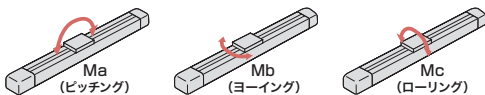
■メインスペック

項目		内容				
リード		ボールねじリード (mm)	30	20	10	5
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	14	35	70	80
水平	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1200	975	450	200
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	1	1	0.5	0.3
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2	4	25	55
		最高速度 (mm/s)	850	650	400	200
	速度/加減速度	最低速度 (mm/s)	38	25	13	7
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.3
押付け		押付け時最大推力 (N)	78	103	235	470
		押付け最高速度 (mm/s)	38	25	20	20
ブレーキ	ブレーキ仕様		無励磁作動電磁ブレーキ			
		ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	25	55
ストローク		最小ストローク (mm)	700	700	700	700
		最大ストローク (mm)	1500	1500	1500	1500
		ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50

項目		内容	
駆動方式	ボールねじ	φ16mm	転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm		
ロストモーション	ー (2点間位置決め機能のため、表記できません。)		
ベース	専用アルミ押出材 (A6063SS-T6相当) 黒色アルマイト処理		
リニアガイド	直動無限循環型		
静的許容モーメント	速度/加減速度	Ma	173 N・m
		Mb	173 N・m
		Mc	271 N・m
動的許容モーメント (注6)	速度/加減速度	Ma	61 N・m
		Mb	61 N・m
		Mc	116 N・m
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)		
保護等級	IP20		
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²		
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令		
モーター種類	パルスモーター (□56SP) (電源容量：最大6A)		
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート		
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev		
納期	ホームページ [納期照会] に記載		

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直 加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	14	13	12	12	2	2
200	14	13	12	12	2	2
400	14	13	12	11	1.5	1
650	14	10	9	8	1	1
850	9	6	4	2	1	1
1000	5	3	2	1		
1200	1					

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直 加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	35	25	25	25	4	4
200	35	25	25	25	4	4
300	35	25	24	16	4	4
400	35	22	18	12	1	1
650	10	9	4	3	1	1
800	10	3	1			
900	7	1				
975	4					

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直 加速度 (G)	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	70	70	25	25		
100	70	70	25	25		
200	60	50	14	14		
300	45	30	7	7		
400	15	9	2	1		
450	11	2				

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直 加速度 (G)
	0.3	0.3	
0	80	55	
50	80	55	
75	80	30	
100	80	6	
175	70	3	
200	13	3	

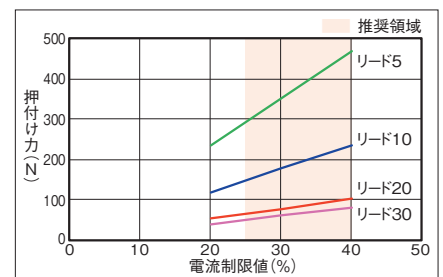
■ストロークと最高速度

リード (mm)	700~1150 (50mmごと)	1200 (mm)	1250 (mm)	1300 (mm)	1350 (mm)	1400 (mm)	1450 (mm)	1500 (mm)
30	1200<850>		1190<850>	1110<850>	1040<850>	980<850>	920<850>	
20	975<650>	910<650>	850<650>	790<650>	740<650>	690<650>	650	610
10	450<400>	440<400>	410<400>	380	360	340	320	300
5	200			190	180	170	160	150

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



スライダ

ロッド/
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

寸法図

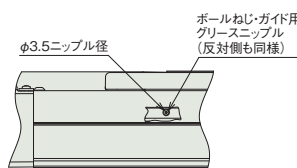
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

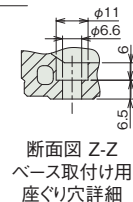
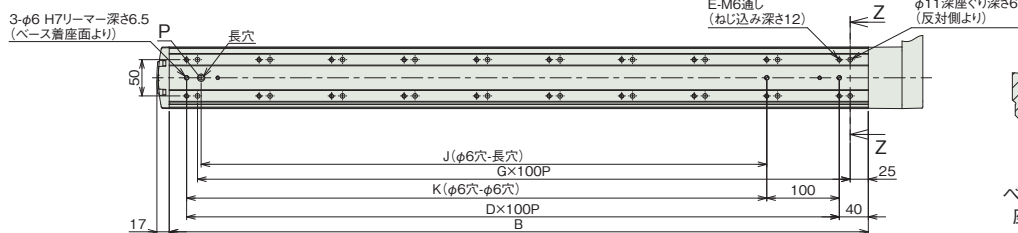
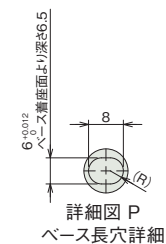
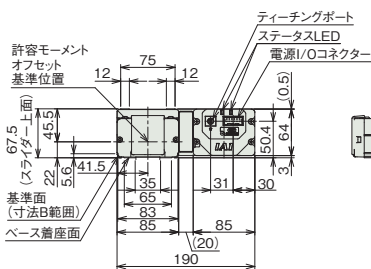
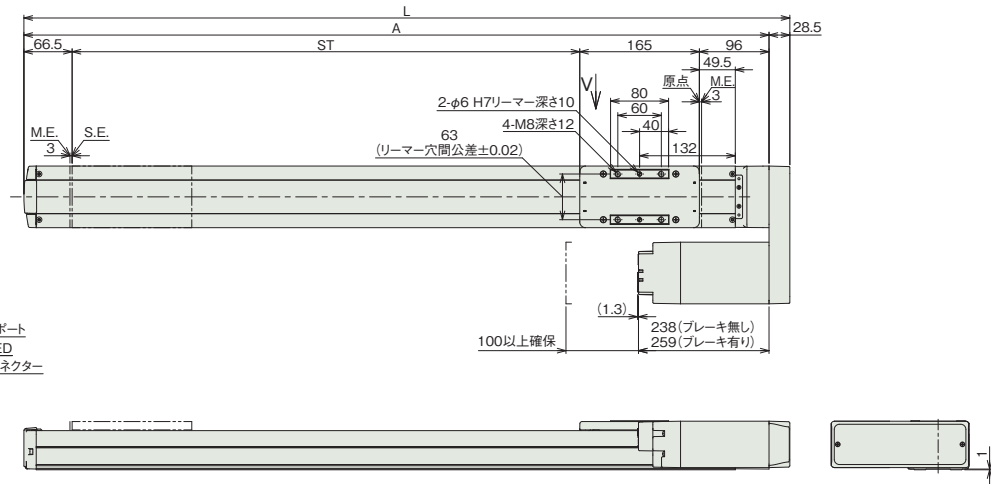
3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。
(注) 下図はモーター左折返し仕様 (ML) です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



矢視 V
グリース給油口



■ストローク別寸法

ストローク	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
L	1056	1106	1156	1206	1256	1306	1356	1406	1456	1506	1556	1606	1656	1706	1756	1806	1856
A	1027.5	1077.5	1127.5	1177.5	1227.5	1277.5	1327.5	1377.5	1427.5	1477.5	1527.5	1577.5	1627.5	1677.5	1727.5	1777.5	1827.5
B	964	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764
D	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17
E	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36
G	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17
H	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36
J	780	780	880	880	980	980	1080	1080	1180	1180	1280	1280	1380	1380	1480	1480	1580
K	800	800	900	900	1000	1000	1100	1100	1200	1200	1300	1300	1400	1400	1500	1500	1600

■ストローク別質量

ストローク	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
質量 (kg)	9.6	9.9	10.2	10.5	10.8	11.1	11.4	11.7	12.0	12.3	12.6	12.9	13.2	13.5	13.8	14.1	14.4
	10.5	10.8	11.1	11.4	11.7	12.0	12.3	12.6	12.9	13.2	13.5	13.8	14.1	14.4	14.7	15.0	15.3

うれしい10のポイント

アプリケーション事例

選定

注意事項

アクチュエーター

オプション

内蔵コントローラー

制御関連機器

スライダ

ロッド／ラジアルシリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

2-275

EC-S8X□AR

EC-S8□CR

クリーン
モーター
ストレート
本体幅
90mm
24V
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	S8		CR	-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長	-	オプション
		S	30mm	CR		50		下記電源・I/Oケーブル長		下記オプション
		H	20mm			50mm		価格表参照		価格表参照
		M	10mm			600				
		L	5mm			600mm				
						(50mmごと)				



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	350	—
100	—	400	—
150	—	450	—
200	—	500	—
250	—	550	—
300	—	600	—

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ	B	2-625	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
吸引用継手取付け位置勝手違い	VR	2-642	—
バッテリーレス	WA	2-642	—
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-642	—
無線通信仕様	WL	2-642	—
無線軸動動作対応仕様	WL2	2-643	—

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線) CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクター付き) CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	—(注2)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注2) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-653ページをご確認ください。

(注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線) CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクター付き) CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。



選定上の
注意

- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は1-295ページをご確認ください。
- (4) 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は1-306ページをご参照ください。
- (5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は1-287ページをご確認ください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc方向400mm以下です。張出し負荷長については2-103ページの説明をご確認ください。
- (7) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の1/2以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (8) RCON-EC接続仕様(ACR)をEC接続ユニット(RCON-EC-4)へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は2-674ページをご確認ください。

■メインスペック

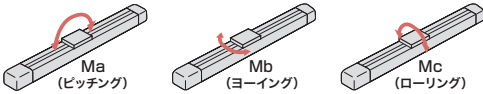
項目		内容			
リード	水平	ボールねじリード (mm)	30	20	10
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	23	35
		最高速度 (mm/s)	1200	975	450
		最低速度 (mm/s)	38	25	13
		速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.3	0.3
垂直	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	1	1	0.5
		最大可搬質量 (kg)	2	4	25
		最高速度 (mm/s)	850	650	450
		最低速度 (mm/s)	38	25	13
		最高加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3
押付け	クリーンルーム仕様	押付け時最大推力 (N)	78	103	235
		押付け最高速度 (mm/s)	38	25	20
ストローク	最大ストローク (mm)	吸引量 (NL/min) (注5)	115	85	75
		最大ストロークピッチ (mm)	50	50	50

(注5) 最高速度時における吸引量の目安です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ $\phi 16\text{mm}$ 転造C10
繰返し位置決め精度	$\pm 0.05\text{mm}$
ロストモーション	— (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 173 N·m
	Mb: 173 N·m
	Mc: 271 N·m
動的許容モーメント (注6)	Ma: 61 N·m
	Mb: 61 N·m
	Mc: 116 N·m
クリーン度	ISOクラス3 (ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56SP) (電源容量: 最大6A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	23	16	13	12	2	2
200	23	16	13	12	2	2
400	20	16	13	11	1	1
650	18	15	12	8	1	1
850	14	10	7	5	1	1
1000		6	4	2		
1200			1			

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	35	30	25	25	4	4
200	35	30	25	25	4	4
300	35	30	25	23	4	4
400	35	30	23	20	1	1
650	18	15	8	6	1	1
800	10	6	2	1		
900	7	3				
975		1				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	70	70	25	25		
100	70	70	25	25		
155	65	50	20	20		
225	65	50	20	20		
300	60	30	9	9		
400	25	15	3	2		
450	25	15	3			

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5
0	80	80	55	55
50	80	80	55	55
75	80	80	30	30
135	80	80	18	18
175	70	70	12	12
200	50	50	6	6
225	20	20	1	1

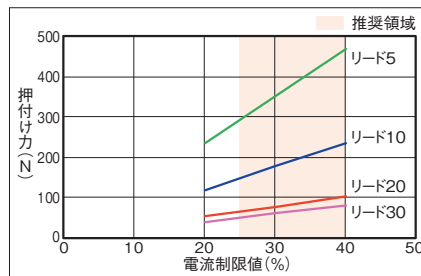
■ストロークと最高速度

リード (mm)	50~350 (50mmごと)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)
30	1200<850>	1160<850>	940<850>	770	645	550
20	975<650>	790<650>	640	520	440	370
10	450	335	280	225	185	180
5	225	165	150	110	90	90

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



うれしい
ポイント
10の

ア
プ
リ
ケ
ー
シ
ョ
ン
事
例

選
定

注
意
事
項

ア
ク
チ
ュ
エ
ー
タ
ー

オ
プ
シ
ョ
ン

コ
ン
ト
ロ
ー
ラ
ー
内
蔵

制
御
関
連
機
器

スライダー

ロッド／
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパ

ロータリー

ストッパ

クリーン

防塵防滴

■メインスペック

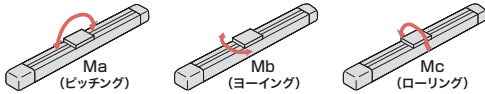
項目		内容			
リード	水平	ボールねじリード (mm)	30	20	10
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	23	35
		最高速度 (mm/s)	1200	975	450
		最低速度 (mm/s)	38	25	13
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3
垂直	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	1	1	0.5
		最大可搬質量 (kg)	2	4	25
		最高速度 (mm/s)	850	650	450
		最低速度 (mm/s)	38	25	13
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3
押付け	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5
		押付け時最大推力 (N)	78	103	235
クリーンルーム仕様	速度/加減速度	押付け最高速度 (mm/s)	38	25	20
		吸引量 (NL/min) (注5)	115	85	75
ブレーキ	速度/加減速度	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ		
		ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	25
ストローク	速度/加減速度	最小ストローク (mm)	350	350	350
		最大ストローク (mm)	1100	1100	1100
ストローク	速度/加減速度	ストロークピッチ (mm)	50	50	50

(注5) 最高速度時における吸引量の目安です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	ー (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma : 173 N・m
	Mb : 173 N・m
	Mc : 271 N・m
動的許容モーメント (注6)	Ma : 61 N・m
	Mb : 61 N・m
	Mc : 116 N・m
クリーン度	ISOクラス3 (ISO 14644-1規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56SP) (電源容量：最大6A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	23	16	13	12	2	1
200	23	16	13	12	2	1
450	20	16	13	11	1	1
650	18	15	12	8	1	1
850	14	10	7	5	1	1
1000	8	6	3	2		
1200	4	2	1			

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	35	30	25	25	4	4
200	35	30	25	25	4	4
300	35	30	25	23	4	4
400	35	30	23	20	1	1
650	18	15	8	6	1	1
800	10	6	2	1		
900	7	3				
975	4	1				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	70	70	25	25		
100	70	70	25	25		
200	65	50	20	20		
300	60	30	9	9		
400	25	15	3	2		
450	25	15	3			

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直 加速度 (G)
	0.3	0.3	
0	80	55	
50	80	55	
75	80	30	
135	80	18	
175	70	12	
200	50	6	
225	20	1	

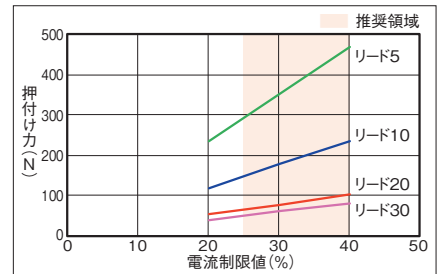
■ストロークと最高速度

リード (mm)	350~700 (50mmごと)	750 (mm)	800 (mm)	850 (mm)	900 (mm)	950 (mm)	1000 (mm)	1050 (mm)	1100 (mm)
30	1200<850>	1160<850>	1040<850>	940<850>	860<850>	780	720	660	
20	975<650>	880<650>	780<650>	700<650>	640	580	530	480	440
10	450	430	380	340	310	280	260	240	220
5	225	215	190	170	150	140	130	115	110

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

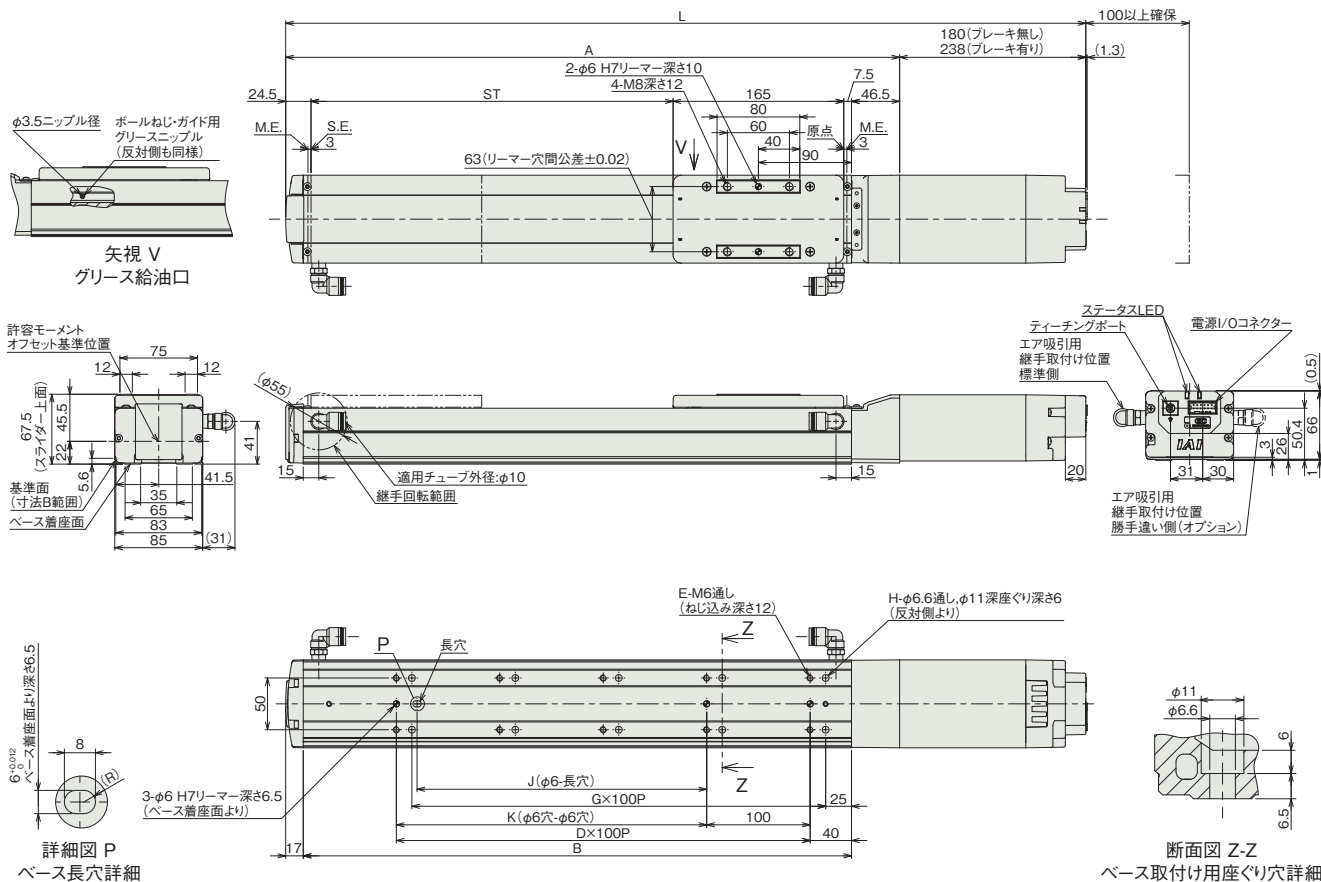
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、スライダがM.E.まで移動しますので周囲との干渉にご注意ください。
(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
ブレーキ無し	773.5	823.5	873.5	923.5	973.5	1023.5	1073.5	1123.5	1173.5	1223.5	1273.5	1323.5	1373.5	1423.5	1473.5	1523.5
ブレーキ有り	831.5	881.5	931.5	981.5	1031.5	1081.5	1131.5	1181.5	1231.5	1281.5	1331.5	1381.5	1431.5	1481.5	1531.5	1581.5
A	593.5	643.5	693.5	743.5	793.5	843.5	893.5	943.5	993.5	1043.5	1093.5	1143.5	1193.5	1243.5	1293.5	1343.5
B	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280
D	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
E	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
G	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12
H	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26
J	280	380	380	480	480	580	580	680	680	780	780	880	880	980	980	1080
K	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	800	900	900	1000	1000	1100

■ストローク別質量

ストローク	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100
質量 (kg)																
ブレーキ無し	6.4	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.1	9.4	9.7	10.0	10.3	10.6	10.9
ブレーキ有り	6.7	7.0	7.3	7.6	7.9	8.2	8.5	8.8	9.1	9.4	9.7	10.0	10.3	10.6	10.9	11.2

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

うれしい
ポイント

ア
プ
リ
ケ
ー
シ
ョ
ン
事
例

選
定

注
意
事
項

ア
ク
チ
ュ
エ
ー
タ
ー

オ
プ
シ
ョ
ン

コ
ン
ト
ロ
ー
ラ
ー
内
蔵

制
御
関
連
機
器

スライダー

ロッド／
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパ

ロータリー

ストッパ

クリーン

防塵防滴

EC-S8X□ACR

クリーン サポート 機構 モーター ストレート 本体幅 90 mm 24V パルス モーター

■型式項目

EC	-	S8X		A		CR	-		-		-			
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様		仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長	-	オプション		
			S 30mm H 20mm M 10mm L 5mm	A	長ストローク対応	CR クリーンルーム仕様		700 ~ 1500		700mm ~ 1500mm (50mmごと)		下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照		下記オプション 価格表参照



■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
700	—	1150	—
750	—	1200	—
800	—	1250	—
850	—	1300	—
900	—	1350	—
950	—	1400	—
1000	—	1450	—
1050	—	1500	—
1100	—		

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ	B	2-625	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
吸引用継手取付け位置勝手違い	VR	2-642	—
バッテリーレス			
アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-642	—
無線通信仕様	WL	2-642	—
無線軸動作対応仕様	WL2	2-643	—

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。



- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。注意点は 1-295 ページをご確認ください。
- (4) 使用周囲温度によって、デューティ比の制限が必要です。詳細は 1-306 ページをご参照ください。
- (5) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご確認ください。
- (6) 張出し負荷長の目安は、Ma・Mb・Mc 方向 400mm 以下です。張出し負荷長については 2-103 ページの説明をご確認ください。
- (7) 取付け物体の重心位置は、張出し距離の 1/2 以下としてください。張出し距離や負荷モーメントが許容値内であっても、動作中に異常な振動や音などが発生する場合は、動作条件を緩めてご使用ください。
- (8) RCON-EC 接続仕様(ACR)を EC 接続ユニット(RCON-EC-4)へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は 2-674 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線) CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注3) (両端コネクタ付き) CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	—(注2)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注2) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-653ページをご確認ください。
(注3) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線) CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き) CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

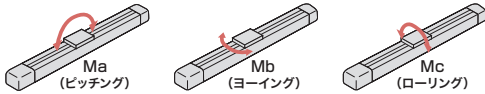
項目		内容					
リード	水平	ボールねじリード (mm)	30	20	10	5	
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	18	35	70	80
		速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	1200	975	450	225
			最低速度 (mm/s)	38	25	13	7
			定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3
垂直	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	1	1	0.5	0.3	
		可搬質量	最大可搬質量 (kg)	2	4	25	55
		最高速度 (mm/s)	850	650	450	225	
		最低速度 (mm/s)	38	25	13	7	
		定格加減速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	
押付け	速度/加減速度	最高加減速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.3	
		押付け時最大推力 (N)	78	103	235	470	
クリーンルーム仕様	速度/加減速度	押付け最高速度 (mm/s)	38	25	20	20	
		吸引量 (NL/min) (注5)	125	95	75	60	
ブレーキ	速度/加減速度	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ				
		ブレーキ保持力 (kgf)	2	4	25	55	
ストローク	速度/加減速度	最小ストローク (mm)	700	700	700	700	
		最大ストローク (mm)	1500	1500	1500	1500	
		ストロークピッチ (mm)	50	50	50	50	

(注5) 最高速度時における吸引量の目安です。

項目	内容
駆動方式	ボールねじ $\phi 16\text{mm}$ 転造C10
繰返し位置決め精度	$\pm 0.05\text{mm}$
ロストモーション	— (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
ベース	専用アルミ押出材 (A6063S5-T6相当) 黒色アルマイト処理
リニアガイド	直動無限循環型
静的許容モーメント	Ma: 173 N·m
	Mb: 173 N·m
	Mc: 271 N·m
動的許容モーメント (注6)	Ma: 61 N·m
	Mb: 61 N·m
	Mc: 116 N·m
クリーン度	ISOクラス3 (ISO 14644-1 規格)
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85% RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□56SP) (電源容量: 最大6A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注6) 基準定格寿命5,000kmの場合です。走行寿命は運転条件、取付け状態によって異なります。1-256ページにて走行寿命をご確認ください。

■スライダタイプモーメント方向



■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。空欄は動作不可となります。

リード30

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	18	13	12	12	2	2
200	18	13	12	12	2	2
400	18	13	12	12	1.5	1
650	18	13	12	8	1	1
850	14	10	7	5	1	1
1000	8	6	3	2		
1200	4	2	1			

リード20

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.7	1	0.3	0.5
0	35	30	25	25	4	4
200	35	30	25	25	4	4
300	35	30	25	23	4	4
400	35	30	23	20	2	2
650	10	10	8	6	2	2
800	10	6	2	1		
900	7	3				
975	4	1				

リード10

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)				垂直	
	0.3	0.5	0.3	0.5		
0	70	70	25	25		
100	70	70	25	25		
200	65	50	20	20		
300	60	30	9	9		
400	25	15	3	2		
450	20	7	3			

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度 (G)		垂直 加速度 (G)
	0.3	0.3	
0	80	55	
50	80	55	
75	80	30	
135	80	6	
175	70	3	
200	30	3	
225	2	1	

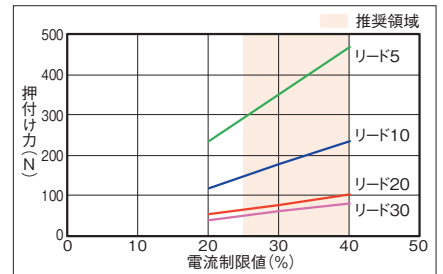
■ストロークと最高速度

リード (mm)	700~1150 (50mmごと)	1200 (mm)	1250 (mm)	1300 (mm)	1350 (mm)	1400 (mm)	1450 (mm)	1500 (mm)
30		1200<650>		1190<850>	1110<850>	1040<850>	980<850>	920<850>
20	975<650>	910<650>	850<650>	790<650>	740<650>	690<650>	650	610
10	450	440	410	380	360	340	320	300
5	225	210	200	190	180	170	160	150

(注) < >内は垂直使用の場合です。

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



寸法図

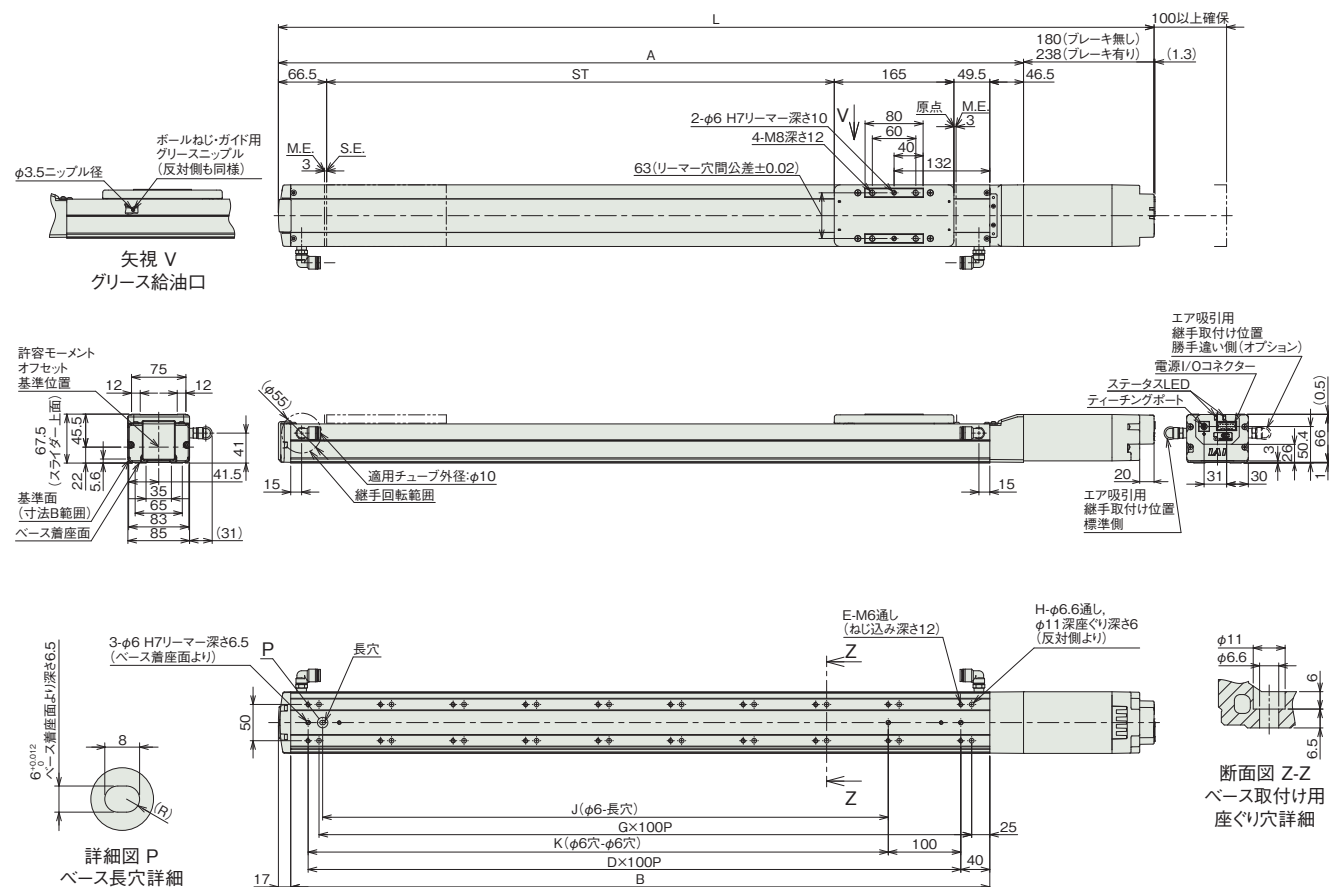
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) ベースの通し穴を用いてアクチュエーターを固定する場合は、サイドカバー、ステンレスシートを取外す必要があります。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

L	ストローク	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500
	ブレーキ無し	1207.5	1257.5	1307.5	1357.5	1407.5	1457.5	1507.5	1557.5	1607.5	1657.5	1707.5	1757.5	1807.5	1857.5	1907.5	1957.5	2007.5
	ブレーキ有り	1265.5	1315.5	1365.5	1415.5	1465.5	1515.5	1565.5	1615.5	1665.5	1715.5	1765.5	1815.5	1865.5	1915.5	1965.5	2015.5	2065.5
	A	1027.5	1077.5	1127.5	1177.5	1227.5	1277.5	1327.5	1377.5	1427.5	1477.5	1527.5	1577.5	1627.5	1677.5	1727.5	1777.5	1827.5
	B	964	1014	1064	1114	1164	1214	1264	1314	1364	1414	1464	1514	1564	1614	1664	1714	1764
	D	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17
	E	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36
	G	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17
	H	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36
	J	780	780	880	880	980	980	1080	1080	1180	1180	1280	1280	1380	1380	1480	1480	1580
	K	800	800	900	900	1000	1000	1100	1100	1200	1200	1300	1300	1400	1400	1500	1500	1600

■ストローク別質量

ストローク	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	
質量 (kg)	ブレーキ無し	9.2	9.5	9.8	10.1	10.4	10.7	11.0	11.3	11.6	11.9	12.2	12.5	12.8	13.1	13.4	13.7	14.0
	ブレーキ有り	9.7	10.0	10.3	10.6	10.9	11.2	11.5	11.8	12.1	12.4	12.7	13.0	13.3	13.6	13.9	14.2	14.5

■ 適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

EC-RR8

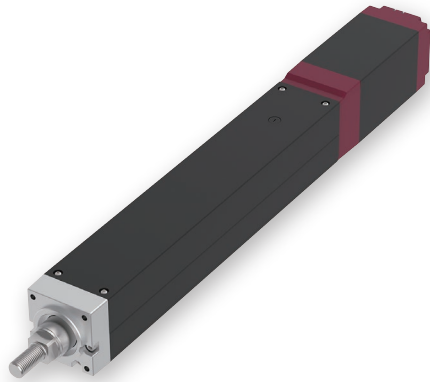


本体幅
90
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	RR8		-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長	-	オプション
		M 10mm L 5mm		50 700	50mm 700mm (50mmごと)		下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照		下記オプション 価格表参照



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	400	—
100	—	450	—
150	—	500	—
200	—	550	—
250	—	600	—
300	—	650	—
350	—	700	—

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ	B	2-625	—
フランジ(前)	FL	2-629	—
指定グリース塗布仕様(注2)	G5	2-635	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
バッテリーレス	WA	2-642	—
アブソリュートエンコーダー仕様	WL	2-642	—
無線通信仕様	WL2	2-643	—
無線軸動対応仕様			—

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。
(注2) 使用周囲温度が10℃未満の場合、指定グリース塗布仕様(G5)は選択できません。



- (1) ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 2-85 ページをご確認ください。
- (4) 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- (5) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (6) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご参照ください。
- (7) RCON-EC 接続仕様(ACR)を EC 接続ユニット(RCON-EC-4)へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は 2-674 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	—(注3)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注3) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-653ページをご確認ください。
(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。
(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	10	5
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	60
		最高速度 (mm/s)	300
		最低速度 (mm/s)	13
		速度/加減速度	
水平	速度/加減速度	定格加減速度 (G)	0.2
		最高加減速度 (G)	0.2
		最低加減速度 (G)	0.2
		最高加減速度 (G)	0.2
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	35
垂直	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	240
		最低速度 (mm/s)	13
		定格加減速度 (G)	0.2
		最高加減速度 (G)	0.2
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	35
押付け	押付け時最大推力 (N)	1000	2000
		押付け最高速度 (mm/s)	10
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
		ブレーキ保持力 (kgf)	35
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50
		最大ストローク (mm)	700
		ストロークピッチ (mm)	50

項目		内容	
駆動方式		ボールねじ	φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度		±0.05mm	
ロスモーション		ー (2点間位置決め機能のため、表記できません。)	
リニアガイド		直動無限循環型	
ロッド		φ40mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理	
ロッド不回転精度 (注6)		0度	
使用周囲温度・湿度		0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)	
保護等級		IP20	
耐振動・耐衝撃		4.9m/s ²	
海外対応規格		CEマーク、RoHS指令	
モーター種類		パルスモーター (□60) (電源容量: 最大6A)	
エンコーダー種類		インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート	
エンコーダーパルス数		800 pulse/rev	
納期		ホームページ [納期照会] に記載	

(注6) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード10

姿勢	水平
速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.2
150	60
180	60
240	45
260	40
300	30
300	10

姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.2
88	35
100	35
110	30
120	28
120	23
130	18
140	15
150	11
160	10
170	8
180	7
190	5
200	4
220	3
240	2

リード5

姿勢	水平
速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.1
45	100
120	100
130	100
140	90
150	75
150	60

姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.1
35	55
60	55
70	50
90	35
100	20
120	15
150	10
150	2

< [G5] (指定グリース塗布仕様) オプション選択時の注意事項 >

下記の速度以下でご使用ください。

- ・リード10 : 260mm/s以下
- ・リード5 : 140mm/s以下

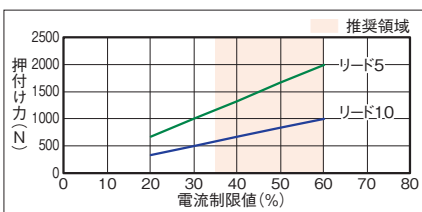
■ストロークと最高速度

リード (mm)	50~350 (50mmごと)	400 (mm)	450 (mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)
10	300<240>	260<240>	220	180	160	120	120	110
5	150	130	110	90	80	70	40	40

(単位はmm/s)

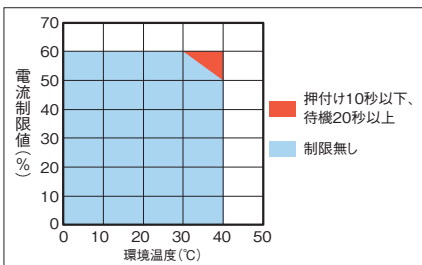
(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図

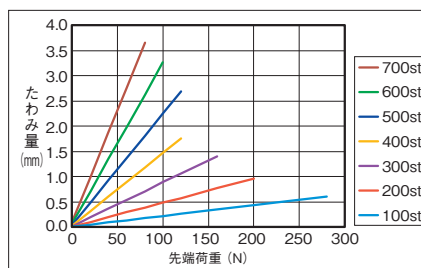


■押付け動作時の注意点

高温環境での高推力押付け動作時は、以下の制限値内にて使用してください。



■ロッドたわみ量 (参考値)



寸法図

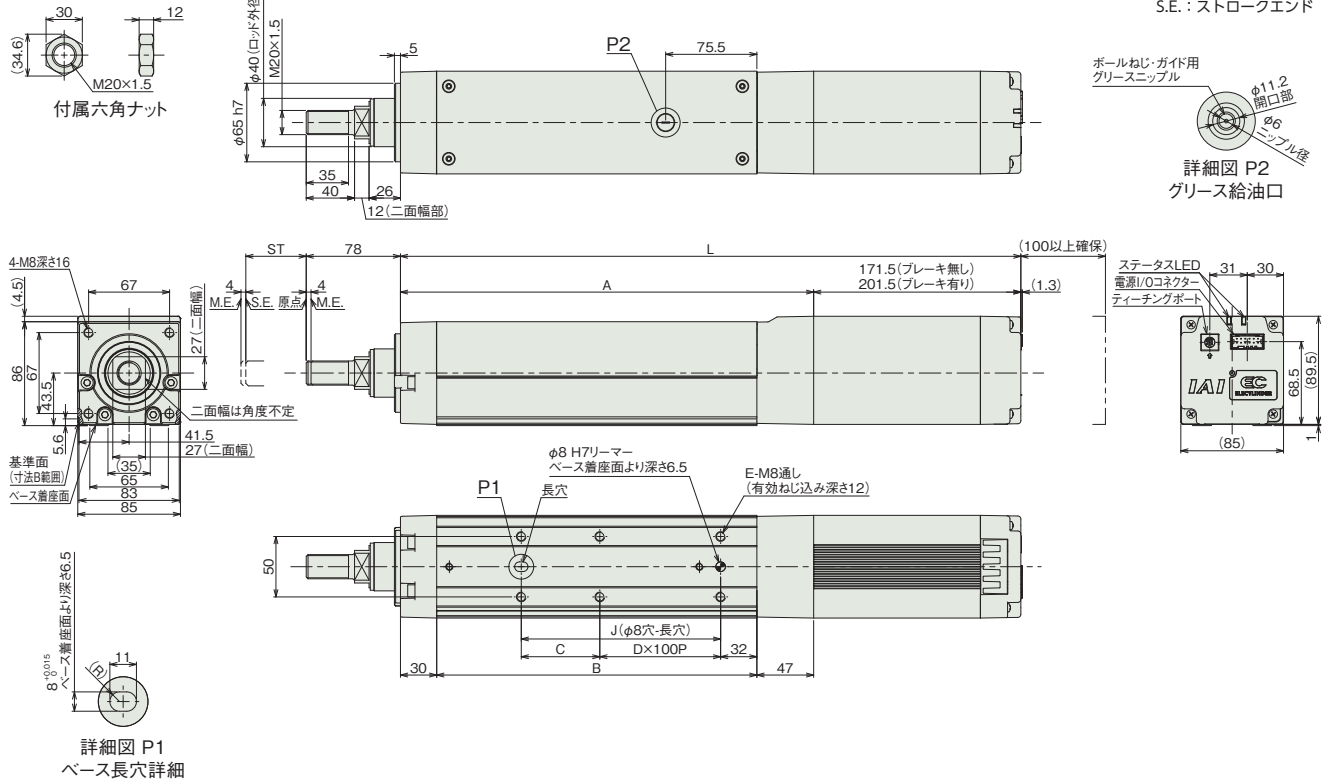
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
L	ストローク														
	ブレーキ無し	463.5	513.5	563.5	613.5	663.5	713.5	763.5	813.5	863.5	913.5	963.5	1013.5	1063.5	1113.5
	ブレーキ有り	493.5	543.5	593.5	643.5	693.5	743.5	793.5	843.5	893.5	943.5	993.5	1043.5	1093.5	1143.5
A		292	342	392	442	492	542	592	642	692	742	792	842	892	942
B		215	265	315	365	415	465	515	565	615	665	715	765	815	865
C		115	65	115	65	115	65	115	65	115	65	115	65	115	65
D		0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
E		4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18
J		115	165	215	265	315	365	415	465	515	565	615	665	715	765

■ストローク別質量

ストローク		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
質量 (kg)	ブレーキ無し	6.7	7.2	7.6	8.1	8.6	9.1	9.6	10.1	10.5	11.0	11.5	12.0	12.5	13.0
	ブレーキ有り	7.3	7.8	8.2	8.7	9.2	9.7	10.2	10.7	11.1	11.6	12.1	12.6	13.1	13.6

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

うれしい
ポイント
10の

ア
プ
リ
ケ
ー
シ
ョ
ン
事
例

選
定

注
意
事
項

ア
ク
チ
ユ
エ
ー
タ
ー

オ
プ
シ
ョ
ン

コ
ン
ト
ロ
ー
ラ
ー
内
蔵

制
御
関
連
機
器

スライダー

ロッド／
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパー

ロータリー

ストッパー

クリーン

防塵防滴

EC-RR10



本体幅
110
mm

24V
パルス
モーター

■型式項目

EC

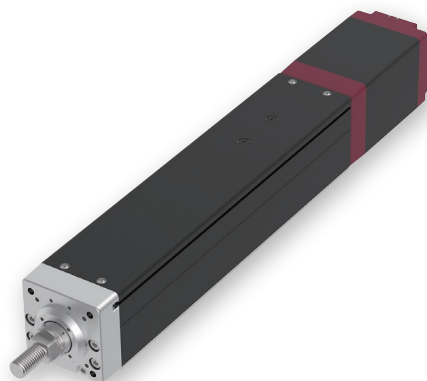
RR10

シリーズ	タイプ	リード
		M 5mm
		L 2.5mm

ストローク
50 ~ 800
50mm ~ 800mm (50mmごと)

電源・I/Oケーブル長
下記電源・I/Oケーブル長
価格表参照

オプション
下記オプション
価格表参照



RoHS
10



ラジアル荷重対応
ラジアルシリンダー®

■ストローク別価格表(標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	450	—
100	—	500	—
150	—	550	—
200	—	600	—
250	—	650	—
300	—	700	—
350	—	750	—
400	—	800	—

■オプション価格表(標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様(注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ	B	2-625	—
フランジ(前)	FL	2-629	—
指定グリース塗布仕様(注2)	G5	2-635	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-642	—
無線通信仕様	WL	2-642	—
無線軸動作対応仕様	WL2	2-643	—

(注1) RCON-EC接続仕様(ACR)選択時は、PNP仕様(PN)および電源2系統仕様(TMD2)を選択できません。

(注2) 使用周囲温度が10℃未満の場合、指定グリース塗布仕様(G5)は選択できません。



- (1) ストロークによって最高速度が変化します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 2-85 ページをご確認ください。
- (4) 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- (5) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (6) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご確認ください。
- (7) RCON-EC 接続仕様(ACR)をEC接続ユニット(RCON-EC-4)へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は 2-674 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表(標準価格)

■標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線) CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注4) (両端コネクター付き) CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	—(注3)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注3) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-653ページをご確認ください。

(注4) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線) CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	RCON-EC接続仕様(注5) (両端コネクター付き) CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注5) オプションでRCON-EC接続仕様(ACR)を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード(mm)	5	2.5
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	150 300
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	100 45
		最低速度(mm/s)	7 4
		定格加減速度(G)	0.02 0.01
水平	速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.02 0.01
		最大可搬質量(kg)	100 150
		最高速度(mm/s)	100 45
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	7 4
		定格加減速度(G)	0.02 0.01
垂直	可搬質量	最大可搬質量(kg)	100 150
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	100 45
押付け	押付け時最大推力(N)	3000 6000	
	押付け最高速度(mm/s)	10 10	
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
	ブレーキ保持力(kgf)	100 150	
ストローク	最小ストローク(mm)	50 50	
	最大ストローク(mm)	800 800	
	ストロークピッチ(mm)	50 50	

項目	内容
駆動方式	ボールねじ $\phi 20\text{mm}$ (リード2.5) 転造C10 ボールねじ $\phi 16\text{mm}$ (リード5) 転造C10
繰返し位置決め精度	$\pm 0.05\text{mm}$
ロストモーション	— (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	$\phi 40\text{mm}$ 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注6)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター($\phi 86$) (電源容量: 最大6A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注6) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.02	0.02
0	150	100
20	150	100
25	150	90
30	150	80
40	150	62
45	150	55
50	150	47
60	150	35
70	150	25
80	150	16
90	150	10
100	150	5

リード2.5

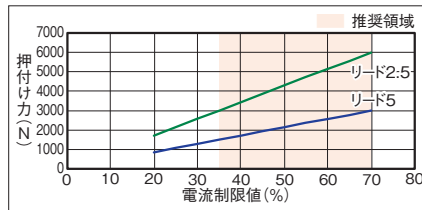
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.01	0.01
0	300	150
20	300	150
25	300	120
30	300	95
37	300	60
40	300	45
45	300	20

■ストロークと最高速度

リード (mm)	50~500 (50mmごと)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
5	100	90	80	70	60	50	45
2.5		45		40	37	30	25

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■押付け動作時の注意点

ボールねじの座屈荷重やベースのたわみの関係から、長ストロークの場合、以下の押付け電流制限値を超えないようにしてください。

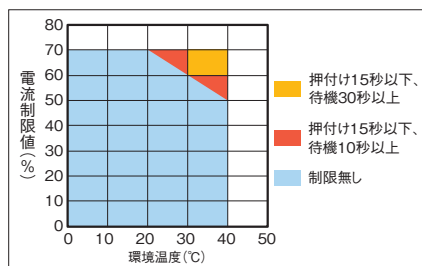
リード	ストローク				
	600mm 以下	650mm	700mm	750mm	800mm
5	電流制限値(%)				
2.5	70	65	60	55	50

押付け移動量1mmで動作させた場合の押付け回数の上限は、以下を目安にしてください。

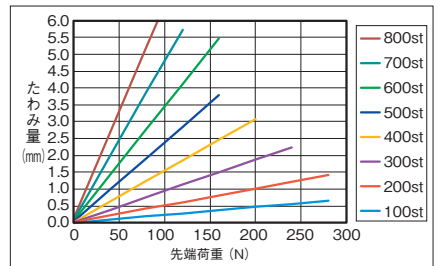
電流制限値(%)	押付け回数(万回)	
	リード5	リード2.5
20	179280	4880
30	53180	1440
40	22410	610
50	11480	310
60	6640	180
70	4170	110

(注) 振動、衝撃のない運転条件での値です。

高温環境での高推力押付け動作時は、以下の制限値内にて使用してください。

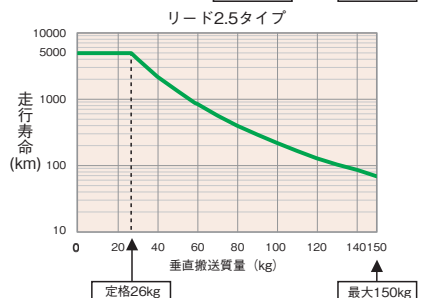
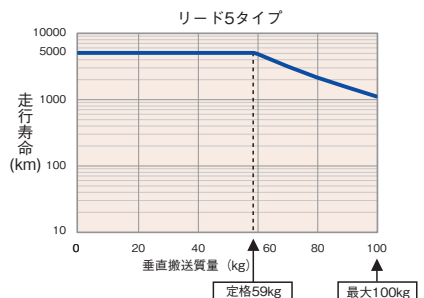


■ロッドたわみ量(参考値)



■垂直搬送質量と走行寿命の相関図

EC-RR10は最大推力が大きいため、垂直設置の場合、可搬質量によって寿命が大きく変化します。



(注) 定格の数値は、走行寿命5000kmの場合の最大値です。最大の数値は動作可能な最大値を表します。定格の数値を超えて動作した場合は、寿命が上記グラフのように減少しますのでご注意ください。

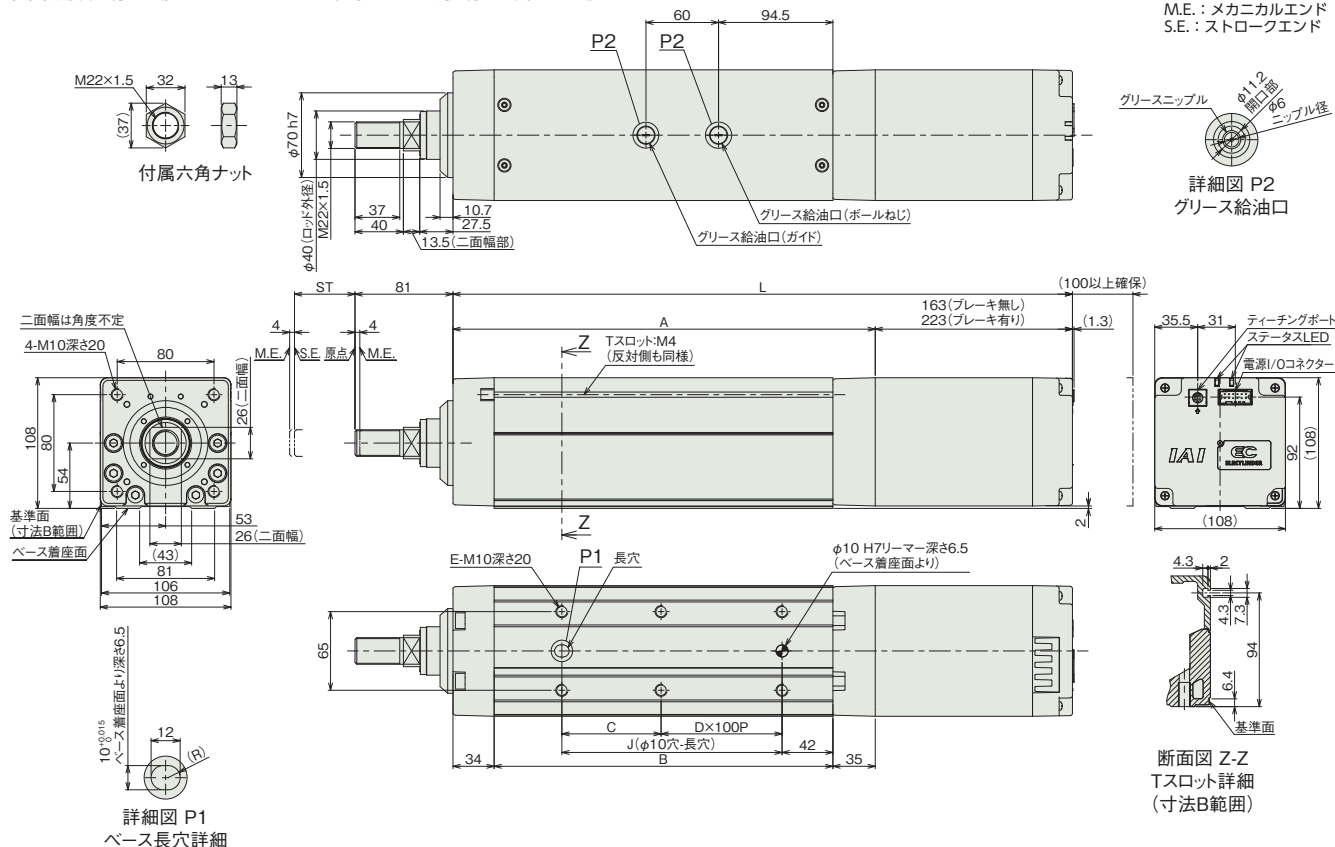
寸法図

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
L																
ブレーキ無し	462	512	562	612	662	712	762	812	862	912	962	1012	1062	1112	1162	1212
ブレーキ有り	522	572	622	672	722	772	822	872	922	972	1022	1072	1122	1172	1222	1272
A	299	349	399	449	499	549	599	649	699	749	799	849	899	949	999	1049
B	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980
C	132	82	132	82	132	82	132	82	132	82	132	82	132	82	132	82
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20
J	132	182	232	282	332	382	432	482	532	582	632	682	732	782	832	882

■ストローク別質量

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
質量 (kg)																
ブレーキ無し	10.5	11.2	12.0	12.8	13.6	14.4	15.2	16.0	16.8	17.6	18.4	19.1	19.9	20.7	21.5	22.3
ブレーキ有り	12.0	12.8	13.6	14.4	15.2	16.0	16.7	17.5	18.3	19.1	19.9	20.7	21.5	22.3	23.1	23.9

■適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

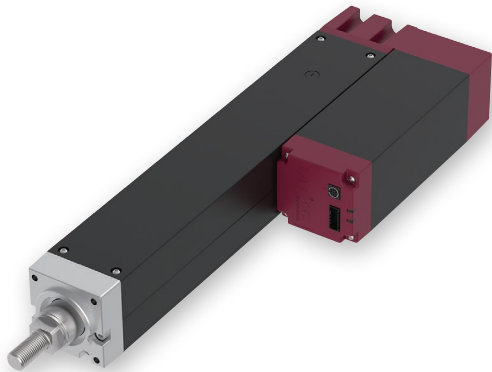
EC-RR8□R



本体幅
90
mm

24v
パルス
モーター

■型式項目					
EC	-	RR8		R	-
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-
			M 10mm L 5mm	R モーター折返し	
				ストローク	-
				50 700	50mm 700mm (50mmごと)
					電源・I/Oケーブル長 下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照
					オプション 下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	400	—
100	—	450	—
150	—	500	—
200	—	550	—
250	—	600	—
300	—	650	—
350	—	700	—

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ (注2)	B	2-625	—
フランジ (前) (注2)	FL	2-629	—
指定グリース塗布仕様 (注3)	G5	2-635	—
モーター左折返し仕様 (注4)	ML	2-635	—
モーター右折返し仕様 (注4)	MR	2-635	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
バッテリーレス アブソリュートエンコーダー仕様	WA	2-642	—
無線通信仕様	WL	2-642	—
無線軸動作対応仕様	WL2	2-643	—

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

(注2) 下記ストロークの場合、フランジ (前) は縦方向取付けで使用してください。
ブレーキ無し/有り: 50ST

(注3) 使用周囲温度が10℃未満の場合、指定グリース塗布仕様 (G5) は選択できません。

(注4) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。



- ストロークが長くなると、ボールねじの危険回転数の関係から最高速度が低下します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 2-85 ページをご確認ください。
- 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご参照ください。
- RCON-EC 接続仕様 (ACR) を EC 接続ユニット (RCON-EC-4) へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は 2-674 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

■標準コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクタ付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	— (注5)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注5) 端子台コネクタのみ付属します。詳細は2-653ページをご確認ください。

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクタケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (パラ線)	RCON-EC接続仕様 (注7) (両端コネクタ付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード (mm)	10	5
	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	60 100
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	190 100
		最低速度 (mm/s)	13 7
		定格加減速度 (G)	0.2 0.1
垂直	可搬質量	最大可搬質量 (kg)	30 55
	速度/加減速度	最高速度 (mm/s)	180 90
		最低速度 (mm/s)	13 7
		定格加減速度 (G)	0.2 0.1
		最高加減速度 (G)	0.2 0.1
押付け	押付け時最大推力 (N)	1000	2000
		押付け最高速度 (mm/s)	10 10
ブレーキ	ブレーキ仕様		無励磁作動電磁ブレーキ
	ブレーキ保持力 (kgf)	30	55
ストローク	最小ストローク (mm)	50	50
	最大ストローク (mm)	700	700
	ストロークピッチ (mm)	50	50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ φ16mm 転造C10
繰返し位置決め精度	±0.05mm
ロストモーション	ー (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	φ40mm 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度 (注8)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下 (結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター (□60) (電源容量: 最大6A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ [納期照会] に記載

(注8) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード10

姿勢	水平
速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.2
60	60
160	60
170	40
180	25
190	15

姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.2
30	30
50	30
80	24
90	20
140	12
150	10
160	8
170	6
180	4

リード5

姿勢	水平
速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.1
100	100
90	100
100	75

姿勢	垂直
速度 (mm/s)	加速度 (G)
0	0.1
55	55
35	55
50	40
55	35
70	30
80	20
90	13

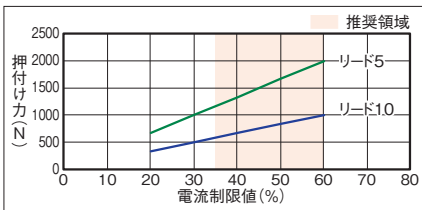
■ストロークと最高速度

リード (mm)	50~450 (50mmごと)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)
10	190<180>	180	160	120	120	110
5	100<90>	90	80	70	35	35

(単位はmm/s)

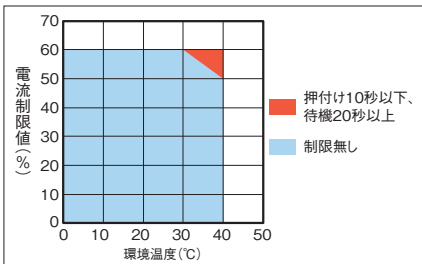
(注) < >内は垂直使用の場合です。

■押付け力と電流制限値の相関図

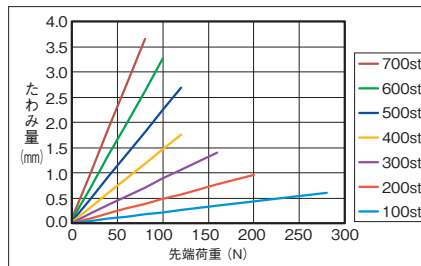


■押付け動作時の注意点

高温環境での高推力押付け動作時は、以下の制限値内にて使用してください。



■ロッドたわみ量 (参考値)



寸法図

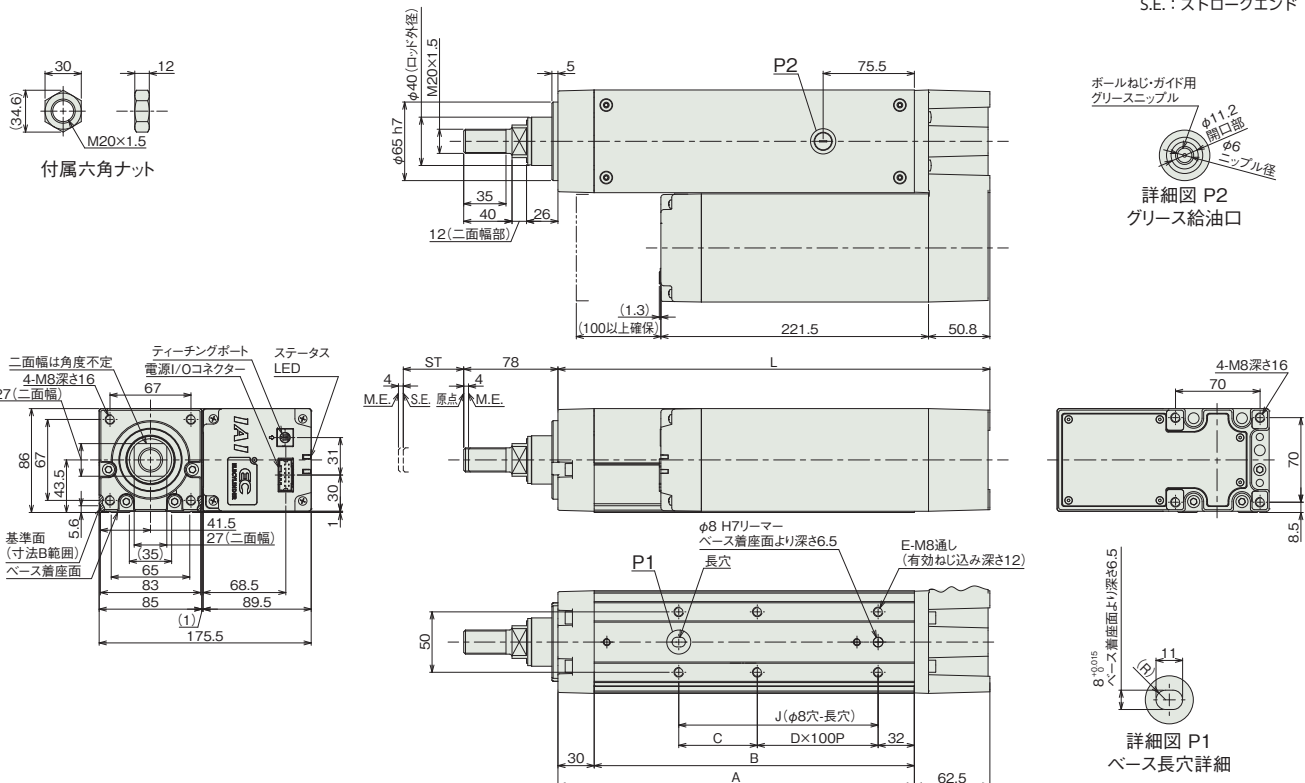
CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。
www.iai-robot.co.jp

2次元
CAD

3次元
CAD

(注) 原点復帰を行った場合は、ロッドがM.E.まで移動しますので周辺物との干渉にご注意ください。
(注) 下図はモーター左折返し仕様(ML)です。

ST: ストローク
M.E.: メカニカルエンド
S.E.: ストロークエンド



■ストローク別寸法

ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
L	307.5	357.5	407.5	457.5	507.5	557.5	607.5	657.5	707.5	757.5	807.5	857.5	907.5	957.5
A	245	295	345	395	445	495	545	595	645	695	745	795	845	895
B	215	265	315	365	415	465	515	565	615	665	715	765	815	865
C	115	65	115	65	115	65	115	65	115	65	115	65	115	65
D	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7
E	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18
J	115	165	215	265	315	365	415	465	515	565	615	665	715	765

■ストローク別質量

	ストローク	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700
質量 (kg)	ブレーキ無し	7.7	8.2	8.7	9.2	9.7	10.1	10.6	11.1	11.6	12.1	12.6	13.0	13.5	14.0
	ブレーキ有り	7.9	8.4	8.9	9.4	9.9	10.3	10.8	11.3	11.8	12.3	12.8	13.2	13.7	14.2

■ 適応コントローラー

(注) ECシリーズはコントローラー内蔵です。内蔵コントローラーの詳細は、2-647ページをご確認ください。

うれしい
ポイント
10の

ア
プ
リ
ケ
ー
シ
ョ
ン
事
例

選
定

注
意
事
項

ア
ク
チ
ュ
エ
ー
タ
ー

オ
プ
シ
ョ
ン

コ
ン
ト
ロ
ー
ラ
ー
内
蔵

制
御
関
連
機
器

スライダー

ロッド／
ラジアル
シリンダー

テーブル

グリッパ

ロータリー

ストッパ

クリーン

防塵防滴

EC-RR10□R

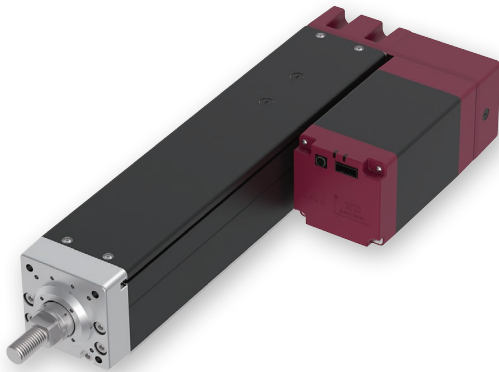


本体幅
110
mm

24V
パルス
モーター

■型式項目

EC	-	RR10		R	-		-		-	
シリーズ	-	タイプ	リード	仕様	-	ストローク	-	電源・I/Oケーブル長	-	オプション
			M 5mm L 2.5mm	R モーター折返し		50 ~ 800	50mm ~ 800mm (50mmごと)	下記電源・I/Oケーブル長 価格表参照		下記オプション 価格表参照



(注) 上写真はモーター左折返し仕様 (ML) です。

■ストローク別価格表 (標準価格)

ストローク (mm)	標準価格	ストローク (mm)	標準価格
50	—	450	—
100	—	500	—
150	—	550	—
200	—	600	—
250	—	650	—
300	—	700	—
350	—	750	—
400	—	800	—

■オプション価格表 (標準価格)

名称	オプション記号	参照頁	標準価格
RCON-EC接続仕様 (注1)	ACR	2-625	—
ブレーキ (注2)	B	2-625	—
フランジ (前) (注2)	FL	2-629	—
指定グリース塗布仕様 (注3)	G5	2-635	—
モーター左折返し仕様 (注4)	ML	2-635	—
モーター右折返し仕様 (注4)	MR	2-635	—
原点逆仕様	NM	2-638	—
PNP仕様	PN	2-638	—
電源2系統仕様	TMD2	2-641	—
バッテリーレス	WA	2-642	—
アップリュートエンコーダー仕様	WL	2-642	—
無線通信仕様	WL2	2-643	—
無線軸動作対応仕様			—

(注1) RCON-EC接続仕様 (ACR) 選択時は、PNP仕様 (PN) および電源2系統仕様 (TMD2) を選択できません。

(注2) 下記ストロークの場合、フランジ (前) は縦方向取付けで使用してください。

ブレーキ無し：50ST

ブレーキ有り：50ST/100ST

(注3) 使用周囲温度が10℃未満の場合、指定グリース塗布仕様 (G5) は選択できません。

(注4) 型式項目のオプション欄に必ずどちらかの記号をご記入ください。



- (1) ストロークによって最高速度が変化します。「ストロークと最高速度」にて希望するストロークの最高速度をご確認ください。
- (2) 「メインスペック」の可搬質量は最大値を表記しています。詳細は「速度・加速度別可搬質量表」をご参照ください。
- (3) ラジアルシリンダーはガイドを内蔵しています。ロッドに作用するラジアル荷重についての詳細は 2-85 ページをご確認ください。
- (4) 水平可搬質量は、外付けガイドを併用した場合です。
- (5) 押付け動作を行う場合は「押付け力と電流制限値の相関図」をご参照ください。押付け力は目安の値です。
- (6) 取付け姿勢によっては注意が必要です。詳細は 1-287 ページをご参照ください。
- (7) RCON-EC 接続仕様 (ACR) を EC 接続ユニット (RCON-EC-4) へ接続する場合、接続可能数に制限があります。詳細は 2-674 ページをご確認ください。

■電源・I/Oケーブル長価格表 (標準価格)

■標準コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注6) (両端コネクター付き)
		CB-EC-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC-PWBIO□□□-RB付属
0	ケーブル無し	— (注5)	—
1 ~ 3	1 ~ 3m	—	—
4 ~ 5	4 ~ 5m	—	—
6 ~ 7	6 ~ 7m	—	—
8 ~ 10	8 ~ 10m	—	—

(注5) 端子台コネクターのみ付属します。詳細は2-653ページをご確認ください。

(注6) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■4方向コネクターケーブル

ケーブル記号	ケーブル長	ユーザー配線仕様 (バラ線)	RCON-EC接続仕様 (注7) (両端コネクター付き)
		CB-EC2-PWBIO□□□-RB付属	CB-REC2-PWBIO□□□-RB付属
S1 ~ S3	1 ~ 3m	—	—
S4 ~ S5	4 ~ 5m	—	—
S6 ~ S7	6 ~ 7m	—	—
S8 ~ S10	8 ~ 10m	—	—

(注7) オプションでRCON-EC接続仕様 (ACR) を選択した場合です。

(注) ロボットケーブルです。

■メインスペック

項目		内容	
リード	ボールねじリード(mm)	5	2.5
	可搬質量	最大可搬質量(kg)	150 300
	速度/加減速度	最高速度(mm/s)	100 45
		最低速度(mm/s)	7 4
		定格加減速度(G)	0.02 0.01
水平	速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.02 0.01
		最大可搬質量(kg)	100 150
		最高速度(mm/s)	100 45
	速度/加減速度	最低速度(mm/s)	7 4
		最高加減速度(G)	0.02 0.01
垂直	速度/加減速度	最高加減速度(G)	0.02 0.01
		最高加減速度(G)	0.02 0.01
押付け	押付け時最大推力(N)	3000	6000
		押付け最高速度(mm/s)	10 10
ブレーキ	ブレーキ仕様	無励磁作動電磁ブレーキ	
		ブレーキ保持力(kgf)	100 150
ストローク	最小ストローク(mm)	50	50
		最大ストローク(mm)	800 800
		ストロークピッチ(mm)	50 50

項目	内容
駆動方式	ボールねじ $\phi 20\text{mm}$ (リード2.5) 転造C10 ボールねじ $\phi 16\text{mm}$ (リード5) 転造C10
繰返し位置決め精度	$\pm 0.05\text{mm}$
ロストモーション	— (2点間位置決め機能のため、表記できません。)
リニアガイド	直動無限循環型
ロッド	$\phi 40\text{mm}$ 材質: アルミ 硬質アルマイト処理
ロッド不回転精度(注8)	0度
使用周囲温度・湿度	0~40℃、85%RH以下(結露なきこと)
保護等級	IP20
耐振動・耐衝撃	4.9m/s ²
海外対応規格	CEマーク、RoHS指令
モーター種類	パルスモーター($\phi 86$) (電源容量: 最大6A)
エンコーダー種類	インクリメンタル/バッテリーレスアブソリュート
エンコーダーパルス数	800 pulse/rev
納期	ホームページ[納期照会]に記載

(注8) 無負荷時のロッド回転方向変位角です。

■速度・加速度別可搬質量表

可搬質量の単位はkgです。

リード5

姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.02	0.02
0	150	100
20	150	100
25	150	90
30	150	80
40	150	62
45	150	55
50	150	47
60	150	35
70	150	25
80	150	16
90	150	10
100	150	5

リード2.5

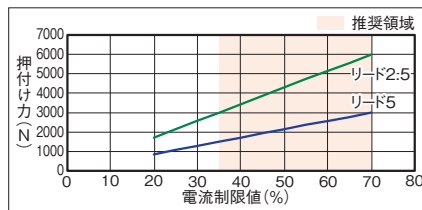
姿勢 速度 (mm/s)	水平 加速度(G)	
	0.01	0.01
0	300	150
20	300	150
25	300	120
30	300	95
37	300	60
40	300	45
45	300	20

■ストロークと最高速度

リード (mm)	50~500 (50mmごと)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
5	100	90	80	70	60	50	45
2.5		45		40	37	30	25

(単位はmm/s)

■押付け力と電流制限値の相関図



■押付け動作時の注意点

ボールねじの座屈荷重やベースのたわみの関係から、長ストロークの場合、以下の押付け電流制限値を超えないようにしてください。

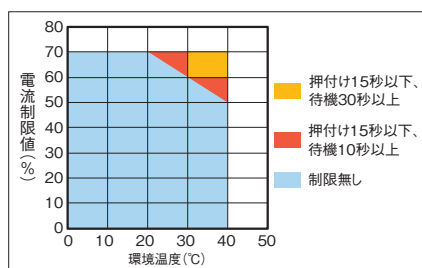
リード	ストローク				
	600mm 以下	650mm	700mm	750mm	800mm
5	電流制限値 (%)				
2.5	70	65	60	55	50

押付け移動量1mmで動作させた場合の押付け回数の上限は、以下を目安にしてください。

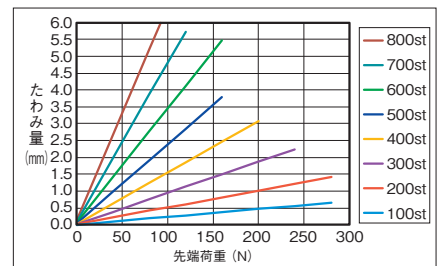
電流制限値 (%)	押付け回数(万回)	
	リード5	リード2.5
20	179280	4880
30	53180	1440
40	22410	610
50	11480	310
60	6640	180
70	4170	110

(注) 振動、衝撃のない運転条件での値です。

高温環境での高推力押付け動作時は、以下の制限値内にて使用してください。

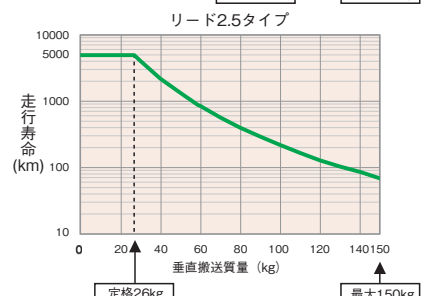
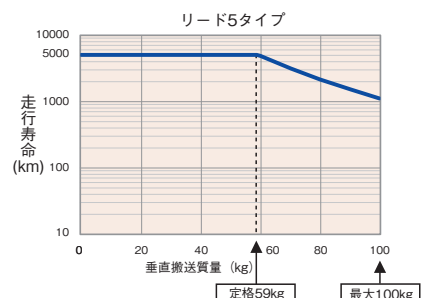


■ロッドたわみ量(参考値)



■垂直搬送質量と走行寿命の相関図

EC-RR10□Rは最大推力が大きいため、垂直設置の場合、可搬質量によって寿命が大きく変化します。



(注) 定格の数値は、走行寿命5000kmの場合の最大値です。最大の数値は動作可能な最大値を表します。定格の数値を超えて動作した場合は、寿命が上記グラフのように減少しますのでご注意ください。

